



Общество с Ограниченной Ответственностью

Электротекс-ИН

Регулируемый электропривод

Разработка и производство

ПРЕОБРАЗОВАТЕЛИ ЧАСТОТЫ ТРАНЗИСТОРНЫЕ

мощностью от 5,5 до 315 кВт

Руководство по эксплуатации

РДЦБ.435321.001 РЭ

версия 6.04а

*Содержание настоящего руководства не
может копироваться без согласования с
ООО «Электротекс-ИН»*

Настоящее руководство по эксплуатации распространяется на преобразователи частоты со следующими версиями программного обеспечения:

- пульт управления PG-v7.01.00.4409
- контроллер преобразователя FC-v7.01.00.4409

Просмотреть версии программного обеспечения можно в меню п.1.9 «Идентификация».

УВАЖАЕМЫЙ ПОКУПАТЕЛЬ!

Спасибо за то, что Вы выбрали преобразователь частоты производства ООО «Электротекс-ИН»!

При разработке преобразователя частоты был использован опыт производства и эксплуатации электроприводов, требования и пожелания потребителей, результаты анализа специфических технических требований разнообразных объектов управления, последние достижения в области силовой и микропроцессорной техники. Преобразователь частоты соответствует требованиям технических условий ТУ 3416-001-14423632-2015.

Для того, чтобы правильно использовать преобразователь частоты (далее – преобразователь), пожалуйста, внимательно изучите данное руководство.

Настоящее руководство по эксплуатации распространяется на преобразователи частоты мощностью от 5,5 до 315 кВт и содержит описание принципа работы, устройства преобразователя, устанавливает правила и порядок его установки, подключения и эксплуатации.

Содержание данного руководства соответствует описанной в нем продукции на момент печати руководства. В интересах политики непрерывного развития и улучшения продукции изготовитель оставляет за собой право изменять без предупреждения характеристики изделия или содержание настоящего руководства.

Изготовитель не отвечает за работоспособность преобразователя в случае его эксплуатации с нарушением требований, изложенных в настоящем руководстве.

Для отличия приводимых в тексте руководства ссылок на пункт меню пользователя от ссылок на раздел руководства, все номера пунктов меню пользователя обведены в рамку и выделены цветом.

Пример:

см. раздел 1.1 – ссылка на раздел 1.1 настоящего руководства;

см. **п. 1.1** «**Название пункта меню**» – ссылка на пункт 1.1 меню пользователя.

В данном руководстве используются предупредительные символы:



ВНИМАНИЕ!

Информация, необходимая для избежания риска повреждения преобразователя или иного оборудования.



ОСТОРОЖНО!

Указание на опасность поражения электрическим током при определенных условиях



Знак чувствительности оборудования к разряду статического электричества



Информация, на которую следует обратить особое внимание

Перед установкой, использованием, обслуживанием или проверкой преобразователя частоты ознакомьтесь с мерами безопасности.

СОДЕРЖАНИЕ

ИНФОРМАЦИЯ О БЕЗОПАСНОСТИ	7
1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ	10
1.1 Назначение и область применения	10
1.2 Условное обозначение и код заказа	10
1.3 Устройство и принцип работы	12
1.4 Технические характеристики и функциональные возможности	14
1.5 Конструкция. Габаритные и установочные размеры	17
1.6 Условия транспортирования и хранения	24
1.7 Условия эксплуатации	25
1.8 Электромагнитная совместимость (ЭМС).	26
2. УСТАНОВКА И МОНТАЖ	28
2.1 Общие рекомендации по установке	28
2.2 Порядок подключения	29
2.3 Подключение силовых цепей	37
2.3.1 Управление питанием преобразователя	40
2.3.2 Защита от коротких замыканий и перегрузки по току	40
2.3.3 Рекомендации по выбору и прокладке силового кабеля	42
2.3.4 Подключение нескольких двигателей к одному преобразователю	44
2.4 Подключение сигнальных цепей	45
2.4.1 Подключение интерфейса RS-485	47
2.4.2 Подключение аналоговых входов	49
2.4.3 Подключение дискретных входов	51
2.4.4 Подключение релейных выходов	52
2.4.5 Модули функционального расширения	53
2.5 Выбор и подключение дополнительного оборудования	54
2.5.1 Сетевой дроссель	55
2.5.2 Входной (сетевой) пассивный фильтр	56
2.5.3 Сетевой фильтр ЭМС	56
2.5.4 Дроссель звена постоянного тока	57
2.5.6 Выходной синусный фильтр	58
2.5.7 Тормозной резистор	58
2.6 Пробное включение	60
2.6.1 Проверка подключения	60
2.6.2 Проверка работы и настройка основных параметров	60
3. УПРАВЛЕНИЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕМ	62
3.1 Способы управления и настройки	62
3.2 Местный пульт управления	63

3.3 Команды управления преобразователем	65
3.3.1 Команды «Пуск», «Стоп» и «Экстренный Стоп»	66
Команда «Пуск» от пульта	67
Команда «Стоп» от пульта	67
Команда «Экстренный Стоп» от пульта	67
3.3.2 Команда «Реверс»	68
3.3.3 Команда «Сброс аварии»	68
3.4 Изменение уставки выходной частоты или уставки технологического параметра	69
3.5 Режимы регулирования	70
3.6 Система защит преобразователя	71
3.7 Программируемый функциональный контроллер	75
3.7.1 Общее описание	75
3.7.2 Функциональные блоки дискретных входов	78
3.7.3 Функциональные блоки расписания	81
4. МЕНЮ ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ	84
п. 1 Просмотр параметров	87
п. 2 Настройка режима	91
п. 3 Настройки ПЧ	94
п. 4 Журнал событий	146
п. 5 Настройки пульта	146
5. АВАРИЙНЫЕ СИТУАЦИИ И РАЗРЕШЕНИЕ ПРОБЛЕМ	150
5.1 Нештатные ситуации, не связанные с возникновением аварий	150
5.2 Аварийные ситуации и возможные причины их возникновения	155
6. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ	170
7. ПРИМЕРЫ НАСТРОЙКИ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ	172
7.1 Пример настройки для КНС	172
7.2 Пример настройки для станции водозабора	175
7.3 Многоскоростное управление	177
7.4 Электронный потенциометр	179
7.5 Кнопочный пост управления	180
7.6 Управление дымососом котла	181
7.7 Управление дутьевым вентилятором котла	183
Приложение А.	
Рекомендации по настройке ПИД-регулятора	186
А.1 ПИД-регулятор. Общая информация	186
А.2 Рекомендации по экспериментальной настройке параметров ПИД-регулятора	188

Приложение Б.	
Методики калибровки аналоговых входов.....	189
Б.1 Калибровка аналоговых входов по частоте	189
Вариант калибровки 1 (расчетно-экспериментальный)	189
Вариант калибровки 2 (экспериментальный).....	189
Б.2 Калибровка аналоговых входов по параметру.....	190
Вариант калибровки 1 (при возможности получения нулевых показаний датчика технологического параметра).....	190
Вариант калибровки 2 (при невозможности получения нулевых показаний датчика технологического параметра).....	191

ИНФОРМАЦИЯ О БЕЗОПАСНОСТИ



ВНИМАНИЕ!

Преобразователь необходимо рассматривать как комплектующее изделие, поэтому потребитель обязан применять его в соответствии с настоящим руководством и с учетом требований национальных стандартов, указанных в руководстве.

Ответственность за выполнение этих требований несет проектная организация, которая должна учитывать требования по электромагнитной совместимости и специфику объекта.

Предприятие-изготовитель не несет ответственности за выход из строя преобразователя по причине нарушения потребителем правил установки, монтажа и эксплуатации, изложенных в настоящем руководстве.

Остановка преобразователя (команды «Стоп» и «Экстренный Стоп») не гарантирует снятие опасных напряжений с выходных клемм преобразователя или с любых устройств, подключенных к выходу преобразователя. Для обеспечения безопасности персонала и предотвращения неожиданного запуска двигателя при проведении ремонтных и профилактических работ используйте устройства электрического отключения (контакторы, магнитные пускатели), отключающие преобразователь от питающей сети.

Стандартные асинхронные двигатели с короткозамкнутым ротором рассчитаны на работу с номинальной скоростью вращения. Со снижением скорости вращения снижается эффективность работы встроенного в двигатель вентилятора охлаждения. Поэтому длительная работа с номинальным моментом нагрузки при низких скоростях вращения в некоторых механизмах (например, в компрессорах) может привести к перегреву двигателя. В таких случаях рекомендуется ограничить минимальное значение выходной частоты преобразователя и/или установить независимый вентилятор охлаждения двигателя.

При необходимости работы двигателя на скоростях выше номинальной рекомендуется проконсультироваться с изготовителем двигателя и приводного механизма.

При настройке параметров работы преобразователя особое внимание уделите функциям, которые могут повлиять на безопасность работы привода в целом (например, автоматический перезапуск, разрешение реверсирования, максимальная выходная частота). При настройке делайте записи всех сделанных изменений.

Для предотвращения несанкционированного изменения настроек преобразователя рекомендуется использовать встроенную систему разграничения уровней доступа.



ВНИМАНИЕ!

Работы по монтажу преобразователя должны производиться организацией, имеющей необходимые разрешения и допуски на проведение работ по монтажу оборудования.

Пусконаладочные работы должны производиться специалистами предприятия-изготовителя или технических центров, указанных в паспорте на преобразователь.



ОСТОРОЖНО!

К обслуживанию преобразователя допускаются лица, имеющие право работы на силовых электроустановках с напряжением до 1000В, прошедшие специальный инструктаж и изучившие настоящее руководство.



ВНИМАНИЕ!

Эксплуатация преобразователя без проведения периодического технического обслуживания категорически запрещается.



ВНИМАНИЕ!

Эксплуатация преобразователя должна производиться в соответствии с «Правилами технической эксплуатации электроустановок потребителей» и «Правилами техники безопасности при эксплуатации электроустановок потребителей».



ВНИМАНИЕ!

Во избежание повреждений, транспортируйте преобразователь в упаковке изготовителя. Не бросайте преобразователь, не подвергайте его ударам. Небрежное обращение с преобразователем может привести к его повреждению и снятию преобразователя с гарантии.



ВНИМАНИЕ!

После перемещения преобразователя из холодного помещения в теплое на внутренних и внешних поверхностях возможно образование конденсата. Перед подключением необходимо выдержать преобразователь в нормальных климатических условиях не менее 8-10 часов.



ОСТОРОЖНО!

Подключаемые кабели должны быть обесточены. Подключение и отключение кабелей следует производить только после принятия мер, исключающих случайную подачу напряжения!



ВНИМАНИЕ!

Недопустимо ошибочное подключение на выход преобразователя входного силового кабеля. Такое подключение приведет к выходу преобразователя из строя и снятию преобразователя с гарантии. Не допускайте подключения конденсаторов для компенсации реактивной мощности к выходу преобразователя. Не допускайте присоединения к выходу помехоподавляющих фильтров, ограничителей импульсных помех и других устройств, не предназначенных для работы с частотно-регулируемым приводом.



ОСТОРОЖНО!

Корпус преобразователя должен быть заземлен и занулен в соответствии с рекомендуемой схемой подключения. Расположение клемм заземления указано в разделе 2.2 настоящего руководства. Не допускается использовать для заземления и зануления крепежные винты.

**ОСТОРОЖНО!**

При проведении работ на электродвигателе отключайте преобразователь от сети! Помните, что при работающем преобразователе двигатель может запуститься в любой момент при поступлении внешнего управляющего сигнала или при наступлении заданного момента времени.

**ОСТОРОЖНО!**

КАТЕГОРИЧЕСКИ ЗАПРЕЩАЕТСЯ соединять и разъединять разъемные соединения, находящиеся под напряжением.
ЗАПРЕЩАЕТСЯ загоразживать подходы к корпусу преобразователя и загоразживать воздушные щели в корпусе преобразователя.
ЗАПРЕЩАЕТСЯ несанкционированное проникновение во внутреннее пространство преобразователя.

**ВНИМАНИЕ!**

Циклическая подача и снятие напряжения питания преобразователя может привести к его повреждению. Длительность цикла «подача напряжения – снятие напряжения – подача напряжения» должна составлять не менее 3мин.

**ОСТОРОЖНО!**

КАТЕГОРИЧЕСКИ ЗАПРЕЩАЕТСЯ производить проверку сопротивления изоляции ДВИГАТЕЛЯ без отключения его от преобразователя! В противном случае возможен выход преобразователя из строя и снятие преобразователя с гарантии.
Измерение сопротивления изоляции ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ должно проводиться только представителями сервисной службы предприятия-изготовителя в соответствии с рекомендованной методикой!

**ВНИМАНИЕ!**

Не производите без крайней необходимости отключение питания преобразователя, работающего под нагрузкой!
Не допускается управление штатным пуском и остановом преобразователя с помощью подачи и снятия напряжения питания.



Платы, входящие в состав преобразователя, содержат элементы, чувствительные к статическому электричеству. Во избежание повреждения этих элементов при монтаже и обслуживании преобразователя необходимо снять электростатический заряд. Рекомендуется использование антистатических браслетов.

Невыполнение вышеуказанных требований может привести к поражению электрическим током обслуживающего персонала или (и) к выходу преобразователя из строя. Это автоматическое прекращает гарантийные обязательства изготовителя.

1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

1.1 Назначение и область применения

Преобразователь частоты осуществляет преобразование трехфазного напряжения с постоянной частотой и амплитудой в трехфазное напряжение с переменной частотой и амплитудой.

Преобразователь предназначен для бесступенчатого регулирования скорости асинхронных электродвигателей с номинальным напряжением 400 В, установленных в приводах компрессоров, насосов, вентиляторов и т.п.

Применение преобразователя позволяет:

- значительно снизить энергетические, ремонтные и эксплуатационные затраты при поддержании прежней производительности машин и механизмов;
- увеличить срок службы электродвигателя и приводного механизма за счет оптимизации его работы в широком диапазоне изменения нагрузок;
- устранить при пуске насосного агрегата гидроудар и динамические перегрузки в трубопроводах;
- снизить эксплуатационные затраты в системах управления насосами, вентиляторами, центрифугами и т.п.;
- экономить энергию в насосных, компрессорных и других агрегатах, работающих с переменной нагрузкой;
- создавать замкнутые системы регулирования с возможностью точного поддержания заданных технологических параметров.

1.2 Условное обозначение и код заказа

Структура условного обозначения преобразователя (согласно ГОСТ 26284-84):

ПЧ-ТТПТ-х-400-50-04-УХЛ4-ЭИН

Преобразователь частоты

Род тока на входе: Т – трехфазный

Род тока на выходе: Т – трехфазный

Способ охлаждения: П – принудительное воздушное

Вид силовых приборов схемы: Т – транзисторы

Номинальное значение выходного тока, А (см. таблицу 1.1)

Значение номинального входного (выходного) напряжения, В

Значение номинальной выходной частоты

Вариант исполнения преобразователя: 04 – модификация 04

Климатическое исполнение и категория размещения по ГОСТ 15150

Код производителя: ЭИН – ООО «Электротекс-ИН»

Код заказа преобразователя:

ЭИН-ПЧ057 - [1] / 400 - УХЛ4 - [2] - [3] + [4] [5] [6]

[1] – Номинальный ток, А	
28	28 А / 15кВт
40	40 А / 18,5 кВт
50	50 А / 22 кВт
63	63 А / 30 кВт
80	80 А / 37 кВт
100	100 А / 45 кВт
125	125 А / 55 кВт
160	160 А / 75 кВт
200	200 А / 90 кВт
210	210 А / 110 кВт
250	250 А / 132 кВт
315	315 А / 160 кВт
400	400 А / 200 кВт
500	500 А / 250 кВт
630	630 А / 315 кВт
800	800 А / 400 кВт
1000	1000 А / 500 кВт
1250	1250 А / 630 кВт

[2] – Номинальное напряжение, В	
400	400 В, 3 фазы

[3] – Климатическое исполнение по ГОСТ 15150	
УХЛ4	УХЛ4

[4] – Степень защиты оболочки	
IP20	IP20
IP54	IP54

[5] – Тип корпуса / исполнение	
Н	навесное
С	напольное

[6] – Опции (можно выбрать несколько)	
+ПЭ	Энкодер пульта управления
+Л	Усиленное защитное покрытие плат лаком
+ТК	Встроенный ключ управления тормозным резистором
+ДР	Встроенный дроссель звена постоянного тока
+РП230	Независимое питание электроники 230 В ± 20%, 50 Гц ± 2,5%, 1 фаза
+РП400	Независимое питание электроники 400 В ± 20%, 50 Гц ± 2,5%, 3 фазы
+2ТР	Возможность использования в высоковольтных двухтрансформаторных схемах
+Ext...	Модуль расширения входов-выходов (наименование)
+О#	Спецтребования по заказу Потребителя (#- номер специсполнения)

Мощность	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90	110	132	160	200	250	315	400	500	630		
	Н1.1	Н1.2	Н1.3	Н1.4	Н2	С1	Н2	С1	Н3.1	С4.1	Н3.2	С4.1	Н3.3	С4.2	Н3.4	С4.2	1ХС	1ХСв	2ХС	
Корпус	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
+ПЭ	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
+Л	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
+Ext...	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
+ТК	●	●	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
+ДР	-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	-	-	-	-	-	-	-	-	-	○
+РП230	-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
+РП400	-	-	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	-
+2ТР	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	○

● - входит в стандартную комплектацию ○ - опция доступна - - опция недоступна

Пример кода заказа преобразователя частоты мощностью 160кВт напольного исполнения IP20, со встроенным дросселем звена постоянного тока, энкодером пульта управления и платой расширения ExtBrd_Aout2:

ЭИН-ПЧ057-315-400-УХЛ4-IP20-С+ДР+ПЭ+ExtBrd_Aout2

1.3 Устройство и принцип работы

Преобразователь построен по принципу двухзвенного преобразования энергии с промежуточным звеном постоянного тока и автономным инвертором напряжения.

Функциональная схема преобразователя приведена на рисунке 1.1.

Силовая часть преобразователя включает в себя трехфазный мостовой выпрямитель (входной выпрямитель), звено постоянного тока, трехфазный мостовой инвертор (инвертор) и блок торможения. Входной выпрямитель включает в себя цепь предварительного заряда емкостей звена постоянного тока, обеспечивающую ограничение тока заряда и плавное нарастание напряжения на конденсаторах. В преобразователях мощностью 5,5-37 кВт входной выпрямитель является неуправляемым, при этом отключение звена постоянного тока преобразователя осуществляется с помощью встроенного электромагнитного реле. В преобразователях мощностью 45-315 кВт входной выпрямитель является полупроводящим и выполняет функцию отключения звена постоянного тока преобразователя.

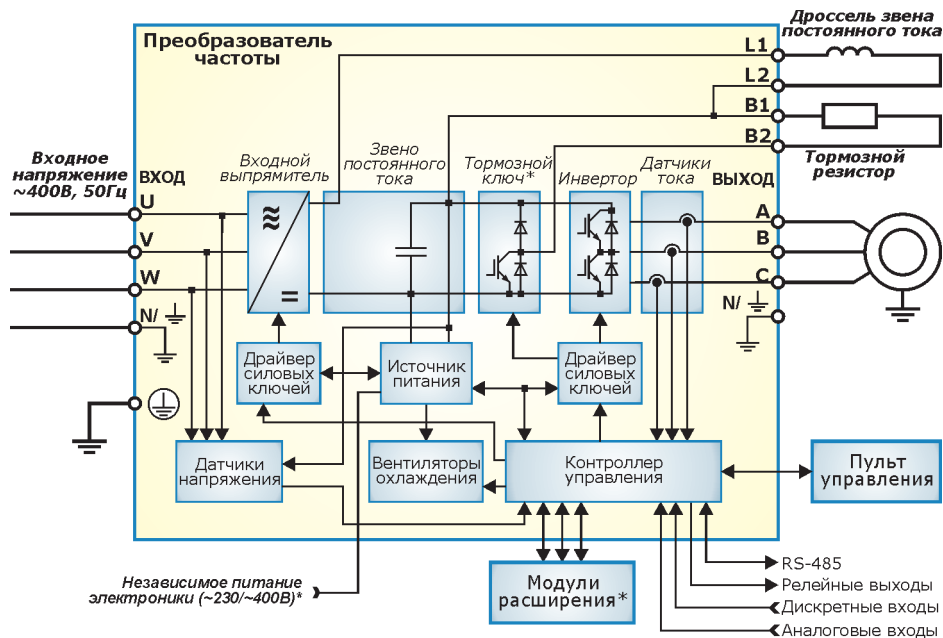


Рисунок 1.1 - Функциональная схема преобразователя

Звено постоянного тока представляет собой емкостной фильтр, служащий источником постоянного напряжения для инвертора. Для уменьшения пульсаций тока в звене постоянного тока и снижения гармонических составляющих тока как в обмотках двигателя, так и потребляемого из сети, рекомендуется использование дросселя постоянного тока, подключаемого к клеммам L1 и L2 преобразователя.

В случае отсутствия встроенного дросселя звена постоянного тока клеммы L1 и L2 соединяются перемычкой, поставляемой в комплекте с преобразователем.

Инвертор, построенный на IGBT-транзисторах, преобразует напряжение звена постоянного тока в переменное напряжение заданной частоты и амплитуды.

Блок торможения представляет собой встроенный ключ управления внешним тормозным резистором, подключаемым к клеммам В1 и В2 преобразователя, и предназначен для реализации режима динамического торможения двигателя (при необходимости реализации высоких темпов торможения).

Драйверы силовых ключей входного выпрямителя и инвертора обеспечивают управление соответственно тиристорами и IGBT-транзисторами, формируют сигналы защит, а также осуществляют гальваническую развязку силовых и управляющих цепей. В преобразователях мощностью 5,5-37 кВт драйвера силовых ключей входного выпрямителя отсутствуют.

Система датчиков преобразователя включает в себя датчики напряжения на входе и в звене постоянного тока преобразователя, датчики выходного тока, а также датчик температуры силовой части преобразователя.

Источник питания обеспечивает формирование питающих напряжений, необходимых для работы преобразователя. Также имеется гальванически развязанный канал питания для внешних устройств.

Контроллер управления управляет согласованной работой всех модулей преобразователя и реализует все защитные и сервисные функции.

Взаимодействие преобразователя с внешними управляющими устройствами обеспечивается следующими средствами:

- 2 аналоговых входа ($0 \div 20$ мА или $0 \div 10$ В) с индивидуальной гальванической развязкой, предназначенные для подключения датчика уставки и/или датчика технологического параметра;
- 8 дискретных входов типа «сухой контакт» с групповой гальванической развязкой, предназначенных для приема управляющих сигналов от устройств автоматики. Функциональное назначение каждого дискретного входа может быть определено пользователем.
- 3 релейных выходов (~ 250 VAC, 3 А или 30 VDC, 3 А), имеющие нормально замкнутые и нормально разомкнутые контакты. Функциональное назначение выходов может быть определено пользователем.
- встроенные источники питания с общей гальванической развязкой:
 - 10 В (10 мА) для подключения потенциометра формирования сигнала датчика технологического параметра;
 - 24 В (120 мА) для питания датчика технологического параметра или внешних устройств пользователя.
- интерфейс RS-485 с гальванической развязкой и поддержкой протокола ModBus, предназначенный для подключения пульта дистанционного управления или внешних управляющих контроллеров.

Кроме того, в преобразователь может быть установлено до 3 дополнительных плат расширения с различной функциональностью. Информация о платах расширения приведена в разделе 2.5.3.

1.4 Технические характеристики и функциональные возможности

Таблица 1.1

Рекомендуемая мощность двигателя, кВт	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90	110	132
Номинальный выходной ток ПЧ, А	28	40	50	63	75	100	125	160	200	210	250
Тип корпуса	Н1.1			Н1.2		Н1.3		Н1.4		Н2 С1.1	

Рекомендуемая мощность двигателя, кВт	160	200	250	315	400	400	500	630
Номинальный выходной ток ПЧ, А	315	400	500	630	725	800	1000	1250
Тип корпуса	Н3.1 С4.1	Н3.2 С4.1	Н3.3 С4.2	Н3.4 С4.2 1ХС	1ХСв	2ХС	2ХС	2ХС

Таблица 1.2

Основные характеристики	
Напряжение на входе ($U_{вх}$)	400 В \pm 20%, 50 (60) Гц \pm 2,5% 3 фазы, глухозаземленная нейтраль
Независимое питание электроники преобразователя	Опция: <ul style="list-style-type: none"> 400 В \pm 20%, 50 Гц \pm 2,5%, 3 фазы (опция +РП400) 230 В \pm 20%, 50 Гц \pm 2,5%, 1 фаза (опция +РП230)
Выходное напряжение	3 фазы, диапазон изменения амплитуды: 0...100% $U_{вх}$; диапазон изменения частоты основной гармоники: 0,1...120 Гц <i>Выходная частота более 120Гц доступна для спецверсий ПО.</i>
Точность поддержания выходной частоты	\pm 0,1 Гц
КПД	не менее 0,97 (в номинальном режиме)
Коэффициент мощности (коэффициент сдвига первой гармоники тока cos ϕ)	не менее 0,95 (в номинальном режиме) <i>Обеспечивается только при наличии дросселя звена постоянного тока. Без дросселя коэффициент мощности не нормируется</i>
Дроссель звена постоянного тока	ПЧ навесного исполнения: внешний, в комплект поставки не входит ПЧ напольного исполнения: встроенный (опция +ДР)
Перегрузочная способность	<ul style="list-style-type: none"> 125% номинального тока в течение 300 с 150% номинального тока в течение 120 с Условия перегрузки: <ul style="list-style-type: none"> Периодичность перегрузки не чаще одного раза в 10 минут; Коэффициент мощности нагрузки не менее 0,5; Выходное напряжение не менее 50% номинального входного напряжения.
Разгон/торможение	<ul style="list-style-type: none"> типы характеристики: линейная, характеристика пользователя (4 диапазона); время разгона/торможения 0...5000 с; настраиваемая стартовая частота; торможение постоянным током
Ключ управления тормозным резистором	Корпуса Н1.1, Н1.2: встроенный тормозной ключ Другие корпуса: опция +ТК

Таблица 1.2 (продолжение)

Функции управления	
Способ управления	скалярное управление по характеристике U/f - технология SVPWM (типы характеристики: линейная, квадратичная, характеристика пользователя - 11 точек)
Режимы регулирования	<ul style="list-style-type: none"> • прямое управление выходной частотой; • ПИД-регулирование
Источники задания частоты (или параметра для ПИД-регулирования)	<ul style="list-style-type: none"> • пульт управления; • внешние управляющие контроллеры (или ПДУ); • аналоговые входы (0÷20 мА или 0÷10 В); • дискретные входы; • расписание
Источники команд	<ul style="list-style-type: none"> • пульт управления; • внешние управляющие контроллеры (или ПДУ); • дискретные входы; • расписание
ПИД-регулятор	<ul style="list-style-type: none"> • два набора параметров ПИД-регулятора; • отображение технологического параметра в реальных единицах (м.в.ст, бар, м³/ч и т.п.) • «спящий» режим; • настраиваемый источник обратной связи, с возможностью суммирования и вычитания показаний аналоговых входов; • режим работы насоса на трубопроводах большой длины; • каскадная или синхронная работа нескольких преобразователей в режиме «ведущий-ведомый» с цифровым управлением
Основные функции	<ul style="list-style-type: none"> • ограничение минимальной и максимальной частоты; • пропуск резонансных частот (3 зоны резонанса); • реверс; • генераторное торможение (<i>только при наличии встроенного тормозного ключа и подключении внешнего тормозного резистора</i>); • «подхват» – безударное включение на вращающийся двигатель с поиском скорости вращения;
Дополнительные функции	<ul style="list-style-type: none"> • работа по суточному и недельному расписанию по встроенным часам реального времени (пуск, останов, изменение задания ПИД-регулятора или выходной частоты в соответствии с заданным графиком) • режим «быстрее - медленнее» при управлении по дискретным входам • оценка количества потребляемой энергии; • счетчик времени работы преобразователя; • 2 набора настроек преобразователя
Функции защиты	
Защиты и аварии	<ul style="list-style-type: none"> • частотное токоограничение; • максимально-токовая защита; • времятоковая (тепловая) защита двигателя (I²t); • предотвращение обратного вращения; • от недопустимого снижения нагрузки двигателя; • от обрыва датчика обратной связи; • от потери связи RS485; • от перегрева преобразователя; • от межфазных коротких замыканий и однофазных замыканий на землю на выходе преобразователя; • от кратковременного превышения входного напряжения более чем на 20% от номинального; • от исчезновения или недопустимого снижения входного напряжения более чем на 20% от номинального; • от дисбаланса фаз входного напряжения; • от обрыва одной или нескольких фаз входного напряжения; • от дисбаланса выходного тока; • от неисправностей во внутренних цепях преобразователя. <p>Также доступны дискретные входы для подключения внешних сигналов аварии.</p>

Таблица 1.2 (продолжение)

Диагностика	<ul style="list-style-type: none"> • быстрый просмотр активных аварий; • журнал аварийных ситуаций (не менее 100 записей с сохранением в энергонезависимой памяти); • журнал работы преобразователя (не менее 100 записей с сохранением в энергонезависимой памяти)
Автоматический перезапуск	<ul style="list-style-type: none"> • отключаемый, с отдельной настройкой для аварий по питающему напряжению и аварий защит двигателя; • до 99 попыток перезапуска с настраиваемой паузой перед повторным пуском
Входы и выходы	
Аналоговые входы	<p>2 входа (конфигурируемые, $0(4)\div 20$ мА или $0\div 10$ В) с групповой гальванической развязкой и программируемыми функциями. Характеристики входов:</p> <ul style="list-style-type: none"> • $0(4)\div 20$ мА ($R_{вх}=220$ Ом, макс. неразрушающий ток 30 мА); • $0\div 10$ В ($R_{вх}=21$ кОм, макс. неразрушающее напряжение 24 В)
Дискретные входы	<p>8 программируемых дискретных входов (беспотенциальные, типа «сухой контакт») с групповой гальванической развязкой. Управление по дискретным входам в зависимости от логической комбинации входных сигналов (программируемый функциональный контроллер)</p>
Релейные выходы	<p>3 программируемых выхода (~ 250 VAC, 3 А или 30 VDC, 3 А) с нормально замкнутыми и нормально разомкнутыми контактами</p>
Интерфейс связи	<p>RS-485 с гальванической развязкой (протокол передачи данных ModBus ASCII, ModBus RTU)</p>
Модули расширения	<p>подключение до 3 модулей расширения</p>
Встроенные источники питания	<p>Защищенные от коротких замыканий и перегрузок:</p> <ul style="list-style-type: none"> • 1 источник 10 В $\pm 5\%$, макс. ток 10 мА; • 1 источник 24 В $\pm 10\%$, макс. ток 60 мА
Конструкция	
Тип охлаждения	<p>воздушное принудительное (встроенные вентиляторы, направление потока воздуха снизу вверх)</p>
Степень защиты оболочки	<p>IP20</p>
Требования к окружающей среде	<p>при транспортировке: температура от -40 °C до $+50$ °C</p>
	<p>при эксплуатации: температура от 0 °C до $+40$ °C, относительная влажность 80% при 25 °C (без конденсации влаги)</p>
Конструкция	
Средняя наработка на отказ	<p>не менее 40 000 часов</p>
Средний ресурс	<p>не менее 100 000 часов</p>
Среднее время восстановления работоспособного состояния	<p>не более 1 часа</p>
Гарантийный срок эксплуатации	<p>3 года со дня ввода в эксплуатацию</p>

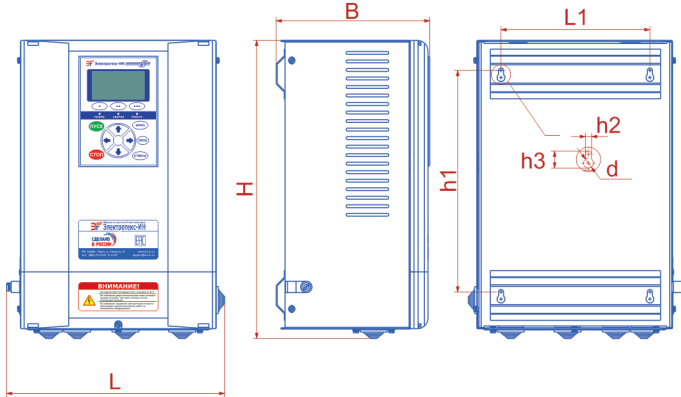
1.5 Конструкция. Габаритные и установочные размеры

• **Тип корпуса: Н1**

Исполнение: навесное

Степень защиты: IP20

Корпус	Н1.1	Н1.2	Н1.3	Н1.4
Мощность, кВт	15-22	30-37	45-55	75-90
Габаритные размеры (мм)				
Ширина, L	270	290	400	400
Глубина, B	230	230	270	320
Высота, H	370	410	560	720
Установочные размеры (мм)				
L1	210	210	340	330
h1	270	320	470	605
h2	7	7	9	11
h3	19	19	23,5	27,5
d	11	11	14	20
Масса, кг	15	18	35	60

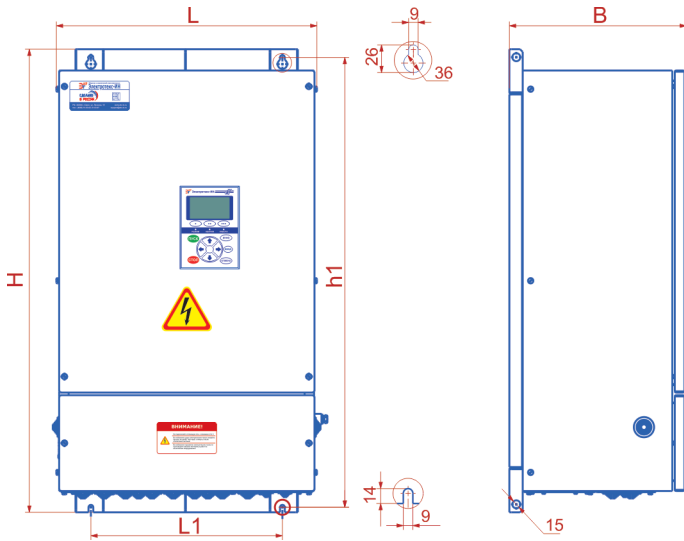


• **Тип корпуса: H2**

Исполнение: навесное

Степень защиты: IP20

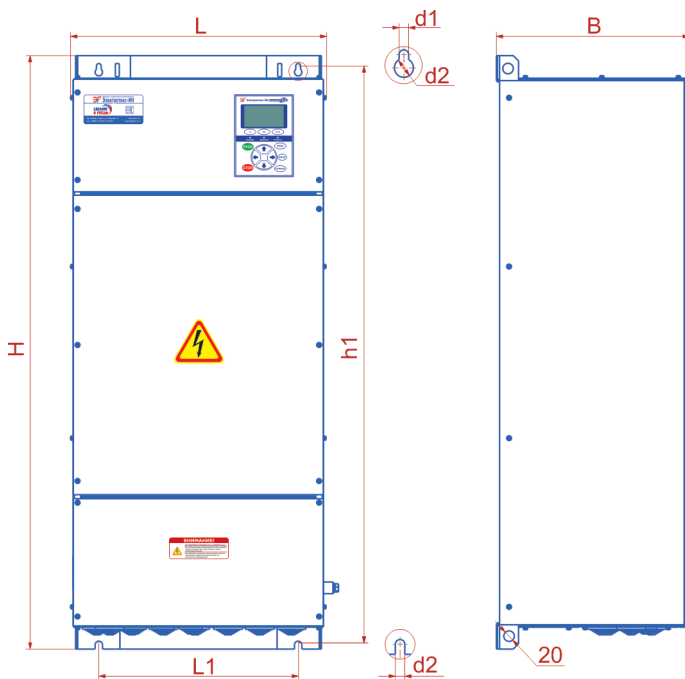
Корпус	H2	
Мощность, кВт	110	132
Габаритные размеры (мм)		
Ширина, L	520	520
Глубина, B	335	335
Высота, H	870	870
Установочные размеры (мм)		
L1	360	360
h1	845	845
Масса, кг	70	70



• **Тип корпуса: НЗ**

Исполнение: навесное
 Степень защиты: IP20

Корпус	НЗ.1	НЗ.2	НЗ.3	НЗ.4
Мощность, кВт	160	200	250	315
Габаритные размеры (мм)				
Ширина, L	477	508	675	765
Глубина, B	360	365	380	390
Высота, H	950	1125	1325	1430
Установочные размеры (мм)				
L1	378	378	543	655
h1	924	1098	1293	1380
d1	12	9	10	10
d2	12	14	16	16
Масса, кг	110	135	175	210

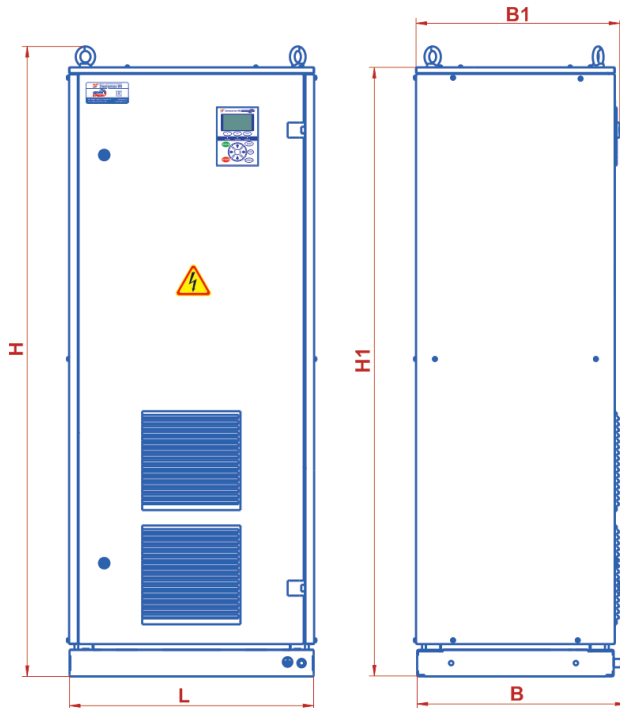


- **Тип корпуса: С4**

Исполнение: напольное

Степень защиты: IP20

Корпус	С4.1			
	110	132	160	200
Мощность, кВт	110	132	160	200
Габаритные размеры (мм)				
Ширина, L	600	600	600	600
Глубина, B	560	560	560	560
Высота, H	1660	1660	1660	1660
Установочные размеры (мм)				
B1	531	531	531	531
H1	1605	1605	1605	1605
Масса, кг	120	120	170	195

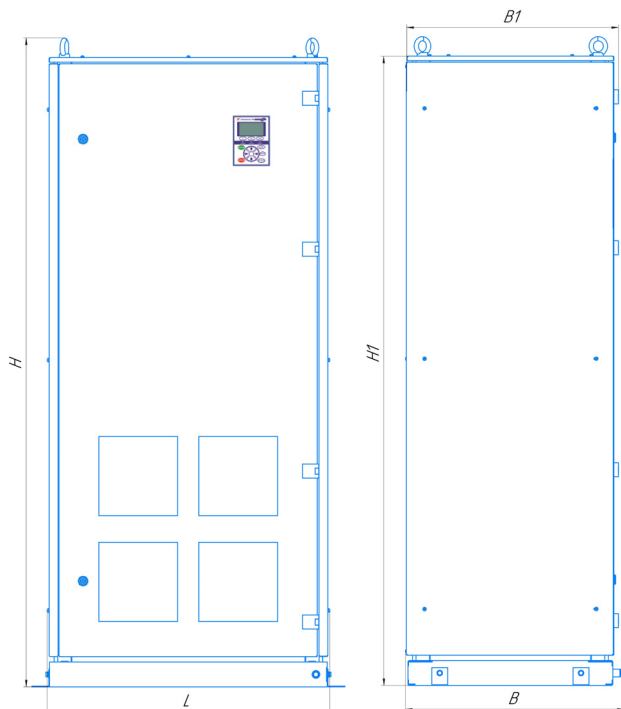


- **Тип корпуса: С4**

Исполнение: напольное

Степень защиты: IP20

Корпус	С4.2	
Мощность, кВт	250	315
Габаритные размеры (мм)		
Ширина, L	800	800
Глубина, В	620	620
Высота, Н	1830	1830
Установочные размеры (мм)		
В1	580	580
Н1	1775	1775
Масса, кг	270	300

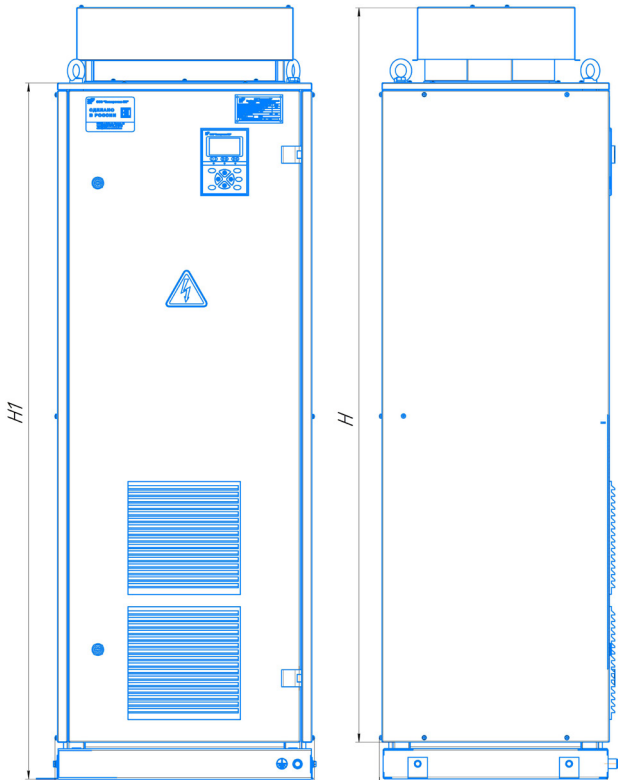


• **Тип корпуса: C5**

Исполнение: напольное

Степень защиты: IP54

Корпус	C5.1			
Мощность, кВт	110	132	160	200
Габаритные размеры (мм)				
Ширина, L	600	600	600	600
Глубина, B	560	560	560	560
Высота, H	1830	1830	1830	1830
Установочные размеры (мм)				
V1	531	531	531	531
H1	1605	1605	1605	1605
Масса, кг	140	140	190	210

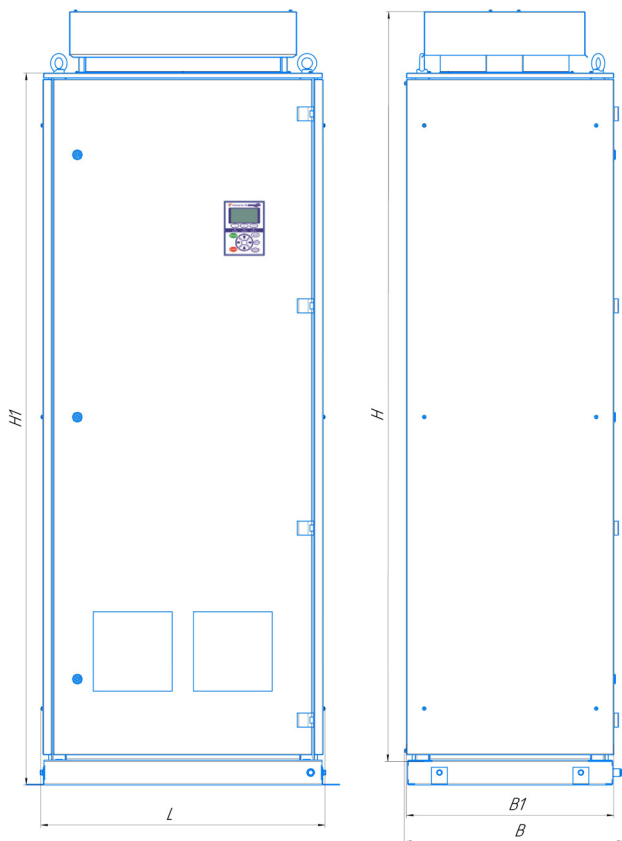


• **Тип корпуса: С5**

Исполнение: напольное

Степень защиты: IP54

Корпус	С5.2	
Мощность, кВт	250	315
Габаритные размеры (мм)		
Ширина, L	800	800
Глубина, В	620	620
Высота, Н	2000	2000
Установочные размеры (мм)		
В1	580	580
Н1	1945	1945
Масса, кг	300	330



1.6 Условия транспортирования и хранения

Транспортирование преобразователя осуществляется в заводской транспортной упаковке:

- автомобильным транспортом с любым числом перегрузок по дорогам с асфальтовым или бетонным покрытием (дороги 1-й категории) на расстояние свыше 1000 км; по булыжным (дороги 2-й и 3-й категории) и грунтовым дорогам на расстояние свыше 250 км со скоростью до 40 км/ч или на расстояние до 250 км с большей скоростью, которую допускает транспортное средство;
- воздушным, железнодорожным транспортом и водным путем в сочетании их между собой и с автомобильным транспортом, отнесенным к условиям транспортирования Л и С с общим числом перегрузок более четырех или к настоящим условиям транспортирования; водным путем совместно с перевозками, отнесенными к условиям транспортирования С с любым числом перегрузок.

Условия транспортирования:

- в части воздействия климатических факторов - 5 по ГОСТ 15150. Изделия транспортируются под навесом или в крытом автотранспорте, исключающим попадание влаги при температуре воздуха от минус 40 °С до плюс 50 °С.
- в части воздействия механических факторов - Л, С, Ж по ГОСТ 23216.

Такелажные работы должны выполняться механизированным способом при помощи подъемно-транспортного оборудования.

Условия хранения преобразователя должны соответствовать требованиям категории I по ГОСТ15150. Хранение преобразователя осуществляется на отапливаемых, вентилируемых складах при температуре воздуха от плюс 5 °С до плюс 40 °С. Срок сохраняемости преобразователя в упаковке изготовителя - 2 года.

1.7 Условия эксплуатации

Климатическое исполнение преобразователя – УХЛ, категория размещения 4 по ГОСТ 15150. Преобразователь должен эксплуатироваться в закрытых отапливаемых, вентилируемых производственных помещениях с отсутствием воздействия прямого солнечного излучения и атмосферных осадков при температуре окружающей среды от 1 до 40 °С и относительной влажности воздуха не более 80% при 25 °С.

Преобразователь предназначен для стационарного монтажа на стене в виде навесного шкафа (для преобразователей типоразмеров А, Д и Е) или на полу в виде напольных шкафов (для преобразователей типоразмеров Б и В) при внешних источниках, создающих вибрации с частотой не выше 100 Гц (в соответствии с группой условий эксплуатации М2 по ГОСТ 17516.1). Рабочее положение преобразователя – вертикальное, при этом допускается отклонение от вертикали до 5 градусов в любую сторону.

Место установки преобразователя должно быть защищено от попадания воды, эмульсии, масел и т.п. Окружающая среда должна быть невзрывоопасной, не содержащей агрессивных газов и паров в концентрациях, разрушающих изоляцию и металлы, не насыщенной токопроводящей пылью и водяными парами. Содержание нетокопроводящей пыли в помещении и в охлаждающем воздухе должно быть не более 0,7 мг/м³. По содержанию коррозионно-активных агентов допускается эксплуатация в промышленной атмосфере типа II по ГОСТ 15150.

Отклонение напряжения и частоты питающей сети - в соответствии с ГОСТ 32144-2013 .



ВНИМАНИЕ!

Потребитель должен принять меры по ограничению перенапряжения в точке подключения преобразователя (и фильтра, при его наличии), вызванного грозовыми разрядами и коммутационными перенапряжениями на уровне $125\% U_{ном}$ длительностью не более 1 сек.

1.8 Электромагнитная совместимость (ЭМС).

Преобразователь соответствует требованиям к помехоэмиссии по ГОСТ Р 30804.6.4-2013 и устойчив к электромагнитным помехам по ГОСТ Р 30804.6.2-2013.

Однако на практике электромагнитная совместимость электропривода в целом зависит от условий и качества монтажа. Во многих случаях для минимизации влияния помех, генерируемых преобразователем, на работу различного рода оборудования, или, наоборот, защиты преобразователя от помех, необходимо применение дополнительных мер (прокладка кабелей, установка дополнительных устройств и т.д.).

Ниже приведены общие рекомендации по подключению силовых и сигнальных цепей, обеспечивающие снижение уровня излучаемых помех и повышение помехозащищенности преобразователя.

1) Преобразователь, двигатель, а также все дополнительное оборудование должны быть заземлены. Подключение оборудования к контуру заземления должно осуществляться таким образом, чтобы не образовывалось замкнутых контуров заземления. Не допускается последовательное соединение заземляющих выводов преобразователей и/или других устройств. Точки заземления двигателя и преобразователя должны быть разнесены с точкой заземления помехочувствительных устройств (чтобы токи от преобразователя и двигателя, протекающие по контуру заземления, не влияли на потенциал точки заземления этих устройств). Для улучшения электромагнитной совместимости проводники заземления должны иметь минимальную индуктивность, что может быть достигнуто за счет его минимально возможной длины и максимальной ширины. Подключение проводников заземления к общей шине (контуру заземления) необходимо осуществлять в одной точке (соединение типа «звезда», см. рисунок 2.5)

2) Максимальная эффективность экранирования (как для предотвращения излучения помех, так и для защиты от них) достигается при непрерывной поверхности экранирования. Наилучший вариант экранирования – размещение оборудования в металлическом шкафу, при этом двери шкафа должны иметь надежный контакт с заземленным корпусом (например, с помощью плетеного медного экрана).

3) Подключение двигателя рекомендуется выполнять экранированным силовым кабелем (три фазы, плетеный медный экран). Экранирование также может быть выполнено с помощью металлических труб или каналов. Экран кабеля или кабельный канал по всей длине не должны иметь разрывов и должны быть заземлены с обеих сторон (подключены к клеммам заземления преобразователя и двигателя). При подключении экрана кабеля рекомендуется обеспечивать максимальный (360°) контакт экрана с заземленной поверхностью (например, с помощью монтажных скоб). Допускается скручивать проводники экрана в жгут, при этом длина жгута не должна превышать его 5-кратной толщины. При подключении скрученными концами экрана эффект высокочастотного экранирования существенно снижается.

Экраны кабелей питания могут использоваться в качестве проводников заземления, только если проводники экранов имеют соответствующие сечение и длину, отвечающие требованиям техники безопасности.

4) Для снижения помехоэмиссии преобразователя рекомендуется установка ферритовых колец на входные и выходные кабели низковольтного преобразователя частоты. При этом обязательно в одно кольцо должны быть продеты все жилы кабеля одновременно (а не по кольцу на каждую фазу).

5) Подключение сигнальных цепей рекомендуется выполнять гибкими экранированными кабелями с многожильными проводниками. Для подключения аналоговых сигналов следует использовать экранированный кабель типа «витая пара».

Подключение экрана сигнальных кабелей должно осуществляться только со стороны преобразователя. При этом для аналоговых сигналов и линий последовательной связи необходимо использовать специальные клеммы подключения экрана (клеммы 7 и 15, см. рисунок 2.6).

- 6) Для сигнальных кабелей необходимо придерживаться следующих правил:
- аналоговые сигналы и линии последовательной связи должны прокладываться отдельными кабелями. Не рекомендуется одновременная передача по одному кабелю аналоговых и дискретных или релейных сигналов;
 - не допускается передача по одному кабелю сигналов 24 В (в т.ч. сигналов дискретных входов) и сигналов 230 В переменного тока (например, подключенных к релейным выходам).
- 7) При прокладке силовые и сигнальные кабели необходимо разносить как можно дальше друг от друга. При параллельной прокладке кабелей расстояние между ними должно быть не менее 30 см. Пересечение силовых и сигнальных кабелей рекомендуется выполнять под углом 90°.

Помимо общих мер по обеспечению электромагнитной совместимости, в каждом конкретном случае при возникновении сбоев в работе оборудования из-за воздействия помех, необходимо анализировать схемы заземления и зануления оборудования, наличие дополнительных устройств и т.п. Возможно, что не все приведенные рекомендации применимы для конкретной ситуации. В зависимости от конкретной ситуации возможно применение различных мер.

Кроме того, для улучшения электромагнитной совместимости преобразователя с питающей сетью и нагрузкой может применяться дополнительное оборудование (см. раздел 2.5 настоящего руководства).

2. УСТАНОВКА И МОНТАЖ

2.1 Общие рекомендации по установке

Установка, настройка и обслуживание преобразователя должна производиться только квалифицированным техническим персоналом.

Производите установку преобразователя в соответствии с данным руководством. Небрежное обращение может привести к повреждению преобразователя. Не бросайте преобразователь, не подвержайте его ударам и тряске при переноске. Помещение, где устанавливается преобразователь, должно соответствовать требованиям условий эксплуатации преобразователя (см. раздел 1.7).

Поверхность, на которую устанавливается преобразователь, должна быть из невоспламеняющегося материала и иметь достаточную механическую прочность, чтобы выдержать вес преобразователя.

При работе преобразователь нагревается, поэтому свободное пространство вокруг преобразователя должно составлять не менее 100 мм и гарантировать циркуляцию воздуха и охлаждение.

При установке преобразователя в шкафу необходимо обратить внимание на эффективность охлаждения. Необходимо следить, чтобы поток воздуха от вентилятора шкафа проходил как можно ближе к преобразователю. Пример расположения преобразователя в шкафу приведен на рисунке 2.1а. Преобразователь должен быть размещен так, чтобы не попадать в поток воздуха от других преобразователей и тепловыделяющих элементов другого оборудования, в том числе от тормозных резисторов. Желательно избегать размещения одного преобразователя над другим или выдерживать при этом минимальное расстояние между блоками 300 мм. Пример расположения нескольких преобразователей в шкафу показан на рисунке 2.1б.

Температура воздуха на входе преобразователя не должна превышать 40 °С. Вентилятор принудительного охлаждения шкафа должен быть установлен так, чтобы получить максимальный обдув преобразователя. Производительность вентилятора принудительного охлаждения шкафа должна быть достаточной для обеспечения необходимого объема воздуха, потребляемого преобразователями. Объемы воздуха, потребляемого встроенными в преобразователи вентиляторами охлаждения, приведены в таблице 2.1. Для исключения рециркуляции нагретого воздуха снаружи и внутри шкафа рекомендуется устанавливать отражательные щитки.

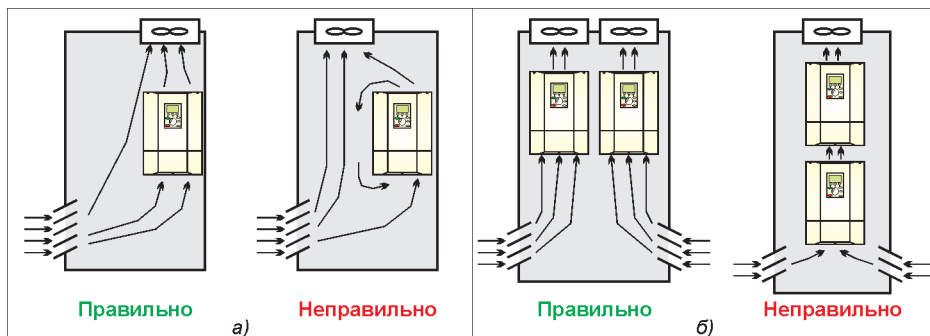


Рисунок 2.1 – Примеры размещения в шкафу:
а) один преобразователь; б) несколько преобразователей

Таблица 2.1

Номинальная активная мощность преобразователя	Тепловыделение, не более	Объем потребляемого воздуха
5,5 кВт	165 Вт	70 м³/ч
7,5 кВт	207 Вт	
11 кВт	315 Вт	
15 кВт	351 Вт	
18,5 кВт	511 Вт	
22 кВт	635 Вт	
30 кВт	809 Вт	
37 кВт	968 Вт	190 м³/ч
45 кВт	1200 Вт	
55 кВт	1490 Вт	250 м³/ч
75 кВт	1880 Вт	
90 кВт	2280 Вт	300 м³/ч
110 кВт	2581 Вт	
132 кВт	3100 Вт	1900 м³/ч
160 кВт	3623 Вт	
200 кВт	5207 Вт	
250 кВт	6567 Вт	
315 кВт	8521 Вт	

2.2 Порядок подключения

Клеммы подключения силовых и сигнальных цепей находятся внутри преобразователя (см. рисунок 2.2). Для доступа к ним необходимо снять нижнюю часть передней панели преобразователя (для преобразователей типоразмеров А, Д и Е) или открыть двери передней панели (для преобразователей типоразмеров Б и В).

Порядок подключения преобразователя:

1. Подключите силовые кабели и дополнительное оборудование к преобразователю в соответствии с требованиями, изложенными в разделе 2.3 настоящего руководства. Дополнительное оборудование должно подключаться в соответствии с требованиями, изложенными в руководстве по эксплуатации этого оборудования.
2. Подключите сигнальные цепи в соответствии с требованиями, изложенными в разделе 2.4 настоящего руководства.
3. Убедитесь, что при подключении силовых и сигнальных цепей выполнены рекомендации по обеспечению электромагнитной совместимости, приведенные в разделе 1.8 настоящего руководства.

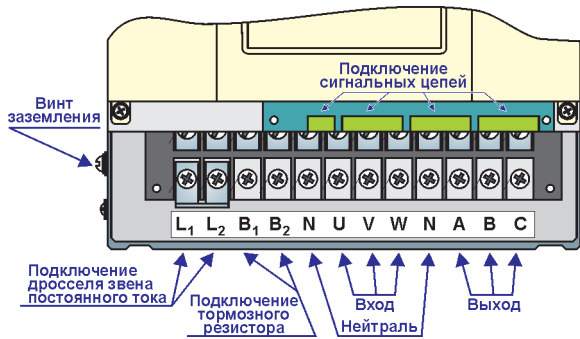


Рисунок 2.2а – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 5,5-37 кВт (корпуса Н1.1, Н1.2)

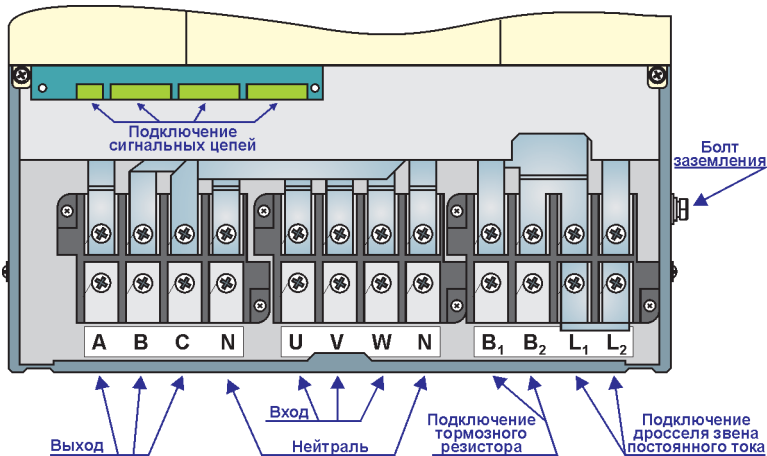


Рисунок 2.2б – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 45-55 кВт (корпус Н1.3)

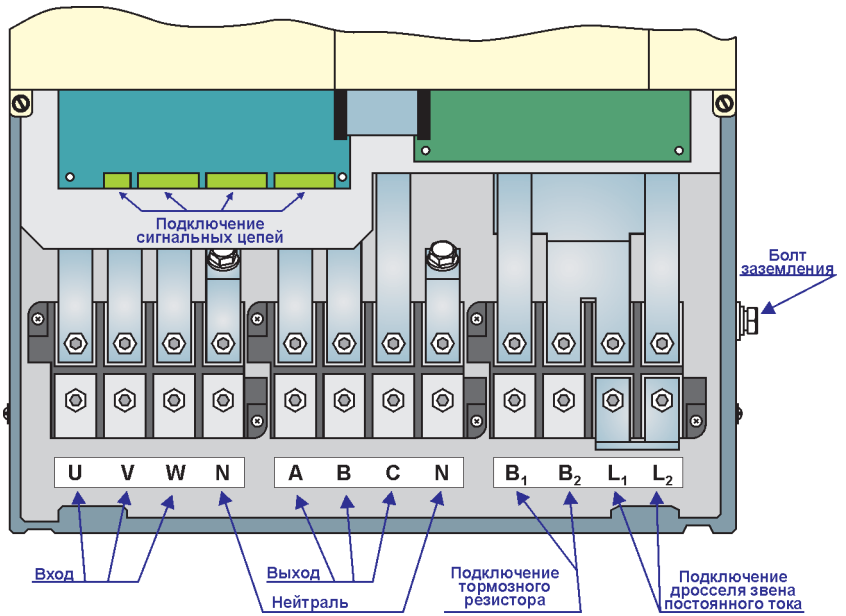


Рисунок 2.2в – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 75-90 кВт (корпус Н1.4)

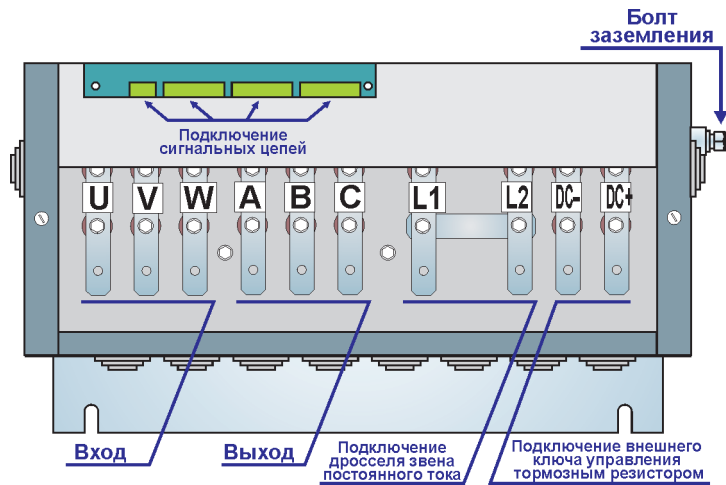


Рисунок 2.2г – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 110-132 кВт (корпус H2)

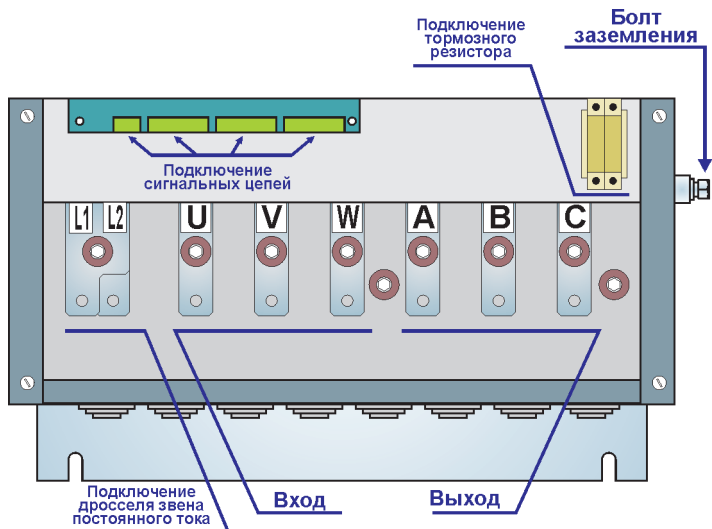


Рисунок 2.2д – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 160-315 кВт (корпус H3)

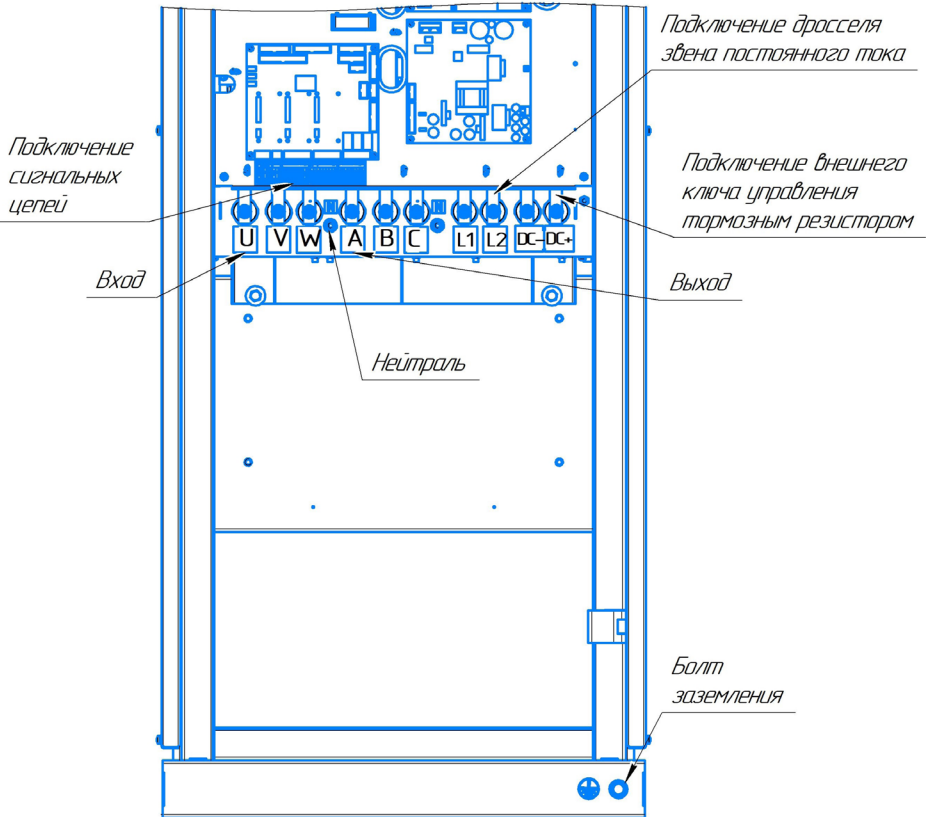


Рисунок 2.2е – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 110-132 кВт (корпус С4, С5)

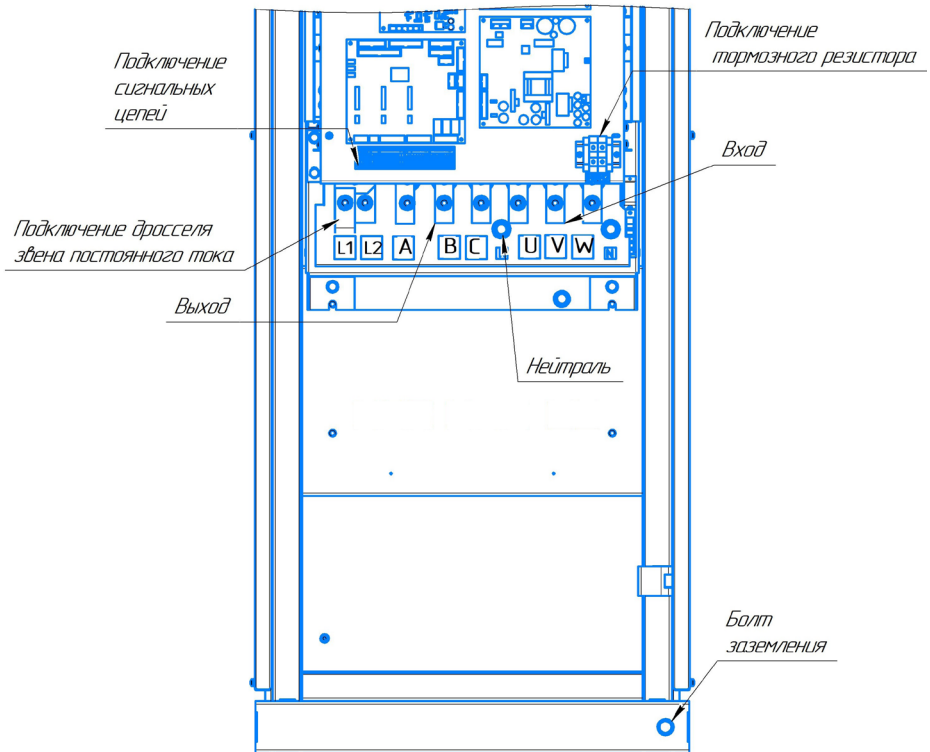


Рисунок 2.2ж – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 160 кВт (корпус С4, С5)

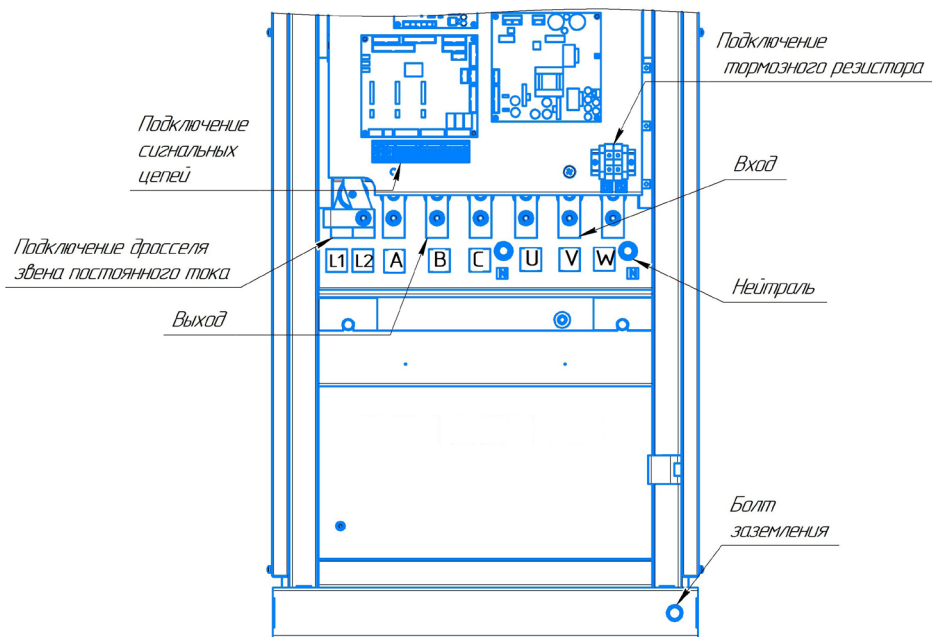


Рисунок 2.23 – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 200 кВт (корпус С4, С5)

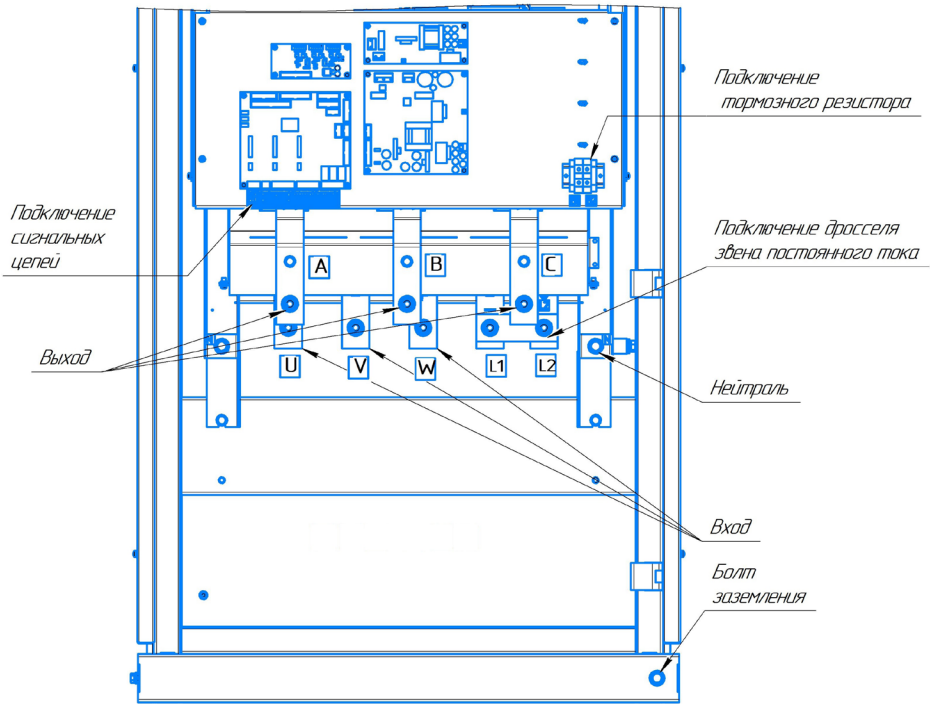


Рисунок 2.2и – Расположение клемм подключения силовых и сигнальных цепей в преобразователях мощностью 250-315 кВт (корпуса С4, С5)

2.3 Подключение силовых цепей

Рекомендуемая схема подключения силовых цепей приведена на рисунке 2.3. Необходимость использования элементов схемы определяется в зависимости от конкретного применения, в соответствии с рекомендациями, приведенными в разделах 2.3.1 и 2.3.2.

Подключение входного силового кабеля производить к клеммам преобразователя с маркировкой «ВХОД» U, V, W. Порядок подключения проводников фаз питающей сети может быть произвольным и не влияет на последовательность фаз на выходе преобразователя.

Подключение выходного силового кабеля производить к клеммам преобразователя с маркировкой «ВЫХОД» А, В, С.

При первом подключении чередование фаз выходного силового провода произвольное. После проверки направления вращения двигателя, в случае, если оно неправильное, следует изменить чередование фаз в меню управления преобразователем (см. меню [п.3.1.1.5](#) «**Чередование фаз**») или поменять местами две любые фазы выходного силового провода.

В зависимости от условий эксплуатации возможна установка дополнительного оборудования на входе и выходе преобразователя в соответствии с рекомендациями, приведенными в разделе 2.5 настоящего руководства. Подключение дополнительного оборудования осуществляется в соответствии с требованиями, изложенными в руководствах по эксплуатации этого оборудования.

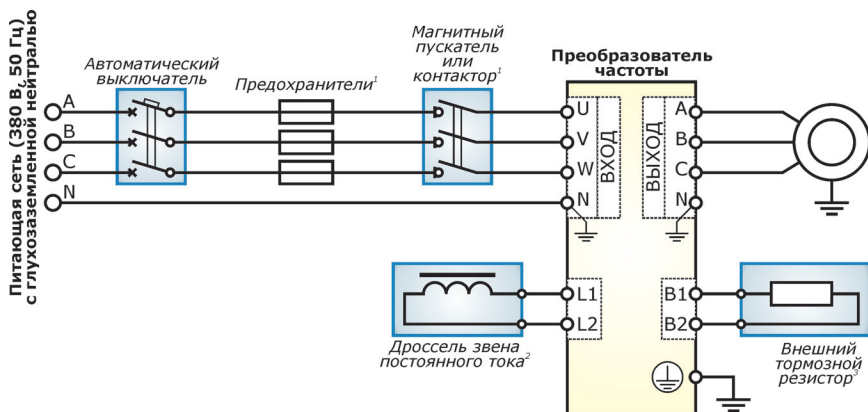


Рисунок 2.3 – Схема подключения силовых цепей

Примечания:

- 1 - предохранители и магнитный пускатель (контактор) устанавливаются при необходимости в соответствии с рекомендациями, приведенными в разделах 2.3.1 и 2.3.2;
- 2 - для подключения дросселя звена постоянного тока к преобразователям типоразмеров А, Д и Е необходимо снять перемычку, установленную между клеммами L1 и L2 изготовителем;
- 3 - тормозной резистор устанавливается при необходимости в соответствии с рекомендациями, приведенными в разделе 2.5.



ВНИМАНИЕ!

Следите, чтобы обрезки провода при монтаже не попадали внутрь корпуса преобразователя. Это может привести к срабатыванию защиты и/или выходу преобразователя из строя и снятию его с гарантии.



ОСТОРОЖНО!

Подключаемые кабели должны быть обесточены!
При подключении кабелей необходимо обеспечить невозможность случайной подачи напряжения питания!



ОСТОРОЖНО!

Недопустимо ошибочное подключение на выход преобразователя входного силового кабеля. Такое подключение приведет к выходу преобразователя из строя и снятию преобразователя с гарантии.

При необходимости управления двигателем напрямую от сети (с шунтированием преобразователя) следует устанавливать выключатели или контакторы с механической блокировкой.



ВНИМАНИЕ!

Потребитель должен принять меры по ограничению перенапряжения в точке подключения преобразователя (и фильтра, при его наличии), вызванного грозовыми разрядами и коммутационными перенапряжениями на уровне $125\% U_{ном}$ длительностью не более 1 сек.



ВНИМАНИЕ!

Не допускается подключение к выходу преобразователя:

- конденсаторов для компенсации реактивной мощности,
- помехоподавляющих фильтров,
- ограничителей импульсных помех,
- других устройств, не предназначенных для работы с частотно-регулируемым приводом.



ВНИМАНИЕ!

При необходимости установки на выходе преобразователя термореле (например, при параллельном подключении нескольких двигателей), схема подключения должна быть построена таким образом, чтобы при срабатывании защиты происходило отключение контактора (пускателя) на входе преобразователя или активировался дискретный вход преобразователя с функцией «Экстренный Стоп».

**ОСТОРОЖНО!**

КАТЕГОРИЧЕСКИ ЗАПРЕЩАЕТСЯ производить проверку сопротивления изоляции двигателя без отключения его от преобразователя! В противном случае возможен выход преобразователя из строя и снятие преобразователя с гарантии.

Измерение сопротивления изоляции преобразователя должно проводиться только представителями сервисной службы предприятия-изготовителя в соответствии с рекомендованной методикой!

Реактивная мощность, потребляемая преобразователем из питающей сети, мала, поэтому отсутствует необходимость ее компенсации. Если в питающей сети уже установлены устройства компенсации реактивной мощности то их рекомендуется отключить, а при невозможности отключения - установить дополнительный сетевой дроссель или сетевой пассивный фильтр (см. раздел 2.5 настоящего руководства).

При необходимости установки контактора между выходом преобразователя и двигателем (например, для отключения одного из параллельно подключенных двигателей), для защиты преобразователя необходимо установить дроссель двигателя (выходной дроссель) непосредственно на выходе преобразователя.

При необходимости управления двигателем как от преобразователя, так и напрямую от сети необходимо использовать выключатели или реверсивные контакторы с механической блокировкой одновременного включения. Если коммутация реверсивного контактора возможна при работающем двигателе (для переключения двигателя с ПЧ на сеть), то для защиты преобразователя необходимо установить дроссель двигателя (выходной дроссель) непосредственно на выходе преобразователя (см. рисунок 2.4). **При этом не обеспечивается безударная коммутация двигателя! Переключение вращающегося двигателя с сети на преобразователь не допускается!**

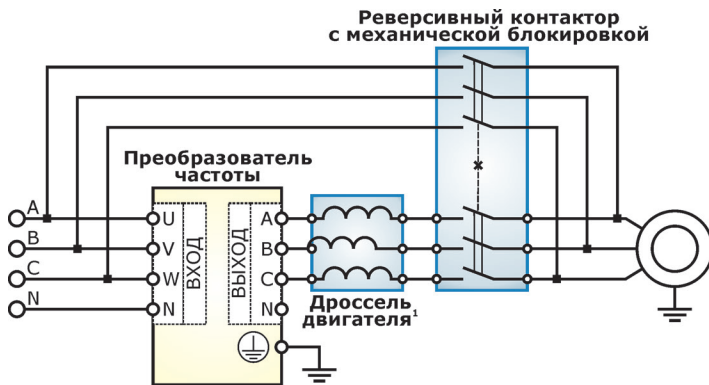


Рисунок 2.4 - Пример подключения контактора на выходе преобразователя

Примечание: 1 - дроссель двигателя устанавливается при возможности коммутации контактора при работающем двигателе

2.3.1 Управление питанием преобразователя

В случае, если питание преобразователя должно включаться и отключаться согласно заданной последовательности работы (в том числе с управлением от внешней аппаратуры), рекомендуется использовать магнитный пускатель или контактор. Рекомендуемые типы магнитных пускателей приведены в таблице 2.2.

ВНИМАНИЕ!

Не допускается управление штатным пуском и остановом преобразователя с помощью подачи и снятия напряжения! Частые переключения питания могут привести к неисправности преобразователя!

Для управления пуском и остановом рекомендуется использовать кнопки ПУСК и СТОП пульта управления преобразователя, или сигналы, подключенные к дискретным входам преобразователя.

В случае необходимости пуска преобразователя одновременно с подачей питания, интервалы между такими пусками должны составлять не менее 3 минут.



2.3.2 Защита от коротких замыканий и перегрузки по току

Преобразователь содержит встроенные защиты от токовой перегрузки и коротких замыканий в выходных цепях. Для обеспечения защиты оборудования от коротких замыканий в преобразователе, установите автоматический выключатель и/или быстродействующий предохранитель.

Автоматический выключатель необходим для автоматического отключения преобразователя при появлении сверхтоков (перегрузки и короткого замыкания) и оперативного отключения от сети (включения в сеть) преобразователя. Номинальный ток для автоматического выключателя не должен превышать номинальный ток преобразователя более чем в 1,5-2 раза, в противном случае не будет обеспечиваться надлежащая защита. Рекомендуется использовать автоматические выключатели с характеристикой электромагнитного расцепителя «B» (ток мгновенного расцепления $3...5 I_{ном}$). Рекомендуемые типы автоматических выключателей приведены в таблице 2.2.

ВНИМАНИЕ!

Не используйте автоматический выключатель с приводом вручную непосредственного действия для подачи питания преобразователя!

При необходимости обеспечения дистанционного включения питания преобразователя рекомендуется устанавливать автоматический выключатель с приводом дистанционного управления.



Если к одному вводу питания подключено несколько преобразователей частоты, или помимо преобразователя подключено другое оборудование, то необходима установка автоматического выключателя или быстродействующих предохранителей на входе каждого преобразователя. Рекомендуемые типы автоматических выключателей и магнитных пускателей приведены в таблице 2.2.

При использовании автоматических выключателей рекомендуется установка сетевых дросселей для ограничения переходных токов при резких изменениях сетевого напряжения или дисбалансе напряжений питающей сети. При отсутствии дросселя высокочастотные составляющие тока, потребляемого из сети, могут приводить к ложным срабатываниям автоматического выключателя. Кроме того, сетевой дроссель защищает преобразователь при коротких замыканиях в силовых цепях преобразователя, ограничивая скорость нарастания тока короткого замыкания и установившийся ток короткого замыкания.

Рекомендуется использование быстродействующих предохранителей типа aR, gR или gRL с высокой отключающей способностью и предназначенных для защиты полупроводниковых приборов. Рекомендуемые параметры предохранителей приведены в таблице 2.3.

Таблица 2.2


Номинальная активная мощность преобразователя	Тип выключателя автоматического $U_{ном} \sim 400 В$	Тип магнитного пускателя $U_{кат} \sim 230 В$
5,5 кВт	ВА 47-29 $I_n=16 А$	ПМУ1210М
7,5 кВт	ВА 47-29 $I_n=20 А$	ПМУ1810М
11 кВт	ВА 47-29 $I_n=32 А$	ПМУ2510М
15 кВт	ВА 47-29 $I_n=40 А$	ПМУ3210М
18,5 кВт	ВА 47-29 $I_n=50 А$	ПМУ4011М
22 кВт	ВА 47-29 $I_n=63 А$	ПМУ5011М
30 кВт	ВА 47-100 $I_n=80 А$	ПМУ6511М
37 кВт	ВА 47-100 $I_n=100 А$	ПМУ8011М
45 кВт	ВА 57-35 $I_n=125 А$	ПМУ10022М
55 кВт	ВА 57-35 $I_n=160 А$	ПМУ15022М
75 кВт	ВА 57-35 $I_n=200 А$	ПМУ17022М
90 кВт		ПМУ20022М
110 кВт	ВА 57-35 $I_n=250 А$	ПМУ30022М
132 кВт	ВА 52-37 $I_n=320 А$	
160 кВт	ВА 51-35 $I_n=400 А$	Контактор КТ6043
200 кВт	ВА 51-39 $I_n=500 А$	
250 кВт	ВА 51-39 $I_n=630 А$	Контактор КТ6053
315 кВт		

Таблица 2.3

Номинальная активная мощность преобразователя	Номинальный ток предохранителя, А	Защитный показатель предохранителя I^2t , не более
5,5 кВт	25	4000
7,5 кВт	32	
11 кВт	50	
15 кВт	63	
18,5 кВт	80	
22 кВт	100	
30 кВт	125	10000
37 кВт	160	
45 кВт	200	120000
55 кВт	315	
75 кВт	400	240000
90 кВт		300000
110 кВт	630	245000
132 кВт		
160 кВт	800	551000
200 кВт		
250 кВт	1000	980000
315 кВт	1250	2420000

2.3.3 Рекомендации по выбору и прокладке силового кабеля

Для предотвращения поражения электрическим током корпус преобразователя и электродвигателя необходимо заземлить. Для заземления необходимо использовать соответствующий винт или болт, находящийся на боковой панели корпуса преобразователя (см.

рисунок 2.2) и имеющий маркировку . Сечение проводника заземления должно выбираться в соответствии с требованиями «Правил устройства электроустановок». Рекомендуется использование проводников заземления сечением, равным сечению силовых кабелей. Для улучшения электромагнитной совместимости точка заземления должна быть как можно ближе к преобразователю; сопротивление цепи заземления должно составлять не более 4 Ом.

Не допускается последовательное соединение заземляющих выводов преобразователей и/или других устройств. Также не должно образовываться замкнутых контуров заземления.

Экраны кабелей питания могут использоваться в качестве проводников заземления, только если проводники экранов имеют соответствующие сечение и длину, отвечающие требованиям техники безопасности.

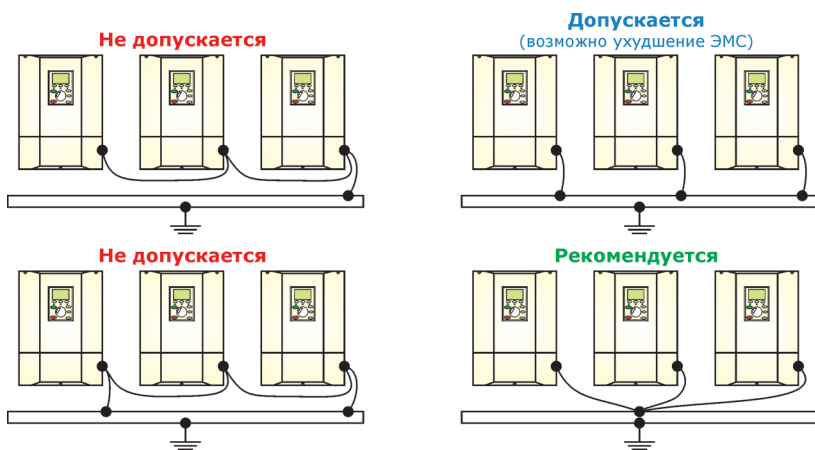


Рисунок 2.5 – Схемы подключения заземления

Подключение питающей сети может осуществляться:

- кабелем с четырьмя проводниками (три фазы и нулевой проводник), наличие экрана необязательно;
- четырьмя изолированными проводниками, проложенными в кабельном канале.

При наличии экрана кабеля и его заземлении, а также при заземлении кабельного канала обязательно должны быть заземлены обе стороны. Одностороннее заземление ухудшит электромагнитную совместимость преобразователя с питающей сетью.

Сечение проводников подключения питающей сети должно выбираться исходя из номинального тока преобразователя и условий прокладки кабеля в соответствии с требованиями «Правил устройства электроустановок».

Порядок подключения проводников фаз питающей сети может быть произвольным и не влияет на последовательность фаз на выходе преобразователя.

Подключение двигателя рекомендуется выполнять экранированным силовым кабелем (три фазы, плетёный медный экран). Экранирование также может быть выполнено с помощью металлических труб или каналов. Экран кабеля (или кабельный канал) по всей длине не должен иметь разрывов и должен быть заземлен с обеих сторон (подключен к клеммам заземления преобразователя и двигателя).

Сечение проводников подключения двигателя должно выбираться исходя из номинального тока преобразователя и условий прокладки кабеля в соответствии с требованиями «Правил устройства электроустановок». Падение напряжения в кабеле не должно превышать 2%. При больших падениях напряжения в кабеле возможно снижение момента электродвигателя, особенно на низких частотах. Рекомендуемые сечения для проводников с поливинилхлоридной изоляцией при их прокладке в одной трубе приведены в таблице 2.4.

Силовые кабели должны иметь изоляцию, соответствующую напряжению не менее 600 В и выдерживать температуру не менее 75 °С.

Со стороны преобразователя силовые кабели должны иметь наконечники с изоляцией типа «манжета». Затягивать клеммы необходимо с рекомендуемым моментом. Неплотная затяжка может быть причиной неправильной работы и привести к повреждению преобразователя и снятию его с гарантии. Слишком сильная затяжка может повредить клеммную колодку.

Рекомендуемые моменты затяжки клеммных винтов приведены в таблице 2.4.

Таблица 2.4

Номинальная активная мощность преобразователя	Сечение силового кабеля, мм ²		Размер клеммного винта	Момент затяжки, Н·м
	медь	алюминий		
5,5 кВт	2,0	2,5	M6	5,4
7,5 кВт				
11 кВт	2,5	4,0		
15 кВт	6,0	6,0		
18,5 кВт		10,0		
22 кВт	10,0	16,0		
30 кВт				
37 кВт	16,0	25,0		
45 кВт	25,0	35,0		
55 кВт	35,0	50,0		
75 кВт	50,0	70,0	M8	14,0
90 кВт	70,0	95,0		
110 кВт	95,0	120,0	M10	25,0
132 кВт	120,0	2x70,0*		
160 кВт	2x50,0*	2x95,0*	M12	41,0
200 кВт	2x70,0*	2x120,0*		
250 кВт	2x95,0*	2x150,0*		
315 кВт	2x120,0*	—		

Примечание: * подключение двумя кабелями указанного сечения

Длина кабеля прямого подключения двигателя не должна превышать 50 метров для экранированного кабеля и 100 метров для неэкранированного кабеля. В случае параллельного подключения к выходу преобразователя нескольких двигателей учитывается суммарная длина кабелей. При большой длине кабеля подключения двигателя повышенная емкость кабеля может привести к возникновению больших токов утечки и превышению выходного тока преобразователя. Также возможно возникновение пиковых перенапряжений на двигателе и повреждение изоляции обмоток двигателя. Для предотвращения подобных нежелательных эффектов необходима установка дополнительного оборудования в соответствии с рекомендациями, приведенными в таблице 2.5.

Таблица 2.5

Тип кабеля	Длина кабеля				
	10 - 50 м	50 - 100 м	100 - 200 м	200 - 300 м	300 - 1000 м
неэкранированный	прямое подключение		дроссель двигателя		синусный фильтр
экранированный	прямое подключение	дроссель двигателя		синусный фильтр	

2.3.4 Подключение нескольких двигателей к одному преобразователю

В случае параллельного подключения к выходу преобразователя нескольких электродвигателей необходимо учитывать следующие особенности:

- при определении допустимой длины кабеля прямого подключения (см. таблицу 2.5) учитывается суммарная длина кабелей подключения всех двигателей;
- суммарная мощность подключенных двигателей не должна превышать номинальной выходной мощности преобразователя, а суммарный ток двигателей не должен превышать номинального тока преобразователя;
- в настройках параметров двигателя необходимо установить значение номинального тока равное суммарному току двигателей;
- выходной ток преобразователя распределяется между параллельно включенными двигателями в соответствии с нагрузкой и параметрами каждого из двигателей, поэтому встроенные в преобразователь функции максимально-токовой и тепловой (время-токовой) защиты двигателя в таком случае не обеспечивают защиты каждого двигателя по отдельности. Рекомендуется отключить программную тепловую защиту двигателей (см. **п. 3.3.3** «Тепловая защита»). Индивидуальная защита двигателей от перегрузки должна осуществляться отдельными термореле. Схема подключения термореле должна быть построена таким образом, чтобы при срабатывании защиты происходило отключение контактора (пускателя) на входе преобразователя или активировался дискретный вход преобразователя с функцией «Экстренный Стоп»;
- функция «подхват» (поиска частоты вращения при включении на вращающийся двигатель, см. **п. 3.1.5** «Подхват») должна быть отключена.

2.4 Подключение сигнальных цепей

Контроллер преобразователя имеет в своем составе модуль взаимодействия с внешними управляющими сигналами. Подключение к модулю осуществляется с использованием разъемных винтовых клеммников. Расположение и функциональное назначение клемм приведено на рисунке 2.6 и в таблице 2.6.

Максимальное сечение соединительных проводов 1,5 мм² (AWG16), максимальный момент затяжки 0,4 Н·м. Для затяжки винтов необходима отвертка с плоским шлицем и шириной лезвия 2 мм.

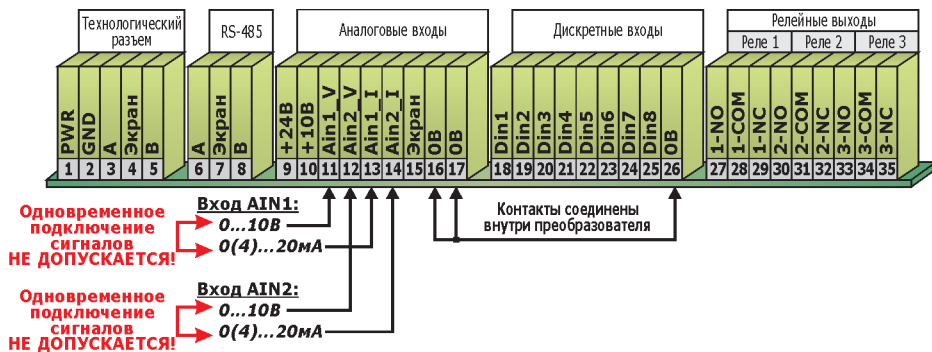


Рисунок 2.6 – Расположение клемм подключения сигнальных цепей на плате контроллера управления

Подключение сигнальных цепей рекомендуется выполнять гибкими экранированными кабелями с многожильными проводниками. Рекомендуемая длина зачищаемого конца проводов - 7±1 мм. Слишком большая длина зачищенного конца может стать причиной замыкания, а слишком малая - причиной ненадежного подсоединения. Перед подсоединением на зачищенный конец кабеля рекомендуется установить обжимной наконечник. При отсутствии наконечников зачищенный конец кабеля необходимо скрутить, но не облуживать.

Для подключения аналоговых сигналов следует использовать экранированный кабель типа «витая пара». Рекомендации по подключению экрана кабеля, а также по прокладке сигнальных кабелей приведены в разделе 1.8 настоящего руководства.

Для сигнальных кабелей необходимо придерживаться следующих правил:

- аналоговые сигналы и линии последовательной связи должны прокладываться отдельными кабелями. Не рекомендуется одновременная передача по одному кабелю аналоговых и дискретных или релейных сигналов;
- не допускается передача по одному кабелю сигналов 24В (в т.ч. сигналов дискретных входов) и сигналов 230В переменного тока (например, подключенных к релейным выходам).

При прокладке силовые и сигнальные кабели необходимо разносить как можно дальше друг от друга. При параллельной прокладке силовых и сигнальных кабелей расстояние между ними должно быть не менее 30см. Пересечение силовых и сигнальных кабелей рекомендуется выполнять под углом 90°.



ОСТОРОЖНО!

Подключение сигнальных цепей необходимо проводить только при отключенном питании преобразователя, а также подключаемых устройств. Запрещается касаться токоведущих частей преобразователя ранее, чем через три минуты после отключения преобразователя!

Таблица 2.6

	Клемма		Характеристика	Функциональное назначение	
	№	Обозначение			
RS-485	6	A	Сигнальная линия	Подключение пульта дистанционного управления (ПДУ) или внешних управляющих контроллеров (интерфейс RS-485 с гальванической развязкой и встроенными отключаемыми согласующими резисторами).	
	7	Экран	Экранирующая оплетка кабеля RS-485		
	8	B	Сигнальная линия	Описание параметров, схема подключения и рекомендации по настройке приведены в разделе 2.4.1 настоящего руководства.	
Аналоговые входы	9	+24В	Выход источника питания 24 В (120 мА)	Подключение питания внешних устройств (например, датчика обратной связи)	
	10	+10В	Выход источника питания 10 В (10 мА)	Подключение питания внешних устройств (например, резистивного аналогового задатчика)	
	11	Ain1_V	Вход Ain1 [0...10 В] R _{вх} =21 кОм	Подключение входных аналоговых сигналов (датчиков обратной связи, резистивных аналоговых задатчиков и т.п.).	
	12	Ain2_V	Вход Ain2 [0...10 В] R _{вх} =220 Ом		
	13	Ain1_I	Вход Ain1 [0(4)...20 мА] R _{вх} =21 кОм	Не допускается одновременное подключение сигналов (0...10В) и (0...20мА) к одному входу!	
	14	Ain2_I	Вход Ain2 [0(4)...20 мА] R _{вх} =220 Ом	Описание параметров, схема подключения и рекомендации по настройке приведены в разделе 2.4.2 настоящего руководства.	
	15	Экран	Экранирующая оплетка кабеля подключения аналоговых сигналов	Подключение экранирующей оплетки кабеля аналоговых сигналов. Подключается только со стороны преобразователя.	
16 17	0В	Общая точка источника питания. НЕ ЗАЗЕМЛЯТЬ!	Общие точки источников питания для дискретных входов и для аналоговых входов объединяются внутри преобразователя.		
Дискретные входы	18 19 20 21 22 23 24 25	Din1 Din2 Din3 Din4 Din5 Din6 Din7 Din8	Дискретные входы типа «сухой контакт» с групповой гальванической развязкой, (24 В, 8 мА)	Прием дискретных управляющих сигналов от устройств автоматики. Функциональное назначение каждого входа может быть запрограммировано.	
	26	0В	Общая точка источника питания. НЕ ЗАЗЕМЛЯТЬ!	Общие точки источников питания для дискретных входов и для аналоговых входов объединяются внутри преобразователя.	
	27 28 29	1-NO 1-COM 1-NC	Реле 1	3 А для 250 В пер.тока или 30 В пост.тока	Релейные выходы для индикации состояния преобразователя. Функциональное назначение каждого выхода может быть запрограммировано.
	30 31 32	2-NO 2-COM 2-NC			
	33 34 35	3-NO 3-COM 3-NC	Реле 3	3 А для 250 В пер.тока или 30 В пост.тока	Описание параметров, схема подключения и рекомендации по настройке приведены в разделе 2.4.4 настоящего руководства.
	Прочее	Возможна установка до трех модулей функционального расширения (см. раздел 2.4.5 настоящего руководства)			

2.4.1 Подключение интерфейса RS-485

Подключение к преобразователю пульта дистанционного управления (ПДУ) или внешних управляющих контроллеров осуществляется по интерфейсу RS-485 (спецификация приведена в таблице 2.7). Настройка параметров связи осуществляется в меню **п.3.6.1** «**Настройки RS485 (ПЧ)**».

Таблица 2.7

Параметр	Спецификация
Интерфейс связи	RS-485 двухпроводный (полудуплекс)
Максимальная длина кабеля связи	1200 м
Скорость обмена данными	Выбирается из ряда: 600, 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200 бит/с
Допустимый диапазон адресов	0...126
Протокол обмена данными	Настраиваемый, Modbus ASCII или Modbus RTU. Таблица адресов Modbus предоставляется по запросу.
Формат передачи данных	8N1 длина данных: фиксированная, 8 бит контроль четности: отсутствует стоп-бит: 1 бит
Время ожидания между окончанием приема запроса и началом ответа	Настраиваемое, от 0 до 10000 мс.
Контроль потери связи	Настраиваемый таймаут от 0 до 300 с; контроль связи может быть отключен
Напряжение изоляции интерфейса RS-485	постоянный ток 1000 В в течение 3 с



Рисунок 2.7 - Пример построения сети RS-485

Схема подключения преобразователя к сети RS-485 приведена на рисунке 2.8. Для подключения следует использовать экранированный кабель типа «витая пара» (тип STP, категория 5); **экран кабеля подключается только со стороны преобразователя**. Подключение экрана кабеля с обеих сторон существенно повышает чувствительность преобразователя к электромагнитным помехам.

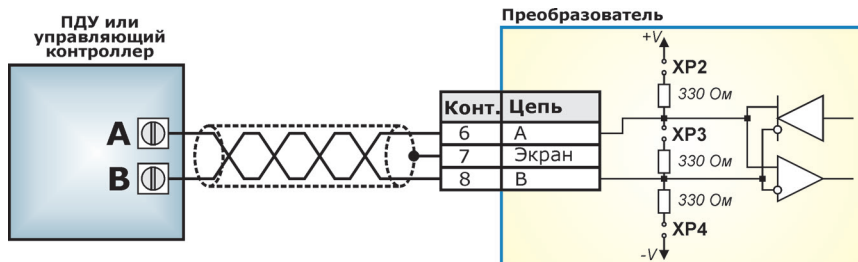


Рисунок 2.8 - Схема подключения преобразователя к сети RS-485

Для согласования с сетью RS-485 и обеспечения помехоустойчивости, в преобразователе предусмотрены встроенные отключаемые согласующие резисторы (см. рисунок 2.8):

- согласующий резистор (терминатор) необходим для согласования входного сопротивления приемника сигнала с волновым сопротивлением линии связи. При несогласованных сопротивлениях возникает эффект отраженного сигнала, что приводит к возникновению сбоев в передаче данных. Включение встроенного в преобразователь согласующего резистора (терминатора) осуществляется с помощью перемычки ХР3 на контроллере преобразователя (см. рисунок 2.9). По умолчанию согласующий резистор включен (заводская установка).
- резисторы защитного смещения необходимы для повышения помехоустойчивости сети RS-485 в то время, когда все устройства в сети находятся в режиме ожидания, и ни одно из них не передает данных. По умолчанию встроенные в преобразователь резисторы защитного смещения отключены (заводская установка). Для подключения резисторов защитного смещения необходимо установить перемычки ХР2 и ХР4 на контроллере преобразователя (см. рисунок 2.9).



Резисторы защитного смещения и согласующие резисторы (терминаторы) должны быть включены на обоих концах кабеля (в случае наличия в сети RS-485 двух устройств) или на двух наиболее удаленных друг от друга концах (в случае наличия в сети нескольких устройств).

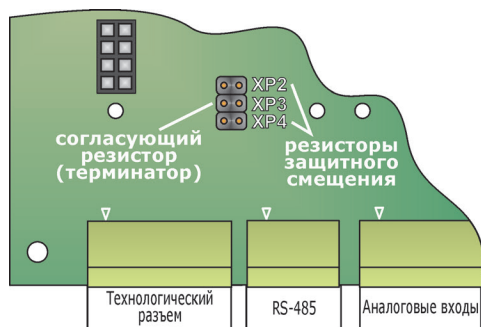


Рисунок 2.9 - Расположение перемычек включения согласующего резистора (терминатора) и резисторов защитного смещения на контроллере преобразователя

При отсутствии связи с пультом дистанционного управления или внешними управляющими контроллерами, подключенными по интерфейсу RS-485, преобразователь может сформировать аварийную ситуацию «ПОТЕРЯ СВЯЗИ RS485». Настройка контроля наличия связи осуществляется в меню [п.3.3.7.2](#) «Потеря связи RS485»; настройка реакции преобразователя на возникновение аварийной ситуации «ПОТЕРЯ СВЯЗИ RS485» осуществляется в меню [п.3.3.10](#) «Реакция на аварии».

2.4.2 Подключение аналоговых входов

К преобразователю возможно подключение двух аналоговых входных сигналов со стандартными диапазонами 0...10 В или 0(4)...20 мА. Параметры аналоговых входов приведены в таблице 2.8. Схема аналоговых входов приведена на рисунке 2.10.

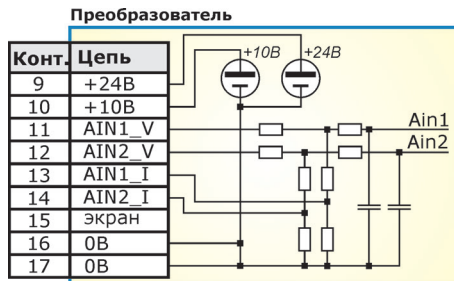


Рисунок 2.10 - Схема аналоговых входов

Таблица 2.8

Параметр	Спецификация
Тип аналогового входа	потенциальный 0÷10 В или токовый 0(4)÷20 мА - определяется подключением
Параметры входа	Потенциальный вход: 0÷10 В ($R_{вх}=21$ кОм, макс. неразрушающее напряжение 24 В). Токовый вход: 0(4)÷20 мА ($R_{вх}=220$ Ом, макс. неразрушающий ток 30 А). Разрешающая способность не менее 0,1%. Точность показаний определяется калибровкой входа.
Напряжение изоляции аналоговых входов	Переменный ток 2500 В в течение 60 с. Гальваническая развязка - общая с дискретными входами.
Встроенные источники питания для подключения внешних устройств	1 источник 10 В ±5%, макс. ток 10 мА; 1 источник 24 В ±10%, макс. ток 120 мА. Источники имеют защиту от коротких замыканий и перегрузок.

Сигнал на аналоговом входе может использоваться в качестве сигнала обратной связи для встроенного ПИД-регулятора, в качестве источника уставки выходной частоты или технологического параметра. Также может использоваться сумма или разность значений сигналов на аналоговых входах.

Соответствие сигнала на аналоговом входе с величиной уставки частоты или значения технологического параметра устанавливается при калибровке входа. Рекомендуемый порядок калибровки аналоговых входов приведен в приложении Б настоящего руководства.

Рекомендуемые схемы подключения входных аналоговых сигналов (с использованием встроенных источников питания) приведены на рисунках 2.11 и 2.12. Подключение аналоговых сигналов с использованием внешних источников питания осуществляется аналогичным образом. Для подключения следует использовать экранированный кабель типа «витая пара»; **экран кабеля подключается только со стороны преобразователя**. Для снижения влияния помех на аналоговые сигналы рекомендуется установка на кабель подключения ферритового кольца, при этом на кольце должно быть выполнено не менее 3 витков.

Для устранения влияния помех, сигналы на аналоговых входах фильтруются с постоянной времени от 16 мс (аппаратный фильтр) до 30000 мс (программный фильтр с настраиваемой постоянной времени).

Для каждого аналогового входа может быть включен контроль выхода сигнала за пределы допустимого диапазона (например, из-за обрыва кабеля подключения или при превышении технологическим параметром максимально допустимого значения).

Настройка аналоговых входов осуществляется в меню **п.3.4.1 «Аналоговые входы»**.

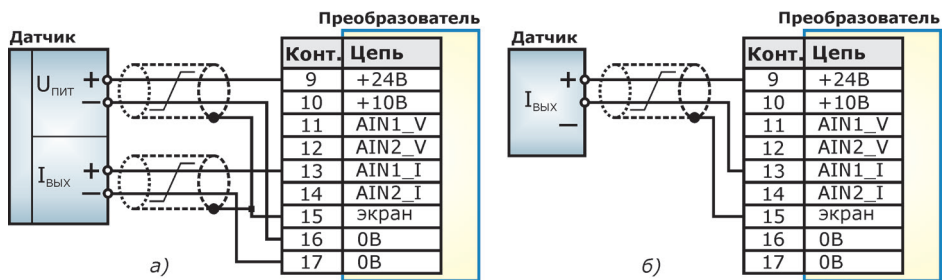


Рисунок 2.11 - Примеры подключения входов тока:

- а) датчик с выходом тока 0...5 мА или 4...20 мА и четырехпроводным подключением;
- б) датчик с выходом тока 0...5 мА или 4...20 мА и двухпроводным подключением.

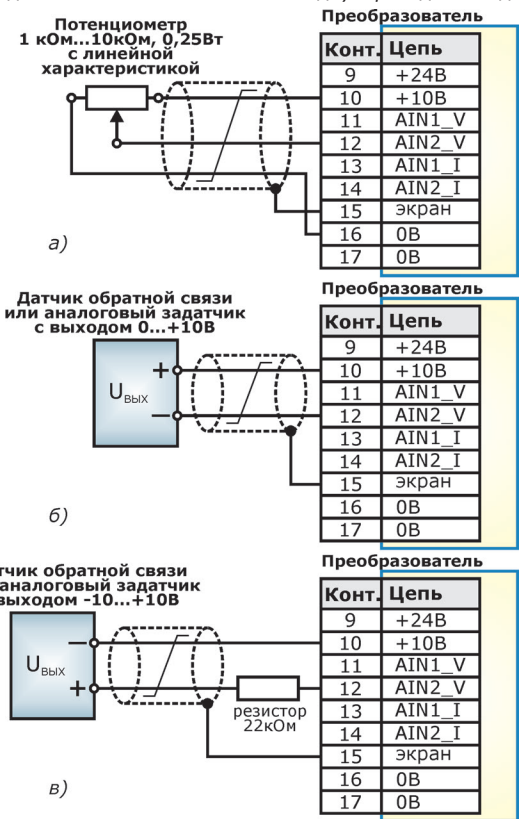


Рисунок 2.12 - Примеры подключения входов напряжения:

- а) резистивный задатчик;
- б) аналоговый задатчик или датчик с выходом напряжения 0...+10 В;
- в) аналоговый задатчик или датчик с выходом напряжения -10...+10 В;

2.4.3 Подключение дискретных входов

Преобразователь имеет восемь дискретных входов (от DIN1 до DIN8) с идентичным принципом действия. Управление дискретными входами осуществляется замыканием входа на общую точку внутреннего источника питания. Для этого могут использоваться датчики типа «сухой контакт», кнопки или переключатели кнопочного поста управления, устройства релейной автоматики, а также транзисторные выходы программируемых контроллеров.

Номинальное напряжение внутреннего источника питания - 24 В (используется тот же источник, что и для аналоговых входов); номинальный ток, протекающий при замкнутом входе - 8 мА.

Дискретные входы обеспечивают групповую гальваническую развязку (переменный ток 2500 В в течение 60 с).

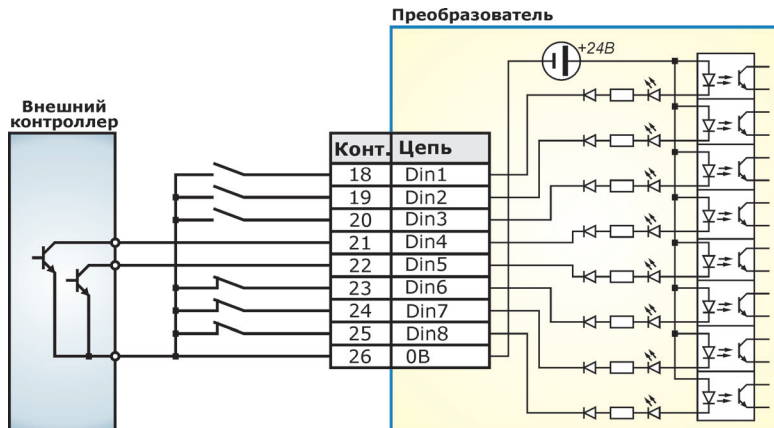


Рисунок 2.13 - Пример подключения дискретных входов

Условия активации для каждого входа (при замыкании или при размыкании контактов) настраиваются в меню [п.3.4.2](#) «Дискретные входы». Для нормально разомкнутых контактов (пример - см.рисунок 2.13, контакты 18-22) необходимо установить настройку «активация при замыкании», для нормально замкнутых контактов (пример - см.рисунок 2.13, контакты 23-25) - «активация при размыкании».

Для устранения эффекта «дребезга контактов» или ложных срабатываний дискретных входов от наведенных помех, сигналы на входах могут быть отфильтрованы с настраиваемой постоянной времени (от 0 до 10000 мс).

Функции, выполняемые при активации дискретных входов, настраиваются с использованием встроенного программируемого функционального контроллера (см. [п.3.4.2.5](#) «Функц. блоки дискр. вх.»). Каждая функция (например, пуск или останов преобразователя) может быть активирована как по сигналу с одного дискретного входа, так и при определенной комбинации сигналов на дискретных входах. Подробное описание программируемого функционального контроллера приведено в разделе 3.7 настоящего руководства.

2.4.4 Подключение релейных выходов

В преобразователе имеются три релейных выхода для индикации состояния преобразователя. Каждый релейный выход имеет нормально замкнутые и нормально разомкнутые контакты (см. рисунок 2.14а). Возможно подключение внешних цепей как постоянного, так и переменного тока.

Коммутирующая способность релейных выходов:

- нормально замкнутые контакты 3 А 250 В переменного тока, 3 А 30 В постоянного тока;
- нормально разомкнутые контакты 5 А 250 В переменного тока, 5 А 30 В постоянного тока;

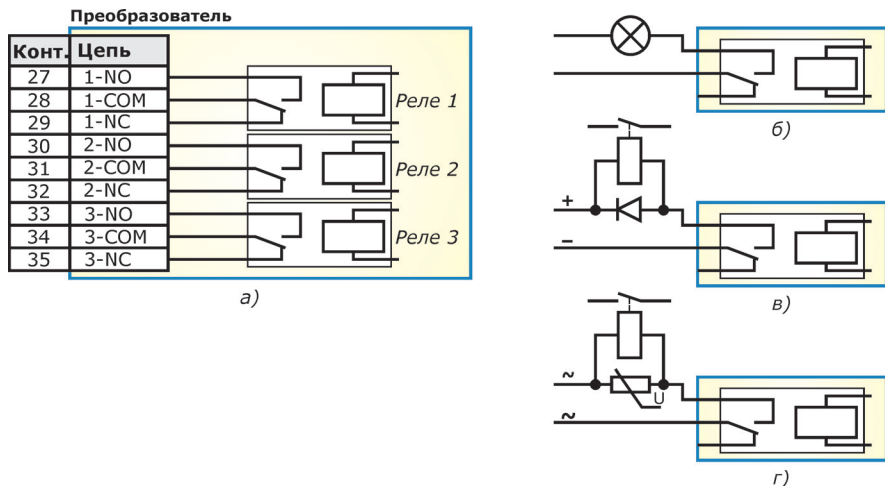


Рисунок 2.14 - Релейные выходы

а) схема релейных выходов;

б) пример подключения устройства индикации;

в) пример подключения контакторов в цепи постоянного тока;

г) пример подключения контакторов в цепи переменного тока

Для защиты контактов реле при подключении индуктивной нагрузки (например, контакторов), необходимо использовать защитные диоды (для цепей постоянного тока, см. рисунок 2.14 в) или варисторы (для цепей переменного тока, см. рисунок 2.14г). Защитные диоды или варисторы следует устанавливать непосредственно на катушку контактора.

Функциональное назначение каждого релейного выхода может быть запрограммировано в меню **п.3.4.3 «Релейные выходы»**.

При программировании релейных выходов необходимо учитывать, что независимо от выбранной функции при отключенном питании преобразователя будут замкнуты контакты NC и COM каждого реле.

2.4.5 Модули функционального расширения

В преобразователь может быть установлено до 3 модулей функционального расширения (см. таблицу 2.9). Список модулей расширения, доступных для заказа в настоящий момент, уточняйте при заказе.

Слоты подключения плат расширения расположены на контроллере преобразователя. Для доступа к слотам подключения модулей расширения необходимо снять передние панели преобразователя (для преобразователей мощностью 5,5-90 кВт) или открыть двери передней панели (для преобразователей мощностью 110-315 кВт). Установка модуля расширения должна производиться только при отключенном питании преобразователя в соответствии с руководством по эксплуатации модуля.

Настройка параметров модуля расширения осуществляется в меню **п. 3.4.4 «Модули расширения»** в соответствии с руководством по эксплуатации модуля.

Таблица 2.9

Тип модуля	Наименование модуля	Описание
Входы	ExtBrd_Ain2	2 аналоговых входа с групповой гальванической развязкой: - 0(4)...20 мА ($R_{вх} = 220$ Ом, макс. неразрушающий ток 30 мА) - 0...10 В ($R_{вх} = 21$ кОм, макс. неразрушающее напряжение 24 В)
	ExtBrd_DinPA8	8 дискретных входов с групповой гальванической развязкой, конфигурируемые: - беспотенциальные, типа «сухой контакт» - потенциальные (16...24 В, втекающий ток 8 мА)
Выходы	ExtBrd_Aout2	2 токовых выхода 4...20 мА с индивидуальной гальванической развязкой
	ExtBrd_Rout3	3 релейных выхода (~250 VAC, 3 А или 30 VDC, 3 А) с нормально замкнутыми и нормально разомкнутыми контактами
	ExtBrd_Dout8	8 дискретных выходов типа «открытый коллектор» с групповой гальванической развязкой (24 В, 50 мА)
	ExtBrd_PT100x2	Модуль подключения датчиков температуры типа Pt100
	ExtBrd_PT1000x2	Модуль подключения датчиков температуры типа Pt1000
	ExtBrd_PTC	Модуль подключения датчиков температуры типа PTC
	ExtBrd_DCC	Модуль каскадного цифрового управления несколькими преобразователями частоты
Интерфейс	ExtBrd_ModbusTCP	Порт Ethernet (RJ-45), протокол связи ModbusTCP

2.5 Выбор и подключение дополнительного оборудования



ВНИМАНИЕ!

Выбор дополнительного оборудования должен производиться квалифицированным персоналом с учетом условий эксплуатации, режима работы преобразователя, а также других требований.

Для улучшения электромагнитной совместимости к преобразователю может подключаться следующее дополнительное оборудование:

- сетевой дроссель;
- входной пассивный фильтр;
- сетевой фильтр ЭМС.

Для улучшения совместимости преобразователя с питающей сетью и с двигателем, увеличения ресурса преобразователя и обеспечения работы в режиме динамического торможения к преобразователю может подключаться следующее дополнительное оборудование:

- дроссель звена постоянного тока (для преобразователей мощностью 5,5-90 кВт);
- тормозной резистор;
- дроссель двигателя;
- выходной синусный фильтр.

Оборудование может быть подключено как по отдельности, так и в любых комбинациях в зависимости от условий эксплуатации электропривода. Подключение дополнительного оборудования осуществляется в соответствии с требованиями, приведенными в руководстве по эксплуатации соответствующего оборудования.

2.5.1 Сетевой дроссель

Сетевой дроссель необходим:

- для ограничения переходных токов при резких изменениях сетевого напряжения или дисбалансе напряжений питающей сети. При отсутствии сетевого дросселя большие переходные токи могут привести к ложным срабатываниям автоматического выключателя;
- для защиты преобразователя при коротких замыканиях во внутренних силовых цепях преобразователя (ограничивается скорость нарастания тока короткого замыкания и установившийся ток короткого замыкания);
- для улучшения коэффициента мощности преобразователя по отношению к питающей сети. Наибольшая эффективность достигается при одновременной установке сетевого дросселя и дросселя звена постоянного тока;
- для улучшения гармонического состава тока, потребляемого преобразователем из питающей сети. При отсутствии сетевого дросселя или входного пассивного фильтра высшие гармоники тока искажают форму напряжения питающей сети и могут приводить к сбоям в работе оборудования, подключенного к этой сети.

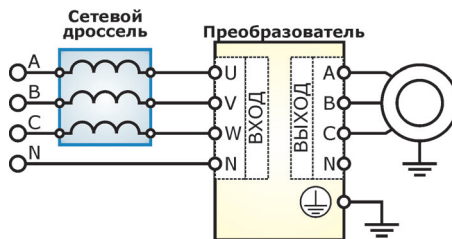


Рисунок 2.15

Использование сетевого дросселя особенно рекомендуется в следующих случаях:

- при параллельном включении нескольких преобразователей с близко расположенными соединениями;
- при наличии в сети питания значительных помех от другого оборудования;
- при асимметрии (дисбалансе) напряжения питания между фазами более 2% номинального напряжения;
- мощность питающей сети в 10 и более раз превышает мощность преобразователя (питание преобразователя от линии с низким полным сопротивлением) или происходят быстрые изменения мощности питающей сети;
- при установке большого количества преобразователей на одной линии;
- для уменьшения перегрузки конденсаторов, повышающих $\cos \phi$, если преобразователь подключен к питающей сети, оснащенной корректором коэффициента мощности;
- при питании преобразователя от дизель-генератора.

Сетевой дроссель рекомендуется устанавливать как можно ближе к преобразователю. Рекомендуемые параметры сетевых дросселей приведены в таблице 2.10

2.5.2 Входной (сетевой) пассивный фильтр

Пассивный фильтр позволяет снизить уровень гармоник тока, потребляемого из сети, до 16% или 10%, в зависимости от исполнения фильтра. При отсутствии входного пассивного фильтра или сетевого дросселя высшие гармоники тока искажают синусоиду напряжения питающей сети и могут приводить к сбоям в работе оборудования, подключенного к этой сети.

Использование сетевого пассивного фильтра особенно рекомендуется при размещении преобразователя в жилых зонах.

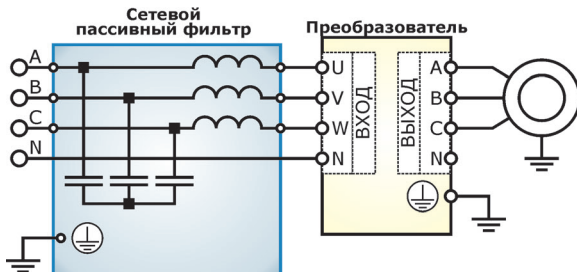


Рисунок 2.16

2.5.3 Сетевой фильтр ЭМС

Сетевой фильтр ЭМС необходим для подавления радиопомех, наводимых в питающей сети при работе преобразователя.

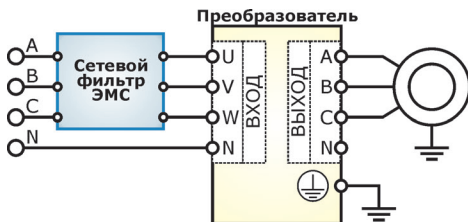


Рисунок 2.17

Использование сетевого фильтра ЭМС особенно рекомендуется при размещении преобразователя в жилых зонах, а также при наличии помехочувствительного оборудования, подключенного к тому же вводу питания. Сетевой фильтр ЭМС не может применяться в системах питания с изолированной нейтралью, так как может привести к случайным срабатываниям устройств контроля изоляции.

2.5.4 Дроссель звена постоянного тока

Дроссель звена постоянного тока необходим для:

- снижения пульсаций выходного тока;
- улучшения гармонического состава тока, потребляемого преобразователем из питающей сети;
- увеличения ресурса силовых конденсаторов звена постоянного тока преобразователя за счет снижения импульсных токов заряда при резких изменениях сетевого напряжения;
- улучшения коэффициента мощности преобразователя по отношению к питающей сети. Коэффициент мощности преобразователя нормируется только при наличии дросселя звена постоянного тока. Наибольшая эффективность достигается при одновременной установке сетевого дросселя и дросселя звена постоянного тока.

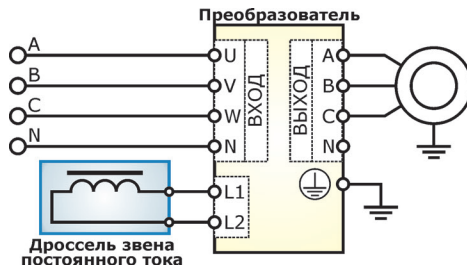


Рисунок 2.18

Дроссель звена постоянного тока должен быть установлен в следующих случаях:

- при необходимости обеспечения стабильного значения коэффициента мощности;
- при питании преобразователя от дизель-генератора.

2.5.5 Дроссель двигателя

Дроссель двигателя необходим:

- для снижения емкостных токов утечки в кабелях подключения двигателя;
- для ограничения пиковых перенапряжений на двигателе до безопасных значений и снижения риска повреждения изоляции двигателя;
- для защиты преобразователя при наличии контактора, подключенного между преобразователем и двигателем.

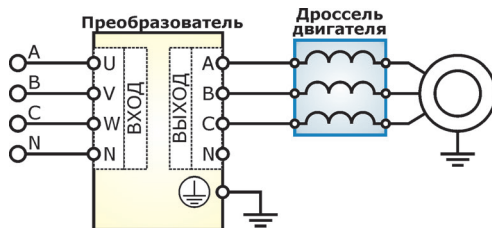


Рисунок 2.19

Дроссель двигателя должен быть установлен при длине кабеля подключения двигателя:

- от 100 до 300 метров для неэкранированного кабеля;
- от 50 до 200 метров для экранированного кабеля.

В случае параллельного подключения к выходу преобразователя нескольких двигателей учитывается суммарная длина кабелей.

Рекомендуемые параметры дросселей двигателя приведены в таблице 2.10.

2.5.6 Выходной синусный фильтр

Выходной синусный фильтр необходим:

- для снижения емкостных токов утечки в кабелях подключения двигателя;
- для ограничения пиковых перенапряжений на двигателе до безопасных значений и снижения риска повреждения изоляции двигателя.

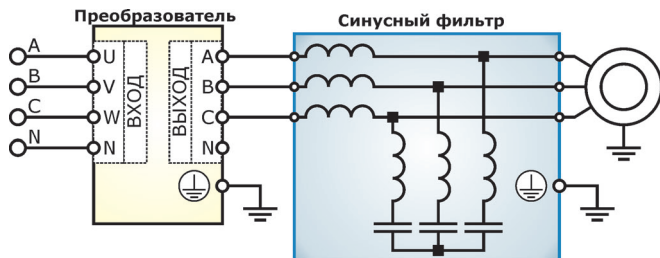


Рисунок 2.20

Выходной синусный фильтр должен быть установлен:

- при длине кабеля подключения двигателя более 300 метров – для неэкранированного кабеля;
- при длине кабеля подключения двигателя более 200 метров – для экранированного кабеля;
- при установке промежуточного трансформатора между преобразователем и двигателем, независимо от длины кабеля.

В случае параллельного подключения к выходу преобразователя нескольких двигателей учитывается суммарная длина кабелей.

Рекомендуемые параметры синусных фильтров приведены в таблице 2.10.

2.5.7 Тормозной резистор

При торможении (снижении частоты) электропривода кинетическая энергия, запасенная в механизмах, поступает обратно в преобразователь. При этом напряжение в звене постоянного тока может возрастать. Для предотвращения аварийного отключения преобразователя по превышению напряжения в звене постоянного тока, избыточное напряжение может быть преобразовано в тепло с использованием внешнего тормозного резистора. Тормозной резистор, как правило, необходим для реализации режима торможения с относительно высоким темпом в случае механизмов с большим моментом инерции (вентиляторы, центрифуги), а также в механизмах с периодической сменой двигательного и генераторного режима (например, станки-качалки).

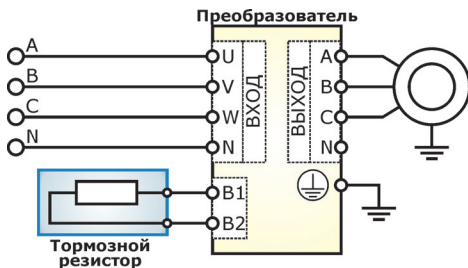


Рисунок 2.21

Торможение с высоким темпом при отсутствии тормозного резистора или при некорректном выборе параметров тормозного резистора может привести к аварийному отключению

преобразователя с кодом «Высокое Udс». Для определения необходимости применения тормозного резистора и выбора его параметров необходимы следующие исходные данные:

- требуемое время торможения;
- суммарный момент инерции привода, приведенный к валу двигателя.

Рекомендуемые параметры тормозных резисторов для обеспечения максимальной мощности торможения приведены в таблице 2.10. При необходимости получения большей мощности торможения возможно изготовление преобразователей с усиленным тормозным ключом.



Управление тормозным резистором осуществляется тормозным ключом, встраиваемым в преобразователь. Для мощностей 5,5-315 кВт необходимость установки тормозного ключа, а также параметры подключаемого тормозного резистора указываются при заказе.

Таблица 2.10

Номинальная активная мощность преобразователя	Сетевая дроссель (падение 4%)	Дроссель двигателя	Синусный фильтр	Параметры тормозного резистора ($U_{раб} > 700$ В)	Тормозной ключ
5,5 кВт	1,8 мГн	1,1 мГн	4,2 мГн 1,5 мкФ	$R_{мин} > 37,3$ Ом	Встроенный
7,5 кВт	1,8 мГн	0,8 мГн	3,5 мГн 1,5 мкФ		
11 кВт	1,2 мГн	0,6 мГн	2,4 мГн 1,5 мкФ		
15 кВт	1,2 мГн	0,48 мГн	2 мГн 2 мкФ		
18,5 кВт	0,5 мГн	0,4 мГн	1,6 мГн 7 мкФ		
22 кВт	0,59 мГн	0,3 мГн	1,5 мГн 4 мкФ	$R_{мин} > 18,7$ Ом	
30 кВт	0,42 мГн	0,25 мГн	1,1 мГн 4 мкФ		
37 кВт	0,33 мГн	0,2 мГн	0,9 мГн 4 мкФ		
45 кВт	0,27 мГн	0,16 мГн	0,7 мГн 5 мкФ	$R_{мин} > 18,7$ Ом	
55 кВт	0,2 мГн	0,11 мГн	0,5 мГн 7 мкФ		
75 кВт	0,16 мГн	0,1 мГн	0,4 мГн 10 мкФ	$R_{мин} > 12,4$ Ом	
90 кВт	0,13 мГн	0,08 мГн	0,4 мГн 10 мкФ		
110 кВт	0,13 мГн	0,067 мГн	0,4 мГн 10 мкФ	$R_{мин} > 6,2$ Ом	Опция (+ТК)
132 кВт	0,11 мГн	0,056 мГн	0,3 мГн 12 мкФ		
160 кВт	0,096 мГн	0,045 мГн	0,3 мГн 12 мкФ	по запросу	
200 кВт	0,074 мГн	0,036 мГн	0,2 мГн 18 мкФ		
250 кВт	0,059 мГн	0,028 мГн	0,17 мГн 20 мкФ		
315 кВт	0,047 мГн	0,025 мГн	0,14 мГн 25 мкФ		

2.6 Пробное включение

2.6.1 Проверка подключения

Перед первым включением преобразователя необходимо тщательно проверить выполнение следующих требований:

- подключение силовых цепей преобразователя осуществлено в соответствии с требованиями, приведенными в разделе 2.3 настоящего руководства; силовые кабели правильно присоединены и надежно зафиксированы;
- подключение сигнальных цепей преобразователя осуществлено в соответствии с требованиями, приведенными в разделе 2.4 настоящего руководства и в соответствии с конкретным объектом применения преобразователя;
- подключение дополнительного оборудования к преобразователю осуществлено в соответствии с требованиями, изложенными в руководствах по эксплуатации этого оборудования и в разделе 2.5 настоящего руководства;
- отсутствуют короткие замыкания во входных и выходных силовых и сигнальных цепях;
- выполнены рекомендации по подключению и прокладке соединительных проводников для обеспечения электромагнитной совместимости, приведенные в разделе 1.8 настоящего руководства;
- преобразователь заземлен.

ВНИМАНИЕ!

Если преобразователь не использовался длительное время или с момента отгрузки до первого включения прошло более 12 месяцев, необходимо выполнить операцию формовки конденсаторов звена постоянного тока преобразователя.



Формовка осуществляется в соответствии с «Руководством по техническому обслуживанию преобразователей частоты серии 057».

2.6.2 Проверка работы и настройка основных параметров

Первое включение преобразователя рекомендуется производить при отключенном двигателе (отсоединенных выходных силовых кабелях). Рекомендуемая последовательность действий:

- 1) Подать напряжение питания преобразователя частоты. После включения преобразователя убедиться в том, что преобразователь находится в состоянии «**ОСТАНОВ**» (индикатор РАБОТА мигает, остальные индикаторы не горят, см. раздел 3.2 настоящего руководства). В случае если преобразователь находится в другом состоянии, необходимо перевести его в состояние «**ОСТАНОВ**» двойным нажатием на кнопку **СТОП** пульта управления.

В случае наличия аварийных ситуаций (преобразователь находится в состояниях «**АВАРИЯ**», «**КР. АВАРИЯ**» или «**БЛОКИРОВКА**») необходимо обратиться к разделу 5 настоящего руководства.

- 2) Осуществить сброс всех настроек в значения по умолчанию (см. **п. 3.8** «Упр. настройками»).
- 3) Задать уставку частоты 10 Гц (см. **п. 2.1** «Уставка частоты»). Подать команду «пуск» с пульта управления преобразователем, осуществив двойное нажатие на кнопку **ПУСК** пульта управления. Преобразователь должен перейти в режим «**РАБОТА**», индицируемая выходная

частота должна плавно повышаться до достижения заданной уставки. При этом не должно возникать аварийных ситуаций. Подать команду «стоп», осуществив двойное нажатие на кнопку **стоп** пульта управления.

4) Осуществить настройку основных параметров работы преобразователя:

- Установить значение номинального тока двигателя (см. [п. 3.2.2](#) «**Ном. ток**») в соответствии с номинальным током, указанным на двигателе; при подключении к одному преобразователю нескольких двигателей, установленный номинальный ток должен быть равен сумме номинальных токов двигателей.
- Установки защит двигателя (см. [п. 3.3.3](#) «**Защиты**») должны соответствовать конкретному применению преобразователя.
- Для обеспечения устойчивой и безопасной работы двигателя может возникнуть необходимость настройки минимальной и максимальной допустимой частот вращения вала двигателя (см. [п. 3.1.1.2](#) «**Мин. частота**» и [п. 3.1.1.3](#) «**Макс. частота**»), а также резонансных частот привода (см. [п. 3.1.1.6](#) «**Резонансные частоты**»).
- При настройке параметров работы преобразователя особое внимание уделите функциям, которые могут повлиять на безопасность работы привода в целом (например, автоматический перезапуск и разрешение реверсирования).

5) Отключить питание преобразователя. Подключить двигатель и дополнительное оборудование, устанавливаемое на выходе преобразователя.

6) Подать напряжение питания преобразователя. После подачи команды «Пуск» двойным нажатием кнопки **пуск** пульта управления необходимо убедиться в правильном направлении вращения подключенного двигателя. В случае неверного направления вращения необходимо изменить заданную последовательность чередования фаз выходного напряжения (см. [п. 3.1.1.5](#) «**Чередование фаз**»), или поменять местами две любые фазы выходного силового провода.

При пробном запуске преобразователя необходимо обращать особое внимание на следующее:

- привод не должен производить чрезмерных шумов и вибраций;
- величина тока двигателя не должна превышать номинального значения;
- изменение заданной выходной частоты должно вызывать изменение скорости вращения двигателя в установленном допустимом диапазоне частот вращения от минимальной до максимальной.

7) После успешного осуществления пробного запуска для получения желаемых характеристик привода следует осуществить настройку всех параметров работы преобразователя, а также всех дополнительных защитных функций. Подробное описание и рекомендации по настройке параметров работы и защитных функций приведены в разделе 4 настоящего руководства для соответствующих пунктов меню пульта управления. Примеры настройки преобразователя для некоторых применений приведены в разделе 7 настоящего руководства.

8) Для предотвращения несанкционированного изменения настроек преобразователя рекомендуется использовать встроенную систему разграничения уровней доступа (см. [п. 5.1](#) «**Уровень доступа**»).

3. УПРАВЛЕНИЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕМ

3.1 Способы управления и настройки

Управление и настройка преобразователя может производиться одним из следующих способов:

- с местного пульта управления, расположенного на передней панели преобразователя;
- с пульта дистанционного управления (ПДУ), представляющего собой выносной блок, подключаемый с помощью специального кабеля к каналу связи RS-485;
- от внешней системы управления или персонального компьютера по каналу связи RS-485 (протоколы ModBus ASCII/RTU).

Текущие настройки преобразователя могут быть сохранены в памяти контроллера и загружены из нее. Возможно сохранение двух наборов настроек (профилей). Кроме того, возможен сброс всех настроек в значения по умолчанию (заводские настройки).

Местный пульт управления является съемным и при необходимости может быть демонтирован с передней панели преобразователя. При отсутствии местного пульта управления преобразователь частоты продолжит работать в соответствии с заданными настройками; при этом конфигурирование и диагностика режимов работы преобразователя может осуществляться с пульта дистанционного управления или от внешней системы управления по каналу связи RS-485.

Описание протокола связи ModBus, используемого в преобразователе, доступно в электронном виде на сайте www.etx-in.ru.

3.2 Местный пульт управления

Преобразователь может комплектоваться местным пультом управления в одном из следующих вариантов:

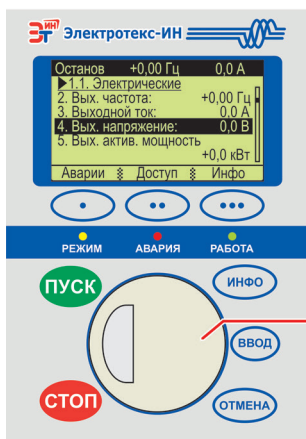
- с управляющими кнопками (см. рисунок 3.1а);
- с поворотным энкодером управления (см. рисунок 3.1б).

Желаемый вариант исполнения пульта управления указывается при заказе преобразователя.

Местный пульт управления может быть извлечен из преобразователя и использован в качестве пульта дистанционного управления. При этом необходимо настроить необходимый интерфейс связи (см. п.5.2.1 «Интерфейс связи с ПЧ»).



а)



б)

Кнопки выбора: выполнение команды, отображаемой на дисплее над кнопкой

Индикаторы состояния преобразователя (см. таблицу 3.1)

Кнопки управления:

ПУСК - **двойное нажатие или длительное удержание:** запуск преобразователя в работу (только при выбранном источнике команд "пульт")

СТОП - **двойное нажатие или длительное удержание:** штатный останов преобразователя

- **однократное нажатие с последующим нажатием кнопки** : экстренный останов преобразователя

ВВОД - активизация выбранного пункта меню, переход к редактированию параметра, подтверждение введенного значения

ОТМЕНА - выход из текущего пункта меню, отказ от изменения значения параметра

ВВЕРХ - перемещение по меню на 1 пункт вверх, увеличение редактируемого значения

ВНИЗ - перемещение по меню на 1 пункт вниз, уменьшение редактируемого значения

ВПРАВО - перемещение по меню на 1 экран вверх, перемещение по полям редактируемого значения

ВЛЕВО - перемещение по меню на 1 экран вниз, перемещение по полям редактируемого значения

ИНФО - **в меню:** переход к экрану состояния **в экране состояния:** переключение количества отображаемых параметров

Поворотный энкодер управления:

вращение: перемещение по меню, изменение редактируемого значения

нажатие: активизация выбранного пункта меню, переход к редактированию параметра, подтверждение введенного значения

Рисунок 3.1 - Варианты исполнения пульта управления:

а) - с управляющими кнопками; б) - с поворотным энкодером управления

Таблица 3.1

Состояние преобразователя	Индикация в строке состояния	Индикатор		
		РЕЖИМ (желтый)	АВАРИЯ (красный)	РАБОТА (зеленый)
Преобразователь остановлен	ОСТАНОВ	☉	☉	☀
Преобразователь остановлен. Выдержка времени паузы повторного включения после останова	ОЖИДАНИЕ	☀	☉	☀
Команда «Пуск» отсутствует; или поступила команда «Пуск», текущая уставка частоты равна нулю	ГОТОВНОСТЬ	☀	☉	☀
Активен спящий режим ПИД-регулятора	СПЯЩ. РЕЖ.	☀	☉	☀
Производится поиск скорости вращения двигателя	ПОДХВАТ	☀	☉	☀
Поступила команда «Пуск», текущая уставка частоты не равна нулю. Преобразователь работает, но не вышел на заданный режим	РАБОТА	☀	☉	☀
Преобразователь работает, активна функция частотного токоограничения.	ТООКОГР.	☀	☉	☀
Преобразователь работает, режим соответствует заданному	РАБОТА	☀	☉	☀
Возникла аварийная ситуация «Низкое Uвх». Осуществляется питание преобразователя за счет кинетической энергии привода	УДЕРЖАНИЕ	☀	☀	☉
Поступила команда «Стоп». Осуществляется торможение двигателя	ТОРМОЖЕНИЕ	☀	☉	☀
Возникла аварийная ситуация, с типом реакции «штатный останов». Осуществляется торможение двигателя	АВАР. ТОРМ.	☀	☀	☀
Преобразователь остановлен. Пуск двигателя запрещен из-за наличия аварийной ситуации	БЛОКИРОВКА	☉	☀	☉
Возникла аварийная ситуация	АВАРИЯ	☉	☀	☉
Возникла аварийная ситуация, требующая вмешательства оператора	КР. АВАРИЯ	☉	☀	☉
Преобразователь остановлен. Выдержка времени паузы повторного включения после аварии	ОЖИДАНИЕ	☉	☀	☀
Неисправность источника питания преобразователя (аварийная ситуация «Авария UIN»)	АВ. ПИТАНИЯ	☉	☉	☉
Нет связи пульта с контроллером преобразователя	НЕТ СВЯЗИ	☀	☀	☀
Преобразователь переведен в сервисный режим	СЕРВИС	☀	☀	☀




☉ - индикатор не горит

☀ - индикатор мигает

☀ - индикатор горит

☀☀ - индикаторы мигают поочередно

При включении преобразователя на дисплее пульта управления отображается экран состояния (см. пример на рисунке 3.1а), в котором индицируются значения текущих параметров преобразователя, выбранных пользователем (см. п. 5.3 «Экран состояния»). Переход из экрана состояния в главное меню осуществляется при нажатии на любую кнопку.

Экран состояния также отображается при нажатии кнопок  «Инфо» или  «И», или кнопки  «ОТМЕНА» (при нахождении в главном меню), а также если в течение заданного времени не будет нажата ни одна кнопка.

Для дисплея пульта управления могут быть настроены яркость и контрастность, а также автоматическое отображение экрана состояния и автоматическое гашение подсветки дисплея в случае длительного отсутствия нажатия на кнопки (см. п. 5.4 «Настройки экрана»).

3.3 Команды управления преобразователем

Для управления преобразователем предусмотрены следующие команды:

- пуск,
- стоп,
- экстренный стоп,
- реверс,
- сброс аварии.

Команды могут поступать от следующих источников:

- пульт управления;
- внешняя сеть/ПДУ;
- дискретные входы;
- расписание.

Команды «Пуск» и «Реверс» принимаются преобразователем только от текущего выбранного источника команд.

Команды «Стоп», «Экстренный Стоп» и «Сброс аварии» принимаются преобразователем от любого источника команд.

Выбор текущего источника команд осуществляется в

п. 2.5 «Источник команд», а также по сигналам на дискретных входах и по заданному расписанию.

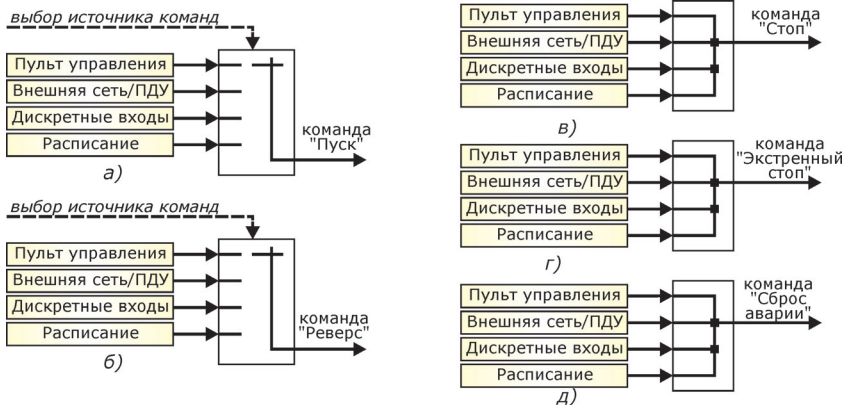


Рисунок 3.2 - Формирование команд от различных источников:

- а) команда «Пуск»; б) команда «Реверс»; в) команда «Стоп»;
 г) команда «Экстренный Стоп»; д) команда «Сброс аварии»

3.3.1 Команды «Пуск», «Стоп» и «Экстренный Стоп»

Команда «Пуск» приводит к запуску преобразователя в работу (при отсутствии аварийных ситуаций и команд «Стоп» или «Экстренный Стоп», а также при ненулевом значении уставки частоты). Команда «Пуск» принимается преобразователем только от текущего выбранного источника команд (см. рисунок 3.2а). Если при изменении источника команд команда «Пуск» от нового источника отсутствует, то состояние преобразователя не изменится.

Команда «Стоп» приводит к останову преобразователя в соответствии с заданными настройками останова. Команда «Экстренный Стоп» приводит к отключению преобразователя и останову двигателя самовыбегом. Обе эти команды приводят к блокировке последующего пуска преобразователя до тех пор, пока они будут активны. Команды «Стоп» и «Экстренный Стоп» принимаются преобразователем от любого источника команд, независимо от текущего выбранного источника. Причем, преобразователь будет остановлен (последующий пуск заблокирован), если имеется команда «Стоп» хотя бы от одного источника (см. рисунок 3.2в).



Для удобства пользователя предусмотрена возможность просмотра источников активных команд «Стоп» и «Экстренный Стоп» (см. п. 1.1.3 «Активные команды СТОП»).

Команды «Пуск», «Стоп» и «Экстренный Стоп» от любого источника команд (кроме пульта управления) могут формироваться независимо друг от друга, т.е. все команды могут быть одновременно активны или не активны. Логика обработки команд «Пуск», «Стоп» и «Экстренный Стоп» поясняется в таблице 3.2 и на рисунке 3.3.

Таблица 3.2

Команда			Реакция преобразователя
Пуск	Стоп	Экстренный стоп	
0	0	0	При отсутствии активных команд преобразователь сохраняет предыдущее состояние, в том числе после отключения питания
1	0	0	Пуск преобразователя в работу
x	1	0	Останов преобразователя в соответствии с настройками для штатного останова (см. п. 3.1.2.3 «Тип останова»). Блокировка пуска двигателя.
x	x	1	Отключение преобразователя и останова двигателя самовыбегом. Блокировка пуска двигателя.

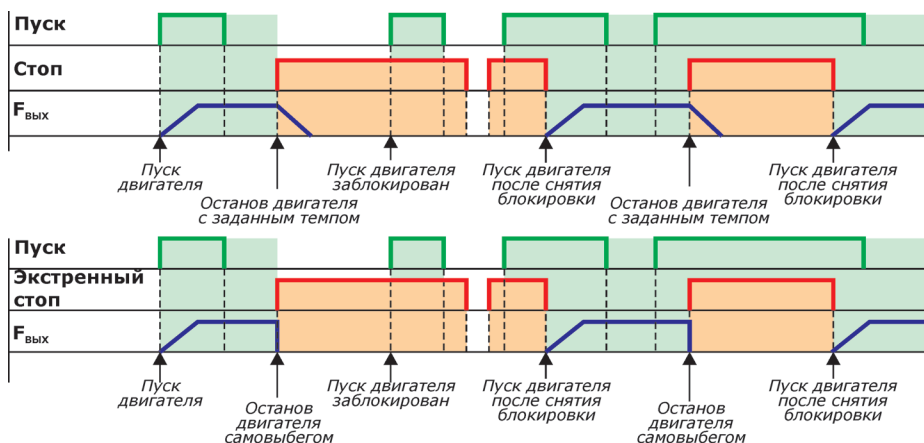





Рисунок 3.3 - Примеры обработки команд «Пуск», «Стоп» и «Экстренный Стоп»


Команды «Пуск», «Стоп» и «Экстренный Стоп» от внешней сети (ПДУ) сохраняются во встроенной энергонезависимой памяти и будут выполняться даже после отключения питания преобразователя и/или отключения внешней сети (ПДУ) при текущем выбранном источнике команд «Внешняя сеть/ПДУ».



Для пульта управления предусмотрена упрощенная логика формирования данных команд. Формируя команду «Пуск», пульт управления автоматически снимает свои команды «Стоп» и «Экстренный Стоп», и наоборот.

Команда «Пуск» от пульта



Команда «Пуск» от пульта управления формируется при двойном нажатии на кнопку . Если команда «Пуск» от пульта уже была сформирована, то при нажатии на кнопку  выводится соответствующее сообщение и появляется возможность снятия команды «Пуск» от пульта (кнопка  «Выкл. ПУСК»).



Команда «Стоп» от пульта




Команда «Стоп» от пульта управления формируется при двойном нажатии на кнопку . При этом будет осуществляться штатный останов преобразователя в соответствии с заданными настройками останова.

Если команда «Стоп» от пульта уже была сформирована, то при нажатии на кнопку  выводится соответствующее сообщение и появляется возможность снятия команды «Стоп» от пульта (кнопка  «Выкл. СТОП»).

Команда «Экстренный Стоп» от пульта

Для формирования команды «Экстренный Стоп» от пульта управления необходимо нажать кнопку , а затем кнопку  «Экстр. СТОП». При этом преобразователь будет отключен, и останов двигателя будет осуществляться самовыбегом.

Если команда «Экстренный Стоп» от пульта уже была сформирована, то при нажатии на кнопку  выводится соответствующее сообщение и появляется возможность снятия команды «Экстренный Стоп» от пульта (кнопка  «Выкл. СТОП»).

Длительное (более 2 с) удержание кнопки  или кнопки  воспринимается как двойное нажатие; при этом во время удержания кнопки выводится экран с информацией о состоянии команд «Пуск», «Стоп» и «Экстренный Стоп» от пульта. При удержании кнопки  более 5 с будет сформирована команда «Экстренный Стоп».

3.3.2 Команда «Реверс»

Команда «Реверс» приводит к изменению знака уставки частоты (см. рисунок 3.4). Например, если задана уставка 29 Гц, то при поступлении команды «Реверс» преобразователь перейдет на частоту -29 Гц; и наоборот, если задана уставка -35 Гц то преобразователь перейдет на частоту 35 Гц.

Команда «Реверс» применяется только в режиме регулирования «по частоте». В режиме регулирования «по параметру» команда «Реверс» игнорируется.

В том случае, если реверсирование запрещено (см. п.3.1.1.4 «Разрешенные направления» – установка «только прямое» или «только обратное»), то при поступлении команды «Реверс» выходная частота преобразователя будет снижена до нуля в соответствии с заданной характеристикой разгона/торможения.

Команда «Реверс» принимается преобразователем только от текущего выбранного источника команд. Для пульта управления подача команды «Реверс» не предусмотрена; при необходимости реверсирования измените знак уставки частоты.

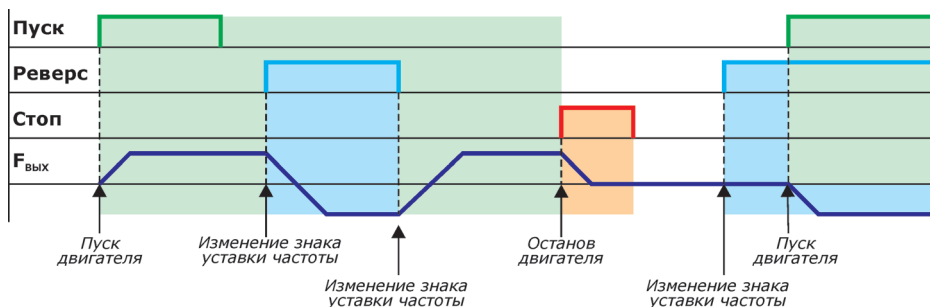


Рисунок 3.4 - Пример обработки команды «Реверс» при постоянном значении уставки частоты

3.3.3 Команда «Сброс аварии»

Команда «Сброс аварии» приводит к выходу преобразователя из состояния «КР . АВАРИЯ» и восстановлению максимального заданного количества попыток перезапуска. Подробное описание системы защит и возможных аварийных состояний преобразователя приведено в разделе 3.6 настоящего руководства.

Команда «Сброс аварии» принимается преобразователем от любого источника команд.

Команда «Сброс аварии» от пульта управления формируется с помощью кнопки **...** «Сбр. авар» при просмотре списка аварий (в меню п.1.3.2 «Просмотр аварий», а также с помощью кнопки быстрого доступа **•** «Аварии»).

При формировании команды «Сброс аварии» от дискретных входов или по расписанию, перед каждым сбросом аварии команда должна быть переведена в неактивное состояние.

3.4 Изменение уставки выходной частоты или уставки технологического параметра

Значение уставки выходной частоты и уставки технологического параметра может поступать от одного из следующих источников:

- пульт управления;
- внешняя сеть/ПДУ;
- аналоговый вход AIN1;
- аналоговый вход AIN2;
- аналоговые входы AIN1+AIN2;
- дискретные входы;
- расписание.

Выбор текущего источника уставки осуществляется в меню **п.2.4** «**Источник уставки**», а также по командам от дискретных входов (функция «Изм. источник уставки») или по расписанию (функция «Изм. источник уставки»).

Если при переключении на источник уставки «дискретные входы» или «расписание» значение уставки от нового источника отсутствует (например, соответствующий дискретный вход не активирован), то значение уставки останется равным значению, полученному от последнего активного источника уставки.

Пример:

Преобразователь работал с источником уставки «пульт», последнее заданное значение уставки выходной частоты 38 Гц. При переключении на источник уставки «дискретные входы» и отсутствии активированных дискретных входов с функциями «задать частоту», «идти к частоте» или «идти к диапазону» выходная частота останется равной 38 Гц. Изменение значения уставки частоты на пульте управления при этом не приведет к изменению выходной частоты преобразователя.

При переключении на источник уставки «внешняя сеть/ПДУ» будет применено последнее значение уставки, полученное от ПДУ или внешних управляющих контроллеров (в том числе до выключения питания).

При выборе источника уставки «Аналоговый вход AIN1», «Аналоговый вход AIN2» или «Аналоговый вход AIN1+AIN2» будут одновременно задаваться и уставка частоты, и уставка параметра. Используемое значение уставки зависит от текущего режима работы преобразователя (по частоте или по параметру).

Просмотр текущего актуального значения уставки выходной частоты и уставки технологического параметра осуществляется в меню **п.1.2** «**Режим работы**».

3.5 Режимы регулирования

Преобразователь может работать в одном из двух режимов регулирования:

- регулирование по частоте – прямое управление выходной частотой преобразователя.
- регулирование по параметру – работа преобразователя в замкнутом контуре управления с использованием встроенного ПИД-регулятора (см. п. 3.1.4 «ПИД-регулятор») с обратной связью по сигналу с датчика технологического параметра.

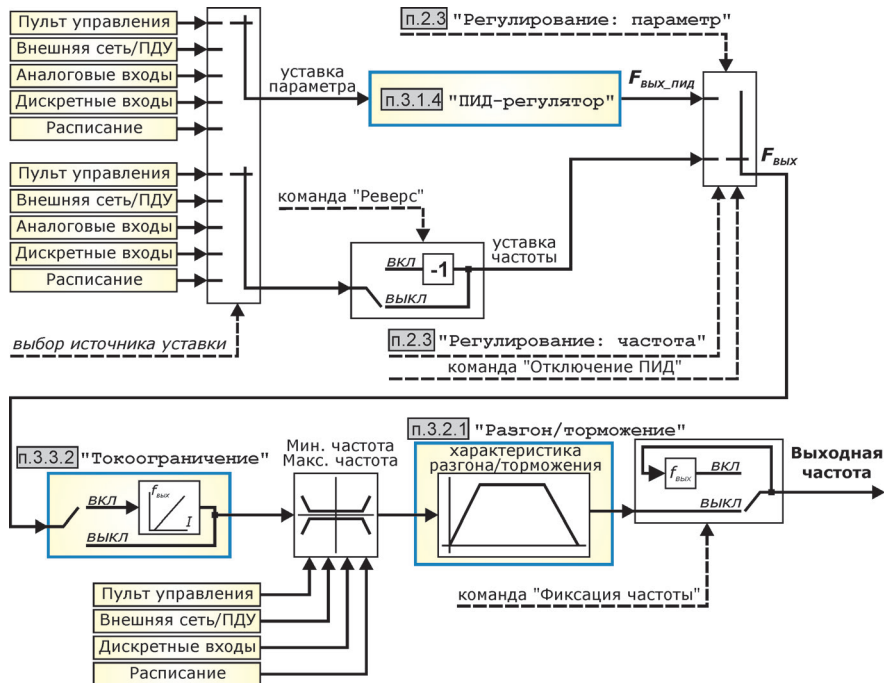


Рисунок 3.5

Выбор режима регулирования может быть осуществлен одним из следующих способов:

- с пульта управления (см. п. 2.3 «Регулирование»);
- с ПДУ или по команде от внешних управляющих контроллеров;
- по команде от дискретных входов (функция «Отключение ПИД»);
- по команде расписания (функция «Отключение ПИД»).

Просмотр текущего актуального режима регулирования осуществляется в меню

п. 1.2 «Режим работы».

Если при изменении режима регулирования уставка частоты или технологического параметра от текущего источника уставки не задана (например, не активирован соответствующий дискретный вход или событие расписания), то будет применена уставка частоты (технологического параметра), полученная от последнего активного источника уставки.

3.6 Система защит преобразователя

Для обеспечения нормального функционирования преобразователя, все важные параметры непрерывно контролируются процессором платы управления. Если значение одного или нескольких параметров выйдет за пределы безопасного диапазона, возникает аварийная ситуация и преобразователь переходит в состояние, соответствующее типу реакции на аварию (см. таблицу 3.3). При одновременном возникновении аварийных ситуаций с различными типами реакций, реакция преобразователя будет определяться типом с наивысшим приоритетом.

Просмотр списка аварийных ситуаций осуществляется в меню [п.1.4.1](#) «**Просмотр аварий**», а также с помощью кнопки быстрого доступа [•](#) «**Аварии**». В списке отображаются как активные аварии (присутствующие в данный момент времени), так и неактивные аварийные ситуации. При этом неактивные аварии в списке отмечаются зачеркиванием. Очистка списка неактивных аварийных ситуаций производится при отключении питания преобразователя, при нажатии кнопки [••](#) «**Очист.**», или по команде «Сброс аварии» с пульта управления (кнопка [•••](#) «**Сбр. авар.**»).

Аварийная ситуация, которая вызвала переход преобразователя в состояние «**АВАРИЯ**» отображается в строке «**Причина останова**».

Подробная информация о возникших аварийных ситуациях с указанием времени возникновения и всех необходимых характеристик доступна для просмотра в журнале событий (см. [п.4](#) «**Журнал событий**»).

Выход преобразователя из состояния «**АВАРИЯ**» происходит при исчезновении аварийных ситуаций, а также при разрешенном автоперезапуске и наличии попыток перезапуска (см. [п.3.3.8](#) «**Автоперезапуск**»).

Предусмотрена отдельная настройка попыток перезапуска для различных типов аварий:

- аварии по входному напряжению;
- аварии нагрузки (аварии защиты двигателя);
- прочие аварии.

При выходе из состояния «**АВАРИЯ**» преобразователь осуществляет выдержку времени паузы повторного включения после аварии (состояние «**ОЖИДАНИЕ**»), после чего при наличии команды «**Пуск**» и отсутствии команд «**Стоп**» осуществляется автоматический запуск двигателя. При этом счетчик оставшихся попыток перезапуска для соответствующей группы аварий уменьшается на 1. Автоперезапуск возможен только при наличии неиспользованных попыток перезапуска и по истечении всех необходимых временных задержек (см. [п.3.3.9](#) «**Задержка повт. пуска**»).

Количество оставшихся (неиспользованных) попыток перезапуска отображается в [п.1.4.2](#) «**Автоперезапуски**», а также при просмотре списка аварий. Сброс количества оставшихся попыток в максимальное значение осуществляется при поступлении команды «Сброс аварии». В случае удачного перезапуска и нормальной работы в течение заданного времени для всех счетчиков перезапусков будет восстановлена одна попытка - до достижения максимального значения.

Если перезапуск запрещен или попытки перезапуска отсутствуют (см. [п.3.3.8](#) «**Автоперезапуск**»), то преобразователь останется в состоянии «**АВАРИЯ**» до момента сброса аварии. При этом в списке аварийных ситуаций отображается строка «**ТРЕБУЕТСЯ СБРОС АВАРИИ**».

Выход преобразователя из состояния «КР.АВАРИЯ» происходит только после сброса аварии.

Перед сбросом аварии и повторным запуском двигателя, убедитесь, что причины

возникновения ее были устранены, и что повторный запуск не сможет повредить механизмы электропривода.

Список аварийных ситуаций и их характеристики приведены в таблице 3.4. Рекомендации по поиску и устранению причин возникновения аварийных ситуаций приведены в разделе 5 настоящего руководства.

Таблица 3.3

Тип реакции	Описание	Приоритет реакции
Предупреждение	При возникновении аварийной ситуации осуществляется информирование пользователя (занесение записи в журнал событий и активация релейного выхода с соответствующей функцией), однако преобразователь продолжает работать в штатном режиме.	—
Штатный останов / блокировка	<ul style="list-style-type: none"> • Если преобразователь находился в состоянии «ГОТОВНОСТЬ», то будет произведен переход в состояние «БЛОКИРОВКА». • Если преобразователь находился в состоянии «РАБОТА» или «ТОРМОЖЕНИЕ», то будет произведен переход в состояние «АВАР. ТОРМ» (при этом будет осуществляться останов двигателя в соответствии с заданными настройками кривой торможения). После окончания останова двигателя будет произведен переход в состояние «АВАРИЯ». <p>Пуск преобразователя возможен после исчезновения аварийной ситуации.</p>	0 (минимум)
Критический штатный останов / блокировка	<ul style="list-style-type: none"> • Если преобразователь находился в состоянии «ГОТОВНОСТЬ», то будет произведен переход в состояние «БЛОКИРОВКА». Пуск преобразователя возможен после исчезновения аварийной ситуации. • Если преобразователь находился в состоянии «РАБОТА» или «Торможение», то будет произведен переход в состояние «АВАР. ТОРМ» (при этом будет осуществляться останов двигателя в соответствии с заданными настройками кривой торможения). После окончания останова двигателя будет произведен переход в состояние «КР. АВАРИЯ». Пуск преобразователя возможен только после команды «Сброс аварии». 	
Аварийный останов / блокировка	<ul style="list-style-type: none"> • Если преобразователь находился в состоянии «ГОТОВНОСТЬ» будет произведен переход в состояние «БЛОКИРОВКА». • Если преобразователь находился в состоянии «РАБОТА» или «ТОРМОЖЕНИЕ», то будет произведен переход в состояние «АВАРИЯ», при этом происходит отключение преобразователя и останов двигателя самовывегом. <p>Пуск преобразователя возможен после исчезновения аварийной ситуации.</p>	1
Критический аварийный останов / блокировка	<ul style="list-style-type: none"> • Если преобразователь находился в состоянии «ГОТОВНОСТЬ» будет произведен переход в состояние «БЛОКИРОВКА». Пуск преобразователя возможен после исчезновения аварийной ситуации. • Если преобразователь находился в состоянии «РАБОТА» или «ТОРМОЖЕНИЕ», то будет произведен переход в состояние «КР. АВАРИЯ», при этом происходит отключение преобразователя и останов двигателя самовывегом. Пуск преобразователя возможен только после команды «Сброс аварии». 	
Аварийный останов	Независимо от текущего состояния преобразователя (кроме состояния « КР. АВАРИЯ ») будет произведен переход в состояние « АВАРИЯ », при этом происходит отключение преобразователя и останов двигателя самовывегом.	
Критический аварийный останов	Независимо от текущего состояния преобразователя будет произведен переход в состояние « КР. АВАРИЯ », при этом происходит отключение преобразователя и останов двигателя самовывегом.	2 (максимум)
	Пуск преобразователя возможен только после команды «Сброс аварии».	

Таблица 3.4

Код аварии	Краткое описание	Тип реакции
Аварии по входному напряжению		
НИЗКОЕ $U_{вх}$	Амплитуда линейного напряжения питающей сети ниже минимально допустимого значение ($U_{вх} < 304В$)	Предупреждение
ПРЕВЫШЕНИЕ $U_{вх}$	Амплитуда линейного напряжения питающей сети превысила максимально допустимое значение ($U_{вх} > 480В$)	Аварийный останов
ПЕРЕКОС $U_{вх}$	Недопустимый дисбаланс амплитуд напряжений (более 85В) в фазах питающей сети	Аварийный останов / блокировка
ПЕРЕКОС ФАЗ $U_{вх}$	Угол сдвига фаз питающей сети существенно отличается от номинального (120°), при этом углы отличаются более, чем на 20 эл.град.	Предупреждение
НЕСТАБ. ФАЗА $U_{вх}$	Фаза (частота) питающей сети нестабильна (фаза напряжения сети изменяется более чем на 12 эл.град за 20мс).	Предупреждение
НЕСТАБИЛЬНОЕ $U_{вх}$	Амплитуда напряжения питающей сети нестабильна (амплитуда напряжения сети изменяется более чем на 20% за 20мс).	Предупреждение
НИЗКОЕ U_{dc}	Недопустимо низкое напряжение в звене постоянного тока преобразователя ($U_{dc} < 390В$)	Аварийный останов / блокировка
Аварии нагрузки (защита двигателя)		
АПП. ЗАЩИТА ТОКА	Превышение током двигателя предельно допустимого значения (аппаратная защита)	Аварийный останов
КРИТИЧЕСКИЙ ТОК	Превышение током максимального значения, заданного в настройках преобразователя см. п. 3.3.1 «Защиты: Критический ток»)	Аварийный останов
ПЕРЕКОС ВЫХ. ТОКА	Дисбаланс выходных токов превысил значение, заданное в настройках преобразователя см. п. 3.3.4 «Защиты: Перекос тока»)	Аварийный останов
ПЕРЕГРЕВ ПО I_2t	Срабатывание программной времязоковой (тепловой) защиты двигателя (см. п. 3.3.3 «Защиты: Тепловая защита I_2t »)	Аварийный останов
ПОТЕРЯ НАГРУЗКИ	Снижение мощности, потребляемой двигателем ниже заданного уровня (см. п. 3.3.5 «Защиты: потеря нагрузки»).	Настраивается пользователем в меню п. 3.3.10 «Реакция на аварии».
Прочие аварии		
ПЕРЕГРЕВ ПРОФИЛЯ	Температура охлаждающего радиатора преобразователя превысила максимальное значение	Аварийный останов
НИЗКАЯ ТЕМП. ПРОФ.	Температура охлаждающего радиатора ниже минимального значения	Аварийный останов
ПРЕВЫШЕНИЕ U_{dc}	Напряжение в звене постоянного тока преобразователя превысило максимально допустимое значение ($U_{dc} > 700В$)	Аварийный останов
АВАРИЯ РАСПИСАНИЯ	Невозможность работы по расписанию из-за неисправности встроенных часов реального времени.	Штатный останов / блокировка
ВНЕШНЯЯ АВАРИЯ 1, ВНЕШНЯЯ АВАРИЯ 2	Активация сигнала внешней аварии в соответствии с заданными настройками. Авария может быть активирована по сигналам на дискретных входах и/или по событиям расписания.	Настраивается пользователем в меню п. 3.3.10 «Реакция на аварии»

Таблица 3.4 (продолжение)

Код аварии	Краткое описание	Тип реакции
АВАРИЯ АН.ВХОДА	Сигнал на аналоговом входе вышел за допустимые пределы. Включение/отключение необходимости контроля значения сигнала, а также допустимые пределы для каждого аналогового входа настраиваются в меню п.3.3.6 «Аварии аналог.входов».	Настраивается пользователем в меню п.3.3.10 «Реакция на аварии»
АВАРИЯ РАСШИРЕНИЙ	Конфигурация модулей расширения не соответствует сохраненной. Включение/отключение необходимости контроля конфигурации настраивается в меню п.3.4.4 «Модули расширений».	Аварийный останов
НЕТ ВНЕШН.ПОТВ.	При работе преобразователя в течение заданного времени не получен внешний сигнал подтверждения работы. Включение/отключение необходимости сигнала внешнего подтверждения работы, а также настройка допустимого времени задержки осуществляется в меню п.3.3.11.1 «Внешнее подтв. работы».	Настраивается пользователем в меню п.3.3.10 «Реакция на аварии»
ПОТЕРЯ ВНУТР.СВЯЗИ	Авария связи контроллера преобразователя с местным пультом управления. Авария индицируется (фиксируется в журнале событий) только при включенном контроле потери внутренней связи (см. п.3.3.7.1 «Потеря внутр.связи»).	Настраивается пользователем в меню п.3.3.10 «Реакция на аварии»
ПОТЕРЯ СВЯЗИ RS485	Авария связи контроллера преобразователя с пультом дистанционного управления (ПДУ) или внешними управляющими контроллерами. Авария индицируется (фиксируется в журнале событий) только при включенном контроле потери связи RS485 (см. п.3.3.7.2 «Потеря связи RS485»).	Настраивается пользователем в меню п.3.3.10 «Реакция на аварии»
НЕТ СВЯЗИ	Пульт управления не может установить связь с контроллером преобразователя. В журнале событий при этом фиксируется авария «ПОТЕРЯ ВНУТР. СВЯЗИ» (если контроль внутренней связи включен)	В соответствии с настройками реакции на аварию «ПОТЕРЯ ВНУТР. СВЯЗИ»
Прочие аварии (автоперезапуск запрещен)		
АВАРИЯ ТОРМ. КЛЮЧА	Неисправность ключа управления тормозным резистором	Критический аварийный останов
АВАРИЯ ДРАЙВЕРОВ	Неисправность драйверов управления IGBT-транзисторами	Критический аварийный останов
АВАРИЯ FWPMPWR	Неисправность источника питания драйверов управления IGBT-транзисторами	Критический аварийный останов
АВАРИЯ ТИРИСТОРОВ	Неисправность входного выпрямителя	Критический аварийный останов
АВАРИЯ Uin	Неисправность источника питания преобразователя	Критический аварийный останов
АВАРИЯ ULEM	Неисправность источника питания преобразователя	Критический аварийный останов

3.7 Программируемый функциональный контроллер

3.7.1 Общее описание

Для настройки работы преобразователя частоты по командам от дискретных входов или по событиям расписания используется встроенный функциональный контроллер.

В состав функционального контроллера входят:

- 16 функциональных блоков FD для работы с дискретными входами;
- 16 функциональных блоков FR для работы с расписанием.

Каждый функциональный блок имеет 4 входа:

- блоки FD – для подключения дискретных входов; активация функционального блока может производиться в зависимости от состояния входов согласно логическим функциям «И» и «ИЛИ»;
- блоки FR – для подключения событий расписания; активация/деактивация функционального блока происходит при наступлении событий расписания.

Один и тот же дискретный вход или событие расписания могут быть подключены к неограниченному количеству функциональных блоков.

Функция, выполняемая функциональным блоком, выбирается пользователем. Список доступных функций приведен в таблице 3.5.

Функциональные блоки расписания и дискретных входов могут использоваться независимо друг от друга, в том числе и одновременно. При активации функциональных блоков приоритеты распределяются следующим образом:

- при одновременной активации нескольких функциональных блоков дискретных входов FD с одинаковыми функциями приоритет будет у блока с большим номером.
- при одновременной активации нескольких функциональных блоков расписания FR с одинаковыми функциями приоритет будет у блока с большим номером.
- при одновременной активации функциональных блоков дискретных входов FD и блоков расписания FR с одинаковыми номерами и одинаковыми функциями приоритет будет определяться заданной настройкой приоритета.

Примечание: При одновременной активации функциональных блоков с функциями «задать частоту» и/или «идти к частоте» и/или «идти к диапазону» будет выполнено действие, задаваемое блоком с большим номером.

Таблица 3.5

Функция	Описание	Доступность	
		FD	FR
Пуск	Формируется команда «Пуск»	✓	✓
Стоп	Формируется команда «Стоп»	✓	✓
Пуск/Стоп	При включении функции формируется команда «Пуск», при выключении - команда «Стоп»	✓	✓
Экстренный стоп	Формируется команда «Экстренный Стоп»	✓	✓
Сброс аварии	Формируется команда «Сброс аварии»	✓	—
Реверс	Формируется команда «Реверс»	✓	✓
Задать частоту	Задается уставка частоты (для режима регулирования «по частоте»). После выключения функции преобразователь продолжит разгон или торможение до достижения заданного значения.	✓	✓
Идти к частоте	Преобразователь осуществляет разгон или торможение до тех пор, пока выходная частота не достигнет заданного значения. При выключении функции частота перестает изменяться и остается на последнем достигнутом уровне - см. пример 1. <i>Функция работает только в режиме регулирования "по частоте".</i>	✓	—
Идти к диапазону	Если выходная частота преобразователя уже находится в заданном диапазоне, то она останется неизменной. Если выходная частота находится вне заданного диапазона, то будет осуществляться разгон или торможение до ближайшей границы диапазона. При выключении функции частота перестает изменяться и остается на последнем достигнутом уровне - см. пример 2. <i>Функция работает только в режиме регулирования "по частоте".</i>	✓	—
Огр. частоты	Ограничение допустимого диапазона выходной частоты. При активной функции параметры ограничения выходной частоты, заданные в п.3.3.1 "Настройки частоты" будут игнорироваться.	✓	✓
Фиксация частоты	Фиксация текущего значения выходной частоты. <i>Использование функции в режиме регулирования "по параметру" не рекомендуется!</i>	✓	—
Внешняя авария 1	Формируется команда "Внешняя авария 1". Реакция на аварию настраивается пользователем (см. п.3.3.10 «Реакция на аварии»).	✓	—
Внешняя авария 2	Формируется команда "Внешняя авария 2". Реакция на аварию настраивается пользователем (см. п.3.3.10 «Реакция на аварии»).	✓	—
Задать параметр	Задается уставка параметра (для режима регулирования «по параметру»). При выключении функции преобразователь продолжит разгон или торможение до достижения заданного значения параметра.	✓	✓
Идти к параметру	Задается уставка параметра (для режима регулирования «по параметру»). При выключении функции значение уставки параметра устанавливается равным величине обратной связи, достигнутой к моменту выключения функции - см. пример 3.	✓	—
Отключение ПИД	Отключение ПИД-регулятора (переключение в режим прямого регулирования частоты).	✓	✓
Сброс интеграла ПИД	Обнуление интегральной составляющей ПИД-регулятора	✓	—
Блокировка ПИД	Блокировка ПИД-регулятора (фиксация значения выходной частоты, установленной ПИД-регулятором). <i>При включенном ограничении темпа на выходе ПИД-регулятора (заводская настройка) блокировка ПИД-регулятора будет происходить с задержкой.</i>	✓	—

Функция	Описание	Доступность	
		FD	FR
Альт. параметры ПИД	Переключение на альтернативный набор параметров ПИД (см. п.3.1.4.4 «Альтернат. параметры ПИД»)	✓	✓
Источник уставки	Изменение источника уставки	✓	✓
Источник команд	Изменение источника команд	✓	✓
Номинальный ток	Изменение значения номинального тока двигателя. Задаваемое значение имеет больший приоритет по отношению к установленному в п.3.2.2 «Ном. ток».	✓	✓
Внешн. подтв. работы	Формируется аварийная ситуация «НЕТ ВНЕШН. ПОДТВ.», если при работе преобразователя (состояния «ПОДХВАТ», «РАБОТА», «ТОРМОЖЕНИЕ», «ТОКООГР», «АВАР.ТОРМ») в течение заданного времени функция не будет активна. Включение/отключение необходимости сигнала внешнего подтверждения работы, а также настройка допустимого времени задержки осуществляется в меню п.3.3.11.1 «Внешнее подтв. работы».	✓	—

Пример 1

Текущее значение выходной частоты преобразователя равно 20 Гц. При активации функции «Идти к частоте 50 Гц», выходная частота преобразователя будет увеличиваться в соответствии с заданным темпом разгона. Если при достижении выходной частотой значения 43 Гц функция будет выключена, то выходная частота зафиксируется на значении 43 Гц.

Пример 2

Текущее значение выходной частоты преобразователя равно 20 Гц. При активации функции «Идти к диапазону 30-40», выходная частота будет увеличиваться в соответствии с заданным темпом разгона до достижения нижней границы требуемого диапазона - 30 Гц. Если при этом функция «Идти к диапазону» будет выключена при достижении выходной частотой значения 27 Гц, то выходная частота зафиксируется на значении 27 Гц.

Текущее значение выходной частоты преобразователя равно 35 Гц. При активации функции «Идти к диапазону 30-40», выходная частота останется неизменной, так как уже находится в требуемом диапазоне.

Текущее значение выходной частоты преобразователя равно 50 Гц. При активации функции «Идти к диапазону 30-40», выходная частота будет снижаться в соответствии с заданным темпом торможения до достижения верхней границы требуемого диапазона - 40 Гц. Если при этом функция «Идти к диапазону» будет выключена при достижении выходной частотой значения 45 Гц, то выходная частота зафиксируется на значении 45 Гц.

Пример 3

При работе в режиме регулирования «по параметру» текущее значение уставки параметра равно 3 атм; значение обратной связи также равно 3 атм. При активации функции «Идти к параметру 6 атм» ПИД-регулятор будет изменять выходную частоту преобразователя в соответствии с заданными параметрами и с учетом настроек характеристики разгона/торможения до достижения обратной связью величины 6 атм. Если функция «Идти к параметру» будет выключена при достижении обратной связью величины 4,3 атм, то значение уставки параметра будет зафиксировано на значении 4,3 атм.

3.7.2 Функциональные блоки дискретных входов



Функциональные блоки дискретных входов влияют на работу преобразователя только в том случае, если в меню [п.3.4.2.5](#) «Функц. блоки дискр. вх» установлено разрешение на их использование.

Функциональный блок дискретных входов FD может управлять одним из следующих способов (см. [п.3.4.2.5](#) «Функц. блоки дискр. вх»):

- **всегда ВЫКЛ** - функциональный блок всегда выключен (не активирован) независимо от состояния привязанных к нему дискретных входов;
- **всегда ВКЛ** - функциональный блок всегда включен (активирован) независимо от состояния привязанных к нему дискретных входов. Такая настройка может быть использована для настройки условий (действий) по умолчанию при отсутствии активированных дискретных входов (рекомендуется использовать блоки FD с наименьшими номерами).
- **от DIN** - активация блока FD происходит в зависимости от состояния привязанных к нему дискретных входов. Каждый блок FD имеет четыре возможности задания дополнительной инверсии для каждого входа. При выключенной инверсии вход блока FD считается активированным, если активирован соответствующий дискретный вход; при включенной инверсии - если дискретный вход не активирован. Входы блока FD обрабатываются в соответствии с логическими функциями «И» или «ИЛИ». Если у блока FD используется только один вход, тип логической функции не имеет значения.

Пример объединения входов согласно логической функции «И»:

$FD = \text{вход}_1 \bullet \text{вход}_2 \bullet \text{вход}_3 \bullet \text{вход}_4$ - блок FD будет активирован, только если будут активированы все входы этого блока;

$FD = \overline{\text{вход}_1} \bullet \text{вход}_2 \bullet \overline{\text{вход}_3} \bullet \overline{\text{вход}_4}$ - блок FD будет активирован, только если будет активирован вход₂, а остальные входы будут неактивны

Пример объединения входов согласно логической функции «ИЛИ»:

$FD = \text{вход}_1 + \text{вход}_2 + \text{вход}_3 + \text{вход}_4$ - блок FD будет активирован, если будет активирован хотя бы один вход этого блока;

$FD = \text{вход}_1 + \overline{\text{вход}_2} + \overline{\text{вход}_3} + \text{вход}_4$ - блок FD будет активирован, если будет активен вход₁ или вход₄, или если будут неактивны вход₂ и вход₃

При одновременной активации нескольких функциональных блоков дискретных входов FD с одинаковыми функциями приоритет будет у блока с большим номером. При одновременной активации функциональных блоков с функциями «задать частоту» и/или «идти к частоте» и/или «идти к диапазону» будет выполнено действие, задаваемое блоком с большим номером.

Для настройки функциональных блоков FD рекомендуется следующий порядок действий:

- 1) составить таблицу истинности, описывающую действия преобразователя в зависимости от состояния (или комбинации состояний) дискретных входов;
- 2) задать необходимые настройки условий активации дискретных входов (см. [п.3.4.2.2](#) «**Дискретные входы: условия активации**»);
- 3) выбрать необходимые функции для функциональных блоков FD в соответствии с таблицей 3.5 и задать соответствующие настройки функциональных блоков;
- 4) установить разрешение на использование функциональных блоков дискретных входов; при необходимости – установить необходимые источник уставки и источник команд.

Рассмотрим пример настройки функциональных блоков дискретных входов.

Предположим, что необходимо организовать кнопочный пост управления со следующим назначением кнопок:

- SB1: пуск на минимальную частоту (20 Гц) в прямом направлении при нажатой кнопке. Останов при отжатой кнопке.
- SB2: пуск на минимальную частоту (20 Гц) в обратном направлении при нажатой кнопке. Останов при отжатой кнопке.
- SB3: при нажатой кнопке - разгон до +35 Гц или до -35 Гц в зависимости от текущего направления вращения (определяемого кнопками SB1 и SB2); возвращение на минимальную частоту при отжатой кнопке;
- SB4: при нажатой кнопке - разгон до +50 Гц или до -50 Гц в зависимости от текущего направления вращения (определяемого кнопками SB1 и SB2); при отжатой кнопке – возвращение на минимальную частоту или на 35 Гц (в зависимости от состояния кнопки SB3);
- SB5: экстренный останов при нажатии кнопки и блокировка работы двигателя до момента отжатия кнопки.

Кнопки могут быть как с фиксацией, так и без фиксации. Предполагаем, что все кнопки имеют нормально разомкнутые контакты, поэтому в меню [п.3.4.2.2](#) «**Дискретные входы: условия активации**» для всех входов задаем настройку «активация при замыкании».

Также устанавливаем в меню [п.3.4.2.5](#) «**Функц. блоки дискр. вх**» разрешение на их использование.

Для корректной работы кнопочного поста в данном примере необходимо задать источник уставки и источник команд «дискретные входы» (см. [п.2.4](#) «**Источник уставки**» и [п.2.5](#) «**Источник команд**»).

Для выполнения настройки разделим выполняемые кнопками действия на элементарные функции в соответствии с таблицей 3.5.

Таблица 3.6

Кнопка	Дискретный вход	Действия при нажатой кнопке	Действия при отжатой кнопке
SB1	DIN1	ПУСК Задать частоту 20 Гц	СТОП
SB2	DIN2	ПУСК РЕВЕРС Задать частоту 20 Гц	СТОП
SB3	DIN3	Задать частоту 35 Гц	
SB4	DIN4	Задать частоту 50 Гц	
SB5	DIN5	Экстренный СТОП	

Для каждой элементарной функции произвольно выбираем функциональный блок FD.

Функция «Пуск» должна выполняться, если нажата кнопка SB1 или кнопка SB2; поэтому для соответствующего функционального блока используем два входа с объединением согласно логической функции «ИЛИ».

Функция «Стоп» должна выполняться, только если одновременно отжаты кнопка SB1 и кнопка SB2, поэтому для соответствующего функционального блока используем два входа с объединением согласно логической функции «И», при этом для каждого входа задаем наличие инверсии.

Функция «Задать частоту 20 Гц» должна выполняться, если нажата кнопка SB1 или кнопка SB2; поэтому для соответствующего функционального блока используем два входа с объединением согласно логической функции «ИЛИ».

В соответствии с приоритетами функциональных блоков с функцией «Задать частоту» (см. раздел 3.7.1 настоящего руководства), номер функционального блока должен увеличиваться при увеличении уставки частоты.

Полученные таким образом настройки функциональных блоков FD приведены в таблице 3.7.

Таблица 3.7

Функциональный блок	FD1	FD2	FD3	FD4	FD5	FD6	FD7
Функция	ПУСК	РЕВЕРС	СТОП	Установить частоту 20 Гц	Установить частоту 35 Гц	Установить частоту 50 Гц	Экстренный СТОП
Управление	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN
Объединение DIN	ИЛИ	ИЛИ	И	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ
Вход 1	DIN1	DIN2	DIN1	DIN1	DIN3	DIN4	DIN5
Инверсия 1	выкл	выкл	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 2	DIN2	НЕТ	DIN2	DIN2	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 2	выкл	выкл	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 3	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 3	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 4	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл

3.7.3 Функциональные блоки расписания



Функциональные блоки расписания влияют на работу преобразователя только в том случае, если в меню п.3.5.2 «Функц. блоки расписания» установлено разрешение на их использование.

Функциональный блок расписания FR может управлять одним из следующих способов (см. п.3.5.2 «Функц. блоки расписания»):

- **всегда ВЫКЛ** - функциональный блок всегда выключен (не активирован) независимо от заданных событий расписания;
- **всегда ВКЛ** - функциональный блок всегда включен (активирован) независимо от заданных событий расписания. Такая настройка может быть использована для задания наиболее часто выполняемых действий (рекомендуется использовать блоки FR с наименьшими номерами).
- **от событий** - активация блока FR происходит в зависимости от заданных событий расписания. Каждое событие расписания может либо активировать (включать), либо выключать функциональный блок. При настройке функциональных блоков FR рекомендуется тщательно следить за тем, чтобы имелись события, выключающие функциональный блок!

В случае если несколько событий, подключенных к одному блоку FR, срабатывают одновременно, причем одно из них включает блок, а другое выключает, то приоритет будет у события, подключенного к входу с максимальным номером.

При одновременной активации нескольких функциональных блоков FR с одинаковыми функциями приоритет будет у блока с большим номером. При одновременной активации функциональных блоков с функциями «задать частоту» и/или «идти к частоте» и/или «идти к диапазону» будет выполнено действие, задаваемое блоком с большим номером.

При включении питания преобразователя или при смене источника команд или уставки будут выполнены все действия, определяемые событиями расписания на данный момент времени.

Для настройки расписания работы преобразователя рекомендуется следующий порядок действий:

- 1) составить таблицу, описывающую действия преобразователя в соответствии с необходимым расписанием;
- 2) настроить параметры срабатывания событий расписания;
- 3) выбрать необходимые функции для функциональных блоков FR в соответствии с таблицей 3.5 и задать соответствующие настройки функциональных блоков;
- 4) установить разрешение на использование функциональных блоков расписания; при необходимости – установить необходимые источник уставки и источник команд.



Если при установленном разрешении на использование функциональных блоков расписания (см. п.3.5.2 «Функц. блоки расписания») возникает неисправность встроенных часов реального времени, то независимо от выбранных источников уставки и команд будет сформирована аварийная ситуация «АВАРИЯ РАСПИСАНИЯ».

Рассмотрим пример настройки расписания.

Предположим, необходимо задать следующий график ежедневной работы преобразователя:

00:10 – останов преобразователя;

05:40 – пуск преобразователя с уставкой давления 4,5атм;

07:00 – уставка давления 5атм;

10:30 – уставка давления 4,5атм;

17:45 – уставка давления 5,5атм;

20:00 – уставка давления 4,5атм.

Для корректной работы по расписанию в данном примере необходимо задать источник уставки и источник команд «расписание» (см. **п.2.4** «Источник уставки» и **п.2.5** «Источник команд»). Также устанавливаем в меню **п.3.5.2** «Функц. блоки расписания» разрешение на их использование.

Для выполнения настройки разделим выполняемые событиями действия на элементарные функции в соответствии с таблицей 3.5.

Таблица 3.8

Событие	Время срабатывания	Дни недели	Действия при срабатывании события
S1	00:10	ежедневно	СТОП
S2	05:40	ежедневно	ПУСК Задать параметр 4,5 атм
S3	07:00	ежедневно	Задать параметр 5,0 атм
S4	10:30	ежедневно	Задать параметр 4,5 атм
S5	17:45	ежедневно	Задать параметр 5,5 атм
S6	20:00	ежедневно	задать параметр 5,0 атм

Для каждой элементарной функции произвольно выбираем функциональный блок FR. Для корректной работы рекомендуется при применении каждой уставки параметра отключать предыдущее значения уставки или учитывать приоритетность функциональных блоков с большими номерами.

Функция «Задать параметр 4,5 атм» должна включаться при наступлении событий расписания S2 и S4, а выключаться - при наступлении событий S3 и S5. В качестве альтернативного варианта настройки возможно установка для блока с функцией «Задать параметр 4,5 атм» типа управления «всегда ВКЛ», при этом функции «Задать параметр 5,0 атм» и «Задать параметр 5,5 атм» должны быть подключены к функциональным блокам FR с большими номерами.

Функция «Задать параметр 5,0 атм» должна включаться при наступлении событий расписания S3 и S6, а выключаться - при наступлении событий S1 и S4.

Функция «Задать параметр 5,5 атм» должна включаться при наступлении события расписания S5, а выключаться - при наступлении события S6.

Полученные таким образом настройки функциональных блоков FD для основного и альтернативного вариантов настройки приведены в таблицах 3.9 и 3.10 соответственно.

Таблица 3.9

Функциональный блок	FR1	FR2	FR3	FR4	FR5
Функция	ПУСК	СТОП	Задать параметр 4,5 атм	Задать параметр 5,0 атм	Задать параметр 5,5 атм
Управление	от событий	от событий	от событий	от событий	от событий
Вход 1	S1	S1	S2	S3	S5
Действие 1	Выкл FR	Вкл FR	Вкл FR	Вкл FR	Вкл FR
Вход 2	S2	S2	S3	S4	S6
Действие 2	Вкл FR	Выкл FR	Выкл FR	Выкл FR	Выкл FR
Вход 3	НЕТ	НЕТ	S4	S6	НЕТ
Действие 3	вкл FR	вкл FR	Вкл FR	Вкл FR	вкл FR
Вход 4	НЕТ	НЕТ	S5	S1	НЕТ
Действие 4	вкл FR	вкл FR	Выкл FR	Выкл FR	вкл FR

Таблица 3.10

Функциональный блок	FR1	FR2	FR3	FR4	FR5
Функция	ПУСК	СТОП	Задать параметр 4,5 атм	Задать параметр 5,0 атм	Задать параметр 5,5 атм
Управление	от событий	от событий	всегда ВКЛ	от событий	от событий
Вход 1	S1	S1	НЕТ	S3	S5
Действие 1	Выкл FR	Вкл FR	вкл FR	Вкл FR	Вкл FR
Вход 2	S2	S2	НЕТ	S4	S6
Действие 2	Вкл FR	Выкл FR	вкл FR	Выкл FR	Выкл FR
Вход 3	НЕТ	НЕТ	НЕТ	S6	НЕТ
Действие 3	вкл FR	вкл FR	вкл FR	Вкл FR	вкл FR
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ	S1	НЕТ
Действие 4	вкл FR	вкл FR	вкл FR	Выкл FR	вкл FR

Дополнительно рассмотрим работу преобразователя при отключении питания. Предположим, что отключение произошло в 17:25. Если напряжения питания преобразователя будет восстановлено в 18:00, то состояние преобразователя будет определяться активными (включенными) в данный момент времени блоками - FR1 (включен событием S2) и FR5 (включен событием S5), то есть преобразователь будет запущен в работу с уставкой давления 5,5 атм.

Если напряжения питания преобразователя будет восстановлено в 00:25, то состояние преобразователя будет определяться активным (включенным) в данный момент времени блоком - FR2 (включен событием S1), то есть преобразователь будет остановлен.

4. МЕНЮ ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ




















































Структурная организация меню пользователя преобразователя приведена в таблице 4.1. Название пунктов меню приводится в таком виде, в котором оно отображается на экране пульта управления. Символом  отмечено, что данный пункт имеет подменю, не отображенное в данной структуре. Для каждого пункта меню указана ссылка на номер страницы настоящего руководства с описанием пункта.

Таблица 4.1

Индикация	Страница описания
1. Просмотр параметров	86
1.1 Электрические	86
1.1.1 Вых. частота	86
1.1.2 Выходной ток	86
1.1.3 Вых. напряжение	86
1.1.4 Вых. актив. мощность	86
1.1.5 Коэфф. мощности	86
1.1.6 Напряжение DC	86
1.1.7 Номинальный ток	86
1.1.8 Входные напряжения 	86
1.1.9 Выходные фазные токи 	86
1.1.10 Потр. энергия за сеанс	86
1.1.11 Общая потр. энергия	86
1.2 Режим работы	87
1.2.1 Уст. частоты	87
1.2.2 Вых. частота	87
1.2.3 Уставка параметра	87
1.2.4 Параметр	87
1.2.5 Регулирование	87
1.2.6 Источник уставки	87
1.2.7 Источник команд	87
1.2.8 Доп. двиг. в работе	87
1.3 Статус	87
1.3.1 Состояние ПЧ	87
1.3.2 Активные команды СТОП	87
1.3.3 флаги контроллера	87
1.3.4 флаги инвертора	87
1.4 Защиты	87
1.4.1 Просмотр аварий	87
1.4.2 Автоперезапуски	87
1.4.3 Темп. профиля	87
1.4.4 Перегрев двигателя	87
1.4.5 Разрешенные защиты	87
1.5 Входы/выходы	88
1.5.1 Аналоговые входы 	88
1.5.2 Дискр. входы 	88
1.5.3 Релейные выходы 	88
1.6 Функциональные блоки	89
1.6.1 Функцион. блоки дискр. входов 	89
1.6.2 Функцион. блоки расписания 	89
1.7 Дата/Время	90
1.8 Идентификация	90

Индикация	Страница описания
2. Настройка режима	91
2.1 Уставка частоты	91
2.2 Уставка параметра	91
2.3 Регулирование	91
2.4 Источник уставки	91
2.5 Источник команд	92
3. Настройки ПЧ	93
3.1 Парам. регулирования	93
3.1.1 Настройки частоты	93
Мин. частота	93
Макс. частота	94
Разрешенные направл.	94
Чередование фаз	94
Резонансные частоты 	95
3.1.2 Разгон/Торможение	96
Характеристика разгона	96
Характеристика торможения	95
Тип останова	97
Линейная кривая 	97
Кривая пользователя 	98
Тормоз пост. тока 	99
3.1.3 Настройки U/f 	101
3.1.4 ПИД-регулятор	105
3.1.4.1 Общие настройки	108
Технолог. параметр 	108
Источник обр. связи	109
Инверсия выхода	109
Ограничения по входу 	110
Ограничения по выходу 	110
Индик. выхода на режим	111
3.1.4.2 Основные параметры 	111
3.1.4.3 Альтернативные параметры 	111
3.1.4.4 Спящий режим 	112
3.1.4.5 Доп. двигатели 	114
3.1.5 Подхват 	117
3.1.6 Удержание 	119
3.1.7 Ведущий/ведомый 	120
3.2 Параметры двигателя 	120

Индикация	Страница описания
3.3 Защиты	121
3.3.1 Критический ток	119
3.3.2 Токоограничение 	119
3.3.3 Тепловая защита 	123
3.3.4 Перекос тока 	125
3.3.5 Потеря нагрузки 	126
3.3.6 Аварии аналог. входов 	126
3.3.7 Потеря связи 	128
3.3.8 Автоперезапуск 	129
3.3.9 Задержка повт. пуска 	130
3.3.10 Реакция на аварии 	131
3.3.11 Прочие защиты 	132
3.3.11.1 Внешнее подтв. работы 	132
3.4 Входы/выходы	133
3.4.1 Аналоговые входы 	133
3.4.2 Дискретные входы 	137
3.4.3 Релейные выходы 	140
3.4.4 Модули расширения 	141
3.5 Расписание 	142
3.6 Связь	144
3.6.1 Настройки связи RS485 (ПЧ) 	144
3.6.2 Настройки связи RS485 (пульт) 	145
3.7 Дата/время 	145
3.8 Управление настройками 	146
4. Журнал событий 	147
5. Настройки пульта	147
5.1 Уровень доступа 	147
5.2 Настройки связи с ПЧ 	148
5.3 Экран состояния 	148
5.4 Настройки дисплея 	150
5.5 Настройки энкодера 	150
5.6 Сбор настроек пульта 	150

п.1 *Просмотр параметров*

В данном меню можно просмотреть текущие значения параметров, характеризующих работу преобразователя.

п.1.1 *Электрические*

Уст. частоты – текущее значение уставки выходной частоты;

Вых. частота - текущее значение выходной частоты преобразователя;

Выходной ток - текущее действующее значение выходного тока преобразователя (тока двигателя), усредненное по трем фазам;

Вых. напряжение - текущее действующее значение выходного фазного напряжения преобразователя (напряжение на двигателе), усредненное по трем фазам;

Вых. актив. мощность - текущее значение выходной активной мощности (активной мощности, потребляемой двигателем);

Козэфф. мощности - текущее значение коэффициента мощности двигателя (отношение активной и полной мощности, потребляемой двигателем);

Напряжение DC - текущее значение напряжения в звене постоянного тока преобразователя;

Номинальный ток - текущее значение установленного номинального тока двигателя;

Входные напряжения - текущие действующие значения линейного напряжения на входе преобразователя (U_{U-V} , U_{V-W} , U_{W-U});

Выходные фазные токи - текущее действующее значение выходного тока преобразователя (тока двигателя) в каждой из фаз А,В,С;

п.1.2 *Режим работы*

Уст. частоты – текущее значение уставки выходной частоты;

Вых. частота - текущее значение выходной частоты преобразователя;

Уставка параметра – текущее значение уставки технологического параметра;

Параметр - текущее значение показаний датчика технологического параметра;

Регулирование – текущий режим регулирования:

- частота - поддержание выходной частоты преобразователя;

- параметр - поддержание внешнего технологического параметра (ПИД-регулирование);

Изменение режима регулирования осуществляется в меню

п.2.3 «Регулирование», а также по сигналам на дискретных входах и по расписанию;


Источник уставки – текущий выбранный источник задания значения выходной частоты и уставки технологического параметра. Выбор текущего источника уставки осуществляется в **п.2.4** «Источник уставки», а также по сигналам на дискретных входах и по заданному расписанию;

Источник команд – текущий выбранный источник команд «Пуск» и «Реверс».

Выбор текущего источника команд осуществляется в **п.2.5** «Источник команд», а также по сигналам на дискретных входах и по заданному расписанию.

п. 1.3 Статус

Состояние ПЧ – текущее состояние преобразователя (см. таблицу 3.1);

Активные команды СТОП – просмотр списка источников команд «Стоп» и «Экстренный Стоп». Обновление списка осуществляется кнопкой  «Обнов.»

Флаги контроллера – сервисное меню, предназначенное для диагностики внутренних переменных преобразователя;



Флаги инвертора – сервисное меню, предназначенное для диагностики внутренних переменных преобразователя.

Состояние контроллера – справочная информация для сервисного персонала.

Состояние инвертора – справочная информация для сервисного персонала.

Доп. двиг. в работе – отображается номер дополнительного двигателя находящегося в работе совместно с основным двигателем подключенного к преобразователю частоты.

п. 1.4 Защиты

Просмотр аварий – просмотр списка аварийных ситуаций. В списке отображаются как активные аварии (присутствующие в данный момент времени), так и неактивные аварийные ситуации. При этом неактивные аварии в списке отмечаются зачеркиванием. Очистка списка неактивных аварийных ситуаций производится при отключении питания преобразователя, при нажатии кнопки  «Очист.» , или по команде «Сброс аварии» с пульта управления (кнопка  «Сбр. авар.»).

Подробное описание системы защит преобразователя частоты приведено в разделе 3.6 настоящего руководства.

Попытки перезапуска – количество оставшихся попыток перезапуска;

Темп.профиля – текущая температура охладителя силовых модулей преобразователя;

Перегрев двигателя – текущая величина перегрева двигателя (I^2t) в процентах от максимального значения. При значении перегрева 100% возникает аварийная ситуация "ПЕРЕГРЕВ ПО I^2t ". Описание и настройку тепловой защиты двигателя см. [п.3.3.3](#) «Тепловая защита».

Разрешенные защиты – просмотр списка защит, разрешенных пользователем.

п. 1.5 Входы/выходы

п.1.5.1 Аналоговые входы

Вход АIN1

- **Частота** – значение выходной частоты преобразователя, соответствующее сигналу на аналоговом входе АIN1;

- **Параметр** – значение технологического параметра, соответствующее сигналу на аналоговом входе АIN1;

- **Сигнал АIN_U** – значение сигнала на аналоговом входе АIN1 в вольтах;

- **Сигнал АIN_I** – значение сигнала на аналоговом входе АIN1 в миллиамперах;

- **АЦП** – значение сигнала на аналоговом входе АIN1 во внутреннем масштабе преобразователя;

- **Ошибка частоты** – индикация выхода значения частоты на входе АIN1 за установленные границы;

- **Ошибка параметра** – индикация выхода значения параметра на входе AIN1 за установленные границы.

Настройка параметров аналогового входа AIN1 осуществляется в [п.3.4.1](#) «Аналоговые входы. Вход AIN1».

Вход AIN2

- **Частота** – значение выходной частоты преобразователя, соответствующее сигналу на аналоговом входе AIN2;

- **Параметр** – значение технологического параметра, соответствующее сигналу на аналоговом входе AIN2;

- **Сигнал AIN U** – значение сигнала на аналоговом входе AIN2 в вольтах;

- **Сигнал AIN I** – значение сигнала на аналоговом входе AIN2 в миллиамперах;

- **АЦП** – значение сигнала на аналоговом входе AIN2 во внутреннем масштабе преобразователя;

- **Ошибка частоты** – индикация выхода значения частоты на входе AIN2 за установленные границы;

- **Ошибка параметра** – индикация выхода значения параметра на входе AIN2 за установленные границы.

Настройка параметров аналогового входа AIN2 осуществляется в [п.3.4.1](#) «Аналоговые входы. Вход AIN2».

[п.1.5.2](#) **Дискретные входы**

- **Состояние DIN** – Просмотр состояния дискретных входов. Активированные входы обозначены символом цифрой, соответствующей порядковому номеру входа.

- **Подключенные функции** – Просмотр функций подключенных к дискретным входам.

Настройка функциональных блоков дискретных входов и условий их активации осуществляется в [п.3.4.2](#) «Дискретные входы».

[п.1.5.3](#) **Релейные выходы**

Просмотр параметров и текущего состояния релейных выходов. Для каждого выхода указываются следующие значения:

- **Функция** – функция, установленная для релейного выхода;

- **Инверсия** – наличие инвертирования при активизации функции;

- **Состояние** – текущее состояние релейного выхода:

- ВКЛ – замкнуты контакты реле NO-COM,

- ВЫКЛ – замкнуты контакты реле NC-COM.

Настройка релейных выходов осуществляется в [п.3.4.3](#) «Релейные выходы».

п. 1.6 **Расписание**

п. 1.6.1 **Просмотр событий**

Просмотр настроек и текущего состояния функциональных блоков дискретных входов FD. Для каждого блока указываются следующие значения:

Настройка событий, при наступлении которых будут активироваться функциональные блоки расписания, осуществляется в п. 3.5.1 «**Настройка событий**».

п. 1.7 **Дата/время**

Просмотр даты и времени, установленных в преобразователе (установка даты и времени - см. п. 3.7 «**Дата/время**»).

п. 1.8 **Счетчики наработки**

Просмотр информации о полной работе двигателя в кВт/ч и количество часов работы преобразователя частоты. Раздел счетчики наработки содержит:

- **Потребленная энергия** - отображает полную работу двигателя в кВт/ч.
 - *за сеанс:* - работа двигателя с момента последнего запуска в работу,
 - *общая:* - работа двигателя с момента ввода преобразователя в эксплуатацию (или с момента последнего обнуления данного параметра).
- **Обнулить** - Сброс параметров наработки преобразователя частоты.
 - *потребленную энергию,*
 - *наработку.*

п. 1.9 **Идентификация**

Просмотр информации о преобразователе частоты:

Версия ПО пульта – версия программного обеспечения пульта управления;

Версия ПО контроллера – версия программного обеспечения контроллера преобразователя;

Серийный номер контр. – серийный номер контроллера преобразователя;

Ном. мощность ПЧ – номинальная мощность преобразователя частоты;

Описание привода – текстовое описание привода (может быть изменено пользователем, см. п. 3.6.1 «**Настройки связи RS485**»).

п. 1.10 **Диагностика** - справочная информация для сервисного персонала.

п. 2 Настройка режима

В данном меню осуществляется настройка режима работы преобразователя.

п. 2.1 Уставка частоты – значение уставки выходной частоты преобразователя. Задаваемое здесь значение частоты будет поддерживаться преобразователем при выбранном режиме регулирования «частота» (см. **п. 2.3 «Регулирование»**) и выбранном источнике уставки «пульт».

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Уставка частоты:	+0,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц

п. 2.2 Уставка параметра – значение уставки технологического параметра для встроенного ПИД-регулятора. Задаваемое здесь значение технологического параметра будет поддерживаться преобразователем при выбранном режиме регулирования «параметр» (см. **п. 2.3 «Регулирование»**) и выбранном источнике уставки «пульт». Настройка отображаемой размерности и диапазона изменения параметра осуществляется в

п. 3.1.6.1 «ПИД-регулятор: общие настройки: Технолог. параметр».

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Уставка параметра:	+0,000 атм	в соответствии с заданным масштабом параметра

п. 2.3 Регулирование – выбор режима регулирования преобразователя (см. раздел 3.5):

- *частота* – прямое управление выходной частотой преобразователя.

- *параметр* – работа преобразователя в замкнутом контуре управления с использованием встроенного ПИД-регулятора и обратной связи по сигналу с датчика технологического параметра. Настройка параметров ПИД-регулятора и датчика обратной связи осуществляется в **п. 3.1.4 «ПИД-регулятор»**.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Регулирование:	частота	Частота Параметр

п. 2.4 Источник уставки – выбор источника, от которого будут приниматься значения уставки выходной частоты и уставки технологического параметра (см. раздел 3.4). Доступны следующие источники:

Изменение источника уставки также возможно по командам от дискретных входов или по расписанию (функция «Изм. источник уставки»).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Источник уставки:	Пульт	Пульт Внешняя сеть (ПДУ) Аналог. вход AIN1 Аналог. вход AIN2 Ан. вход AIN1+AIN2 Дискр. входы Расписание

п. 2.5 **Источник команд** – выбор источника, от которого будут приниматься команды «Пуск» и «Реверс».

Подробное описание команд и логики их обработки преобразователем приведено в разделе 3.3 настоящего руководства.

Изменение источника команд также возможно по командам от дискретных входов или по расписанию (функция «Изм. источник команд»).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Источник команд:	Пульт	Пульт Внешняя сеть (ПДУ) Дискр. входы Расписание

п. 3 Настройки ПЧ

В данном меню осуществляется настройка всех параметров работы и защит преобразователя.

п. 3.1 Параметры регулирования – задание параметров работы преобразователя.

п. 3.1.1 Настройки частоты

п. 3.1.1.1 Мин. частота – установка минимального значения рабочей выходной частоты преобразователя.

При работе выходная частота не опустится ниже заданного в этом пункте меню значения, независимо от выбранного режима регулирования («частота» или «параметр», см. **п. 2.3 «Регулирование»**).

Ограничение минимальной частоты вращения действует как при прямом, так и при обратном направлении вращения привода.

Значение минимальной выходной частоты, заданное от дискретных входов или по расписанию (функция «Огр.частоты») имеет больший приоритет.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Мин. частота :	0,00 Гц	0,00...120,00 Гц

п. 3.1.1.2 Макс. частота – установка максимального значения рабочей выходной частоты преобразователя.

При работе выходная частота не превысит заданного в этом пункте меню значения, независимо от выбранного режима регулирования («по частоте» или «по параметру», см. **п. 2.3 «Регулирование»**).

Ограничение максимальной частоты вращения действует как при прямом, так и при обратном направлении вращения привода.

Значение максимальной выходной частоты, заданное от дискретных входов или по расписанию (функция «Огр.частоты») имеет больший приоритет.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Макс. частота :	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц


п. 3.1.1.3 Разрешенные направления – настройка разрешенных направлений вращения двигателя. Прямому направлению вращения соответствует положительное значение уставки частоты; обратному направлению – отрицательное значение уставки.

- *Любое* – разрешено вращение в любом направлении;
- *Запрет прямого* – запрещено вращение в прямом направлении (при положительном значении уставки частоты);
- *Запрет обратного* – запрещено вращение в обратном направлении (при отрицательном значении уставки частоты).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Разрешенные направления :	Любое	Любое Запрет прямого Запрет обратного


По умолчанию установлено **«ЗАПРЕТ ОБРАТНОГО»**.

п. 3.1.1.4 Чередование фаз – настройка последовательности чередования фаз выходного напряжения преобразователя. Изменение последовательности чередования фаз приводит к изменению направления вращения двигателя при положительном значении уставки частоты.



Изменение последовательности чередования фаз применяется только при остановленном преобразователе.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Чередование фаз :	A-B-C	A-B-C C-B-A



При включение режима удержания **п. 3.1.6 блокируется возможность изменения чередования фаз и выбора направления вращения (доступны только чередование ABC и запрет обратного направления). При этом режим удержания не может быть включен, если было выбрано чередование фаз CBA и/или выключен запрет обратного направления вращения.**

п. 3.1.1.5 Резонансные частоты

При работе преобразователя существует возможность пропускать при разгоне и торможении двигателя частоты, при которых в механизме наблюдаются вибрации и резонансные явления.

В случае задания уставки частоты, попадающей в зону резонанса, преобразователь будет осуществлять изменение выходной частоты до достижения нижней (при повышении частоты) или верхней границы (при снижении частоты) зоны резонанса. Дальнейшее изменение частоты будет возможно только после задания уставки частоты вне зоны резонанса.

При разгоне и торможении двигателя выходная частота преобразователя будет проходить через зону резонанса. Скорость прохождения зоны резонанса определяется настройками кривых разгона и торможения двигателя.

Возможно задание до 3 зон резонанса с указанием ширины резонансной зоны (см. рисунок 4.1). Для каждой зоны резонанса задаются следующие параметры:

- **Нижняя граница** – частота, соответствующая нижней границе зоны резонанса.
- **Ширина диапазона** – ширина зоны резонанса.

Заданные резонансные частоты пропускаются как при прямом, так и при обратном вращении двигателя, независимо от выбранного режима регулирования («по частоте» или «по параметру», см.

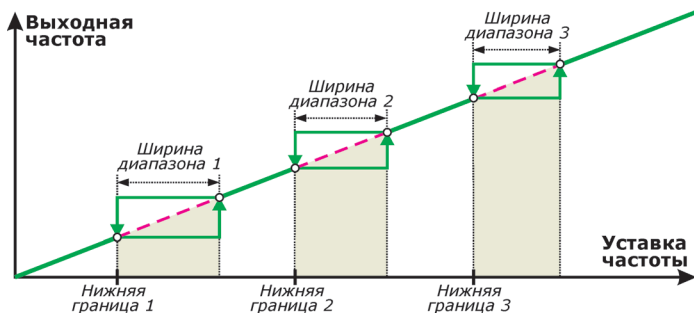
п. 2.3 «Регулирование»).

Рисунок 4.1 - Пример прохождения зоны резонансной частоты

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Диапазон 1		
Нижняя граница:	0,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Ширина диапазона:	0,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Диапазон 2		
Нижняя граница:	0,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Ширина диапазона:	0,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Диапазон 3		
Нижняя граница:	0,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Ширина диапазона:	0,00 Гц	0,00...120,00 Гц

п. 3.1.2 Разгон/торможение

Разгон и торможение двигателя осуществляется в соответствии с заданными настройками темпов разгона и торможения, независимо от выбранного режима регулирования («по частоте» или «по параметру»).



Изменения в настройках характеристик разгона и торможения применяются только при остановленном преобразователе.

п. 3.1.2.1 Характеристика разгона – выбор характеристики, по которой будет изменяться выходная частота преобразователя при разгоне:

- Линейная – повышение выходной частоты будет осуществляться с постоянным темпом во всем диапазоне частот. Настройка линейной характеристики осуществляется в **п. 3.1.2.4** «**Линейная кривая**».

- Кривая пользователя – повышение выходной частоты будет осуществляться с темпом, соответствующим текущему диапазону выходной частоты. Настройка кривой пользователя осуществляется в **п. 3.1.2.5** «**Кривая пользователя**».

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Тип кривой разгона:	Линейная	Линейная Кривая пользователя

п. 3.1.2.2 Характеристика торможения – выбор характеристики, по которой изменяться выходная частота преобразователя при торможении:

- Линейная – снижение выходной частоты будет осуществляться с постоянным темпом во всем диапазоне частот. Настройка линейной характеристики осуществляется в **п. 3.1.2.4** «**Линейная хар-ка**».

- Кривая пользователя – снижение выходной частоты будет осуществляться с темпом, соответствующим текущему диапазону выходной частоты. Настройка кривой пользователя осуществляется в **п. 3.1.2.5** «**Кривая пользователя**».

Граница 1
Граница 2
Граница 3

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Тип кривой торможения:	Линейная	Линейная Кривая пользователя

п.3.1.2.3 Тип останова – выбор характеристики, по которой будет осуществляться останов двигателя при поступлении команды «Стоп»:

- **По выбранной кривой** – останов двигателя будет осуществляться в соответствии с заданным типом кривой торможения до достижения частоты 0 Гц;
- **Тормоз пост.тока** – останов двигателя будет осуществляться в соответствии с заданным типом кривой торможения и включением тормоза постоянного тока в соответствии с заданными настройками (см. **п.3.1.2.6** «Тормоз пост. тока»)
- **Самовыбег** – при поступлении команды «Стоп» преобразователь отключается и останов двигателя происходит самовыбегом. Время, через которое двигатель будет остановлен, определяется моментом инерции привода, величиной нагрузки на валу и т.п.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Тип останова :	по выбранной кривой	По выбранной кривой Тормоз пост.тока Самовыбег

п.3.1.2.4 Линейная хар-ка – Настройка линейной характеристики разгона/торможения двигателя. Заданные для линейной кривой настройки темпов разгона и торможения действуют во всем диапазоне выходных частот преобразователя.

- **Темп разгона** – темп увеличения выходной частоты.
- **Темп торм.** – темп снижения выходной частоты.

Установка высокого темпа разгона и/или торможения может привести к возникновению перегрузки по току и отключению преобразователя с кодами ошибки «АПП.ЗАЩИТА ТОКА» или «КРИТИЧЕСКИЙ ТОК».

Установка высокого темпа торможения для механизмов с большим моментом инерции может привести к аварийным отключениям преобразователя с кодом ошибки «ПРЕВЫШЕНИЕ U_{dc} ». При необходимости высоких темпов торможения в таких ситуациях рекомендуется установка внешних тормозных резисторов (см. раздел 2.5.5 настоящего руководства).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Темп разгона :	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с
Темп торм. :	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с

п. 3.1.2.5 Кривая пользователя – Настройка пользовательской характеристики разгона/торможения двигателя. В выходной частоте преобразователя может быть задано до 4 диапазонов (см. рисунок 4.2) с различными темпами увеличения и снижения выходной частоты преобразователя.

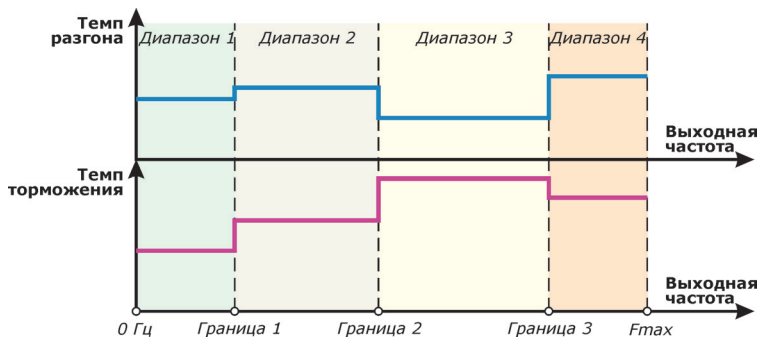


Рисунок 4.2

Верхняя граница одного диапазона одновременно является нижней границей следующего диапазона. Если для какого-либо диапазона верхняя граница будет задана меньше, чем нижняя, то этот диапазон и все диапазоны с большим порядковым номером будут проигнорированы.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Диапазон 1		
Нижняя граница:	0,00 Гц	не изменяется
Верхняя граница:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Темп разгона:	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с
Темп торм.: :	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с
Диапазон 2		
Нижняя граница:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Верхняя граница:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Темп разгона:	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с
Темп торм.: :	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с
Диапазон 3		
Нижняя граница:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Верхняя граница:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Темп разгона:	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с
Темп торм.: :	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с
Диапазон 4		
Нижняя граница:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Верхняя граница:	Fmax	см. п. 3.2.4
Темп разгона:	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с
Темп торм.: :	0,50 Гц/с	0,01...100,00 Гц/с

п.3.1.2.6 Тормоз пост. тока – Настройка параметров торможения двигателя постоянным током. Режим торможения постоянным током используется только при заданном типе останова «Тормоз пост. тока» (см. **п.3.1.2.3** «Тип останова»).

Режим торможения постоянным током необходим в случае, если после снижения выходной частоты преобразователя до нулевого значения двигатель продолжает вращаться. Торможение постоянным током обеспечивает быстрый останов и фиксацию вала двигателя на нулевой частоте за счет формирования тормозного момента постоянным током, протекающим в обмотках двигателя. Энергия торможения при этом рассеивается в обмотках двигателя. Следует помнить, что при низких частотах вращения двигателя существенно ухудшаются условия охлаждения обмоток и при ошибочных настройках параметров этого режима (слишком высокое значение тока торможения и большая длительность торможения) возможен перегрев обмоток двигателя и даже выход двигателя из строя! С учетом этого необходимо откорректировать настройки параметров тепловой защиты двигателя (параметр «ток при 0 Гц», см. **п.3.3.3.3** «Тепловая защита»).

При переходе в режим торможения постоянным током осуществляется отключение выходного напряжения преобразователя и выдержка паузы, необходимой для размагничивания двигателя, после чего к двигателю в течение заданного времени торможения прикладывается постоянный ток заданной амплитуды (см. рисунок 4.3).



Следует помнить, что торможение постоянным током наиболее эффективно при частотах, близких к частоте номинального скольжения двигателя. При номинальной частоте вращения даже торможение постоянным током с амплитудой 150% $I_{ном}$ обеспечивает не более 2-3% максимального тормозного момента.

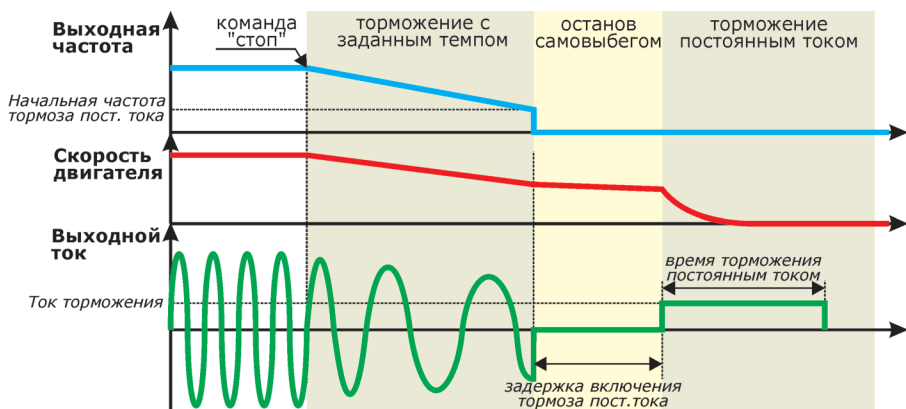


Рисунок 4.3

Для настройки режима торможения постоянным током доступны следующие параметры:

- **Начальная частота** – При поступлении команды «Стоп» после снижения выходной частоты до установленного здесь значения будет произведен переход в режим торможения постоянным током.

- **Ток торможения** – Значение тока двигателя (в процентах от номинального), которое будет использоваться для торможения двигателя. Увеличение амплитуды тока повышает эффективность торможения, однако может привести к существенному нагреву обмоток двигателя.

- **Задержка включения** – время задержки включения постоянного тока после достижения частоты начала торможения.

При выдержке времени задержки включения останов двигателя осуществляется самовыбегом. Рекомендуется установить значение задержки равное 3...4 постоянным времени ротора двигателя.

- **Время торможения** – установка времени, в течение которого будет осуществляться торможение двигателя постоянным током. При установке времени торможения 0 с режим торможения постоянным током будет отключен.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Начальная частота:	1,00 Гц	0,00...5,00 Гц
Ток торможения:	30% Iном	30...150% Iном
Задержка включения:	2 с	0...60 с
Время торможения:	1 с	0...60 с

п. 3.1.3 Настройки U/f

Характеристика U/f определяет зависимость амплитуды выходного напряжения от выходной частоты для всех режимов работы преобразователя.



Изменения в настройках характеристики U/f применяются только при остановленном преобразователе.

Для настройки характеристики U/f доступны следующие параметры:

п. 3.1.3.1 Тип характеристики U/f :

- линейная - обеспечивается линейное соотношение между частотой и напряжением (см. рисунок 4.4 а, в). Характеристика используется в механизмах с постоянным моментом нагрузки на валу (т.е. не зависящим от скорости рабочего органа).

Такой механической характеристикой обладают механизмы, преодолевающие трение (прокатные станы, бумагоделательные машины и др.), совершающие подъем грузов или работу при неупругих деформациях (гибочные и пакетирующие механизмы). Мощность, потребляемая двигателем, в таких механизмах с ростом скорости изменяется линейно.

- квадратичная - напряжение двигателя изменяется по квадратичной зависимости по мере возрастания частоты от 0 Гц до номинальной частоты двигателя (см. рисунок 4.4 б, г). Характеристика используется в механизмах с моментом нагрузки, зависящим от скорости (насосы, вентиляторы).

- кривая пользователя - произвольная зависимость напряжения от частоты, задаваемая пользователем по 10 точкам (см. рисунок 4.5).

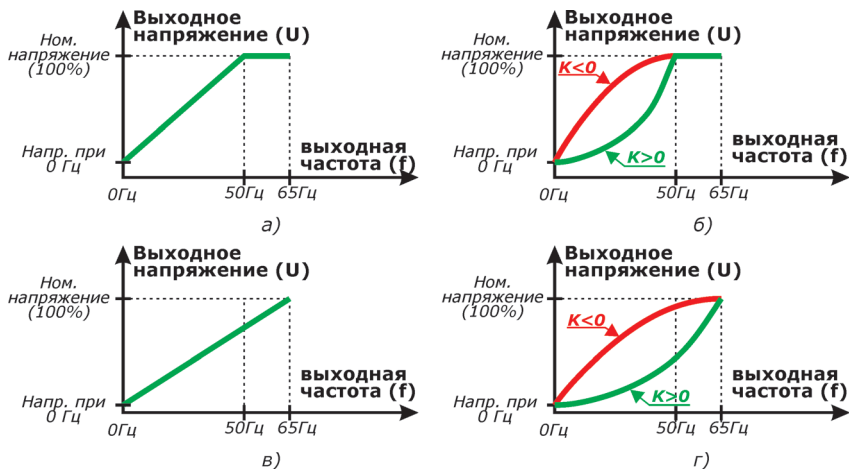


Рисунок 4.4 - Виды характеристики U/f:

- при номинальной частоте статора 50 Гц: а) линейная; б) квадратичная
- при номинальной частоте статора 65 Гц: в) линейная; г) квадратичная

Все характеристики U/f обеспечивают изменение напряжения в диапазоне 0...100% от значения номинального напряжения двигателя (см. **п.3.2.3 «Ном. напряжение»**). Для линейной и квадратичной характеристик величина 100% напряжения прикладывается к двигателю при частоте, равной номинальной частоте статора (см. **п.3.2.4 «Ном. частота статора»**).

При частотах, больших номинальной частоты статора, осуществляется ослабление поля двигателя (т.е. момент, развиваемый двигателем, снижается при сохранении постоянной потребляемой мощности).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Тип характеристики:	Квадратичная	Линейная Квадратичная Кривая пользователя

п.3.1.3.2 Напр. при 0 Гц - величина выходного напряжения преобразователя при частоте 0 Гц. Значение 100% соответствует номинальному напряжению двигателя (см. **п.3.2.3 «Ном. напряжение»**).

Настройка влияет на начальное напряжение для линейной и квадратичной характеристик U/f .

С увеличением значения напряжения при 0 Гц увеличивается пусковой момент, создаваемый преобразователем; однако при пуске на ненагруженный двигатель возрастает вероятность аварийного отключения преобразователя по превышению выходного тока (избыточный пусковой момент).

Установка малых значений напряжения при 0 Гц также может привести к аварийным отключениям преобразователя по превышению выходного тока (заниженный пусковой момент и, как следствие, опрокидывание двигателя).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Напр. при 0 Гц:	1%	0...100%

п.3.1.3.3 Квадратичн. коэфф - коэффициент квадратичной зависимости U/f .

Положительные значения коэффициента соответствуют прямой квадратичной зависимости. Увеличение коэффициента приводит к снижению момента, развиваемого двигателем при низких частотах.

Характеристика с положительными коэффициентами используется в механизмах, преодолевающих сопротивление воздуха, газа или жидкости (вентиляторы, центрифуги, дымососы, центробежные насосы, турбовоздуходувки и т.п.). Для таких механизмов момент нагрузки пропорционален квадрату скорости, а потребляемая мощность – скорости в 3-й степени. При частотах ниже номинальной двигатель работает с уменьшенным магнитным потоком. При этом обеспечивается меньший критический момент, чем при линейном соотношении U/f .

Отрицательные значения коэффициента соответствуют обратной квадратичной зависимости.

Увеличение коэффициента приводит к повышению момента, развиваемого двигателем при низких частотах.

Характеристика с отрицательными коэффициентами используется в механизмах, в которых момент нагрузки обратно пропорционален скорости, а потребляемая мощность примерно постоянна. Такая характеристика присуща некоторым токарным и расточным станкам, моталам прокатных станов и др. При частотах ниже номинальной двигатель работает с увеличенным магнитным потоком. При этом обеспечивается больший критический момент, чем при линейном соотношении U/f .

При значении коэффициента 0 квадратичная характеристика эквивалентна линейной.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Квадратичн. коэфф:	+0,6	-1,00...+1,00

п. 3.1.3.4 Хар-ка пользователя – настройка пользовательской характеристики U/f . Характеристика задается пользователем по 10 точкам (см. рисунок 4.5). Для каждой точки могут быть произвольно настроены значение частоты и напряжения при этой частоте. Для точки 0 установлена фиксированная частота 0 Гц.

Частоты в характеристике U/f должны располагаться в порядке возрастания. Если в какой-либо точке будет установлена частота большая или равная частоте в следующей точке, то эта точка считается последней в характеристике. При частотах, больших, чем последняя точка в характеристике пользователя, к двигателю будет прикладываться напряжение, заданное для этой точки.

Значения напряжений в характеристике U/f могут задаваться произвольно. При изменении значения выходной частоты амплитуда выходного напряжения изменяется линейно между двумя соседними точками.

С увеличением напряжения в соотношении U/f возрастает момент двигателя. При подаче на двигатель большого значения напряжения при низких частотах возможен выход двигателя из строя из-за превышения тока обмоток. Снижение напряжения, подаваемого на двигатель, позволит повысить его ресурс и надежность работы привода, но снизит максимальное значение момента, которое сможет развить двигатель.

Настройка характеристики пользователя по умолчанию полностью соответствует линейной характеристике U/f .

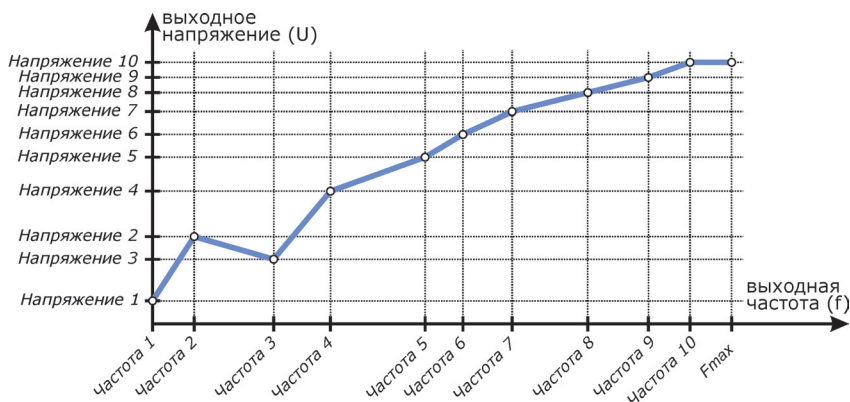


Рисунок 4.5 – Пример пользовательской характеристики U/f

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
<u>Точка 0</u>		
Частота:	0,00 Гц	не изменяется
Напряжение:	1,3%	0,0...100,0%
<u>Точка 1</u>		
Частота:	6,25 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	13,6%	0,0...100,0%
<u>Точка 2</u>		
Частота:	12,50 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	25,9%	0,0...100,0%
<u>Точка 3</u>		
Частота:	18,75 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	38,3%	0,0...100,0%
<u>Точка 4</u>		
Частота:	25,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	50,6%	0,0...100,0%
<u>Точка 5</u>		
Частота:	31,25 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	62,9%	0,0...100,0%
<u>Точка 6</u>		
Частота:	37,5 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	75,3%	0,0...100,0%
<u>Точка 7</u>		
Частота:	43,75 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	87,6%	0,0...100,0%
<u>Точка 8</u>		
Частота:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	100,0%	0,0...100,0%
<u>Точка 9</u>		
Частота:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	100,0%	0,0...100,0%
<u>Точка 10</u>		
Частота:	50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Напряжение:	100,0%	0,0...100,0%

п. 3.1.4 ПИД-регулятор

ОБЩЕЕ ОПИСАНИЕ

ПИД-регулятор используется для автоматического регулирования технологического параметра, воздействуя на него посредством изменения выходной частоты преобразователя.

Уставка выходной частоты преобразователя формируется в соответствии с формулой:

$$F_{\text{вых_ПИД}}(t) = K_{\text{п}} \varepsilon(t) + \frac{1}{T_{\text{инт}}} \int \varepsilon(t) dt + T_{\text{диф}} \frac{d\varepsilon(t)}{dt},$$

где приняты следующие обозначения:

Обозначение	Величина	Физический смысл
$\varepsilon(t)$	Рассогласование	Разница между уставкой параметра и показанием обратной связи
$K_{\text{п}}$	Коэффициент передачи регулятора	При ступенчатом изменении величины рассогласования на 100% выходной сигнал ПИД-регулятора изменится на $K_{\text{п}} \%$.
$T_{\text{инт}}$	Постоянная времени интегрирования	Время, за которое выходной сигнал ПИД-регулятора изменится от 0 до 100% при ступенчатом изменении величины рассогласования на 100%
$T_{\text{диф}}$	Постоянная времени дифференцирования	Если за время $T_{\text{диф}}$ величина рассогласования изменится на 100%, то выходной сигнал ПИД-регулятора будет равен 100%.

Структурная схема ПИД-регулятора приведена на рисунке 4.6.

Уставка параметра для ПИД-регулятора выбирается в соответствии с настройками источника уставки (см. [п. 2.4 «Источник уставки»](#)) или по командам от расписания или дискретных входов. Значение уставки параметра ограничивается по минимальному и максимальному значению (см. [п. 3.1.4.1.4 «Ограничения по входу»](#)). Уставка параметра может быть применена сразу (ступенчато, ограничение темпа уставки на входе ПИД-регулятора выключено), или же в соответствии с настройками ограничения темпа изменения уставки (см. [п. 3.1.4.1.4 «Ограничения по входу»](#)).

Значение обратной связи может быть получено от одного из аналоговых входов, а также по сумме или разнице показаний аналоговых входов (см. [п. 3.1.4.1.2 «Источник обр. связи»](#)). Реакция преобразователя на выход значения обратной связи за допустимые пределы (например, в случае обрыва соединительных кабелей датчика обратной связи или неисправности внешнего источника питания) настраивается в меню [п. 3.3.6 «Лвари аналог. входов»](#).

Для настройки ПИД-регулятора доступны два набора параметров ($K_{\text{п}}$, $T_{\text{инт}}$, $T_{\text{диф}}$); переключение между наборами параметров производится по командам от расписания или дискретных входов. Переключение может осуществляться как при остановленном, так и при работающем преобразователе.

Рекомендации по настройке параметров ПИД-регулятора ($K_{\text{п}}$, $T_{\text{инт}}$, $T_{\text{диф}}$) приведены в приложении А.2.

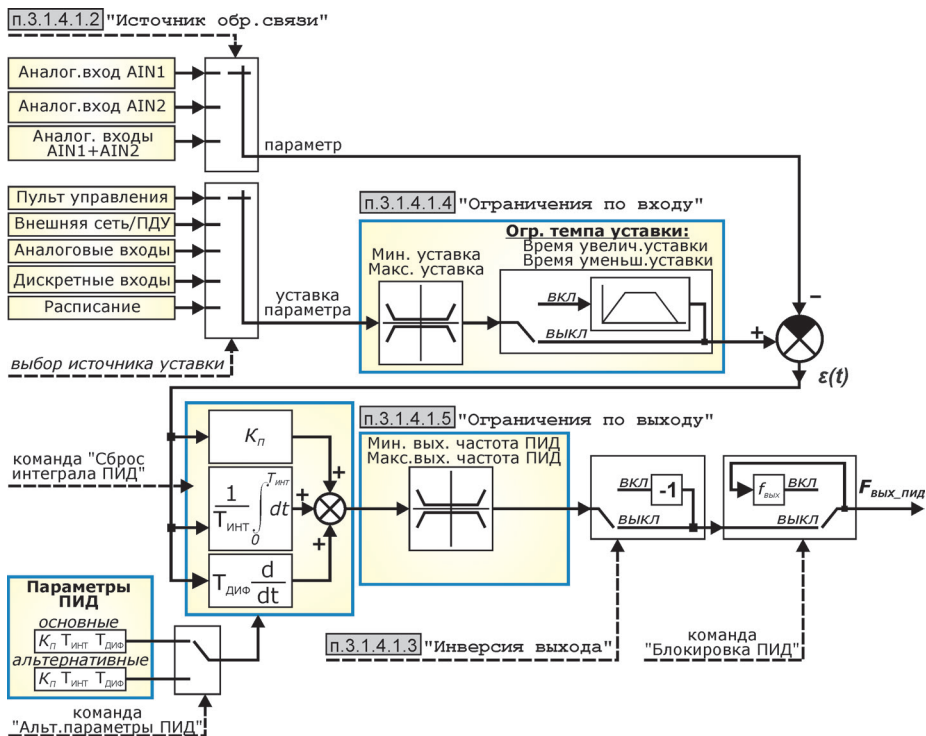


Рисунок 4.6

Для настройки соответствия направления изменения выходной частоты при изменении технологического параметра используется инверсия выхода (см. **п.3.1.4.1.3** «**Инверсия выхода**»).

Инверсия выхода должна быть включена для механизмов, где при увеличении частоты вращения происходит снижение регулируемого параметра. Пример: насос откачки; ПИД-регулятор поддерживает заданный уровень жидкости в резервуаре. Для снижения уровня жидкости необходимо увеличить производительность насоса, и, соответственно, скорость двигателя.

Инверсия выхода должна быть выключена для механизмов, где увеличение технологического параметра происходит при увеличении частоты вращения двигателя. Пример: насос ВНС; ПИД-регулятор поддерживает заданное давление в трубопроводе. Для повышения давления необходимо увеличить производительность насоса, и, соответственно, скорость двигателя.

Значение выходной частоты преобразователя, определяемое ПИД-регулятором, ограничивается по максимальному и минимальному значению (см. **п.3.1.4.1.5** «**Ограничения по выходу**»).



Выходная частота преобразователя при работе в режиме ПИД-регулирования никогда не снизится ниже значения, заданного в «Мин. вых. частота ПИД», независимо от соотношения уставки параметра и показаний обратной связи. Например, если при поступлении команды «Пуск» значение обратной связи превышает уставку параметра (при выключенной инверсии выхода), то преобразователь запустится в работу на заданную минимальную частоту.

Кроме того, на выходную частоту действуют общие ограничения по диапазону выходной частоты, а также заданные настройки характеристики разгона/торможения (см. рисунок 3.5).

В ПИД-регуляторе также предусмотрены следующие сервисные функции:

- спящий режим (см. [п.3.1.4.4](#) «Спящий режим»);
- управление дополнительным двигателем (см. [п.3.1.4.5](#) «Доп. двигатель»).

При использовании ПИД-регулятора рекомендуется следующий общий порядок настройки преобразователя:

- 1) Выполнить действия, рекомендуемые при пробном пуске преобразователя (см. раздел 2.6 настоящего руководства)
- 2) Задать желаемые отображаемую размерность и масштаб (пределы изменения) технологического параметра.
- 3) Подключить датчик технологического параметра к входу преобразователя (см. раздел 2.4 настоящего руководства). При работе преобразователя в режиме регулирования «по частоте» откалибровать используемый аналоговый вход согласно предлагаемой методике (см. [п.3.4.1](#) «Аналоговые входы»). Настроить реакцию преобразователя на выход значения обратной связи за допустимые пределы (см. [п.3.3.6](#) «Аварии аналог. входов»).
- 4) Задать желаемые параметры ПИД-регулятора: источник обратной связи, ограничения по входу и выходу регулятора
- 5) Произвести подключение всех необходимых сигналов к дискретным входам и релейным выходам преобразователя и осуществить соответствующие настройки.
- 6) Перевести преобразователь в режим регулирования «по параметру». Произвести пробный пуск и оценить качество регулирования. При необходимости осуществить коррекцию параметров ПИД-регулятора (K_p , $T_{инт}$, $T_{диф}$) согласно рекомендациям, приведенным в приложении А.2.
- 7) При необходимости произвести настройку функций спящего режима и управления дополнительным двигателем.

НАСТРОЙКА ПИД-РЕГУЛЯТОРА

п.3.1.4.1 Общие настройки

п.3.1.4.1.1 «Технолог.параметр»

- **Единица измерения** – настройка размерности, с которой будет отображаться величина измеряемого технологического параметра. Для задания размерности может быть использовано до 3 любых символов русского и латинского алфавита, а также арабские цифры. Переключение между наборами символов осуществляется кнопкой



Переключение между регистрами символов (СТРОЧНЫЙ/ПРОПИСНОЙ) осуществляется кнопкой



- **Диапазон** – выбор предела изменения технологического параметра; выбирается из списка:

±10000; ±1000.0; ±100.00; ±10.000; ±1.0000

Изменение единицы измерения и/или диапазона параметра влияют на все пункты меню, в которых осуществляется настройка и отображение параметра. При смене диапазона введенные ранее значения изменятся следующим образом: например, для диапазона ±10,000 была задана уставка параметра +7,5; после смене диапазона на ±1000,0 значение уставки параметра станет равным +750,0.



При изменении диапазона технологического параметра необходимо проверить правильность калибровки аналогового входа, используемого в качестве источника обратной связи.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Единица измерения	атм	А ... Я, а ... я, А ... Z, а ... z, 0 ... 9, + - * / % _ ! @ # \$ ^ & ? · ° < > = () [] { } . , ; : ' " \
Диапазон	±10.000	±10000 ±1000.0 ±100.00 ±10.000 ±1.0000

п.3.1.4.1.2 «Источник обр.связи» - выбор источника обратной связи для ПИД-регулятора:

- *Аналог. вход AIN1* – сигнал на аналоговом входе AIN1;

- *Аналог. вход AIN2* – сигнал на аналоговом входе AIN2;

- *Аналог. входы AIN1+AIN2* – сумма сигналов на аналоговых входах AIN1 и AIN2. Для получения разницы сигналов на аналоговых входах необходимо при калибровке соответствующего входа задать отрицательное значение множителя.

Для каждого аналогового входа может быть включен контроль выхода сигнала за пределы допустимого диапазона (например, из-за обрыва кабеля подключения датчика обратной связи или при превышении технологическим параметром максимально допустимого значения).

Калибровка и настройка параметров аналоговых входов осуществляется в меню **п.3.4.1 «Аналоговые входы»**.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Источник обр.связи	Аналог.вход AIN1	Аналог.вход AIN1 Аналог.вход AIN2 Аналог.входы AIN1+AIN2

п.3.1.4.1.3 «Инверсия выхода» - Настройка инверсии выходного сигнала ПИД-регулятора.

Инверсия выхода должна быть включена для механизмов, где при увеличении частоты вращения происходит снижение регулируемого параметра (например, вентиляторы охлаждения).

Инверсия выхода должна быть выключена для механизмов, где увеличение технологического параметра происходит при увеличении частоты вращения двигателя (например, насос, наполняющий резервуар).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Инверсия выхода	ВЫКЛ	ВКЛ, ВЫКЛ

п.3.1.4.1.4 «Ограничения по входу» - настройка ограничений на входе ПИД-регулятора:

- **Мин. уставка** – настройка минимального значения уставки технологического параметра;

- **Макс. уставка** – настройка максимального значения уставки технологического параметра;

- **Огр. темпа уставки** – включение ограничения темпа изменения уставки технологического параметра. Ограничение темпа изменения уставки может использоваться для плавного повышения технологического параметра при пуске привода или изменениях в режиме работы. При включенном ограничении темпа изменения уставки:

- при изменении уставки внутреннее значение уставки будет плавно изменяться от текущего до требуемого значения в соответствии с заданным темпом;

- при пуске привода (в том числе после включения питания) значение уставки будет плавно изменяться от нуля до требуемого значения в соответствии с заданным темпом.

При выключенном ограничении полученное от источника уставки значение будет сразу же подано на вход ПИД-регулятора.

- **Время увелич. уставки:** – настройка времени изменения уставки параметра от минимального до максимального значения (при использовании ограничения темпа уставки).

- **Время уменьш. уставки:** – настройка времени изменения уставки параметра от максимального до минимального значения (при использовании ограничения темпа уставки).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Мин. уставка	+0.000	в соответствии с настройками п.3.1.4.1.1
Макс. уставка	+10.000	
Огр. темпа уставки	ВЫКЛ	ВКЛ, ВЫКЛ
Время увелич. уставки	100с	1...3600с
Время уменьш. уставки	100с	1...3600с

п.3.1.4.1.5 «Ограничения по выходу» - настройка ограничений на выходе ПИД-регулятора:

- **Мин. вых. частота ПИД** – настройка минимально допустимой выходной частоты при работе ПИД-регулятора;

- **Макс. вых. частота ПИД** – настройка максимально допустимой выходной частоты при работе ПИД-регулятора.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Мин. вых. частота ПИД	+00,00Гц	-120,00...+120,00 Гц
Макс. вых. частота ПИД	+50,00Гц	-120,00...+120,00 Гц

п.3.1.4.1.6 «Точность выхода на режим» - настройка значения рассогласования, при которой будет производиться индикация выхода преобразователя на заданный режим работы. Индикация осуществляется светодиодом «режим» на пульте управления.

п.3.1.4.2 Основные параметры - настройка основного (используемого по умолчанию) набора параметров ПИД-регулятора:

- **Пропорц. коэффициент** – коэффициент передачи регулятора (K_p);

- **Время интегрирования** – постоянная времени интегрирования ($T_{инт}$);

- **Время дифференцирования** – постоянная времени дифференцирования ($T_{диф}$).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Пропорц. коэффициент	50%	0...1000%
Время интегрирования	02,00с	000,00...300,00с
Время дифференцирования	00,000 с	00,000...30,000с

п.3.1.4.3 Альтернат. параметры - настройка альтернативного набора параметров ПИД-регулятора. Переключение на альтернативный набор параметров производится по команде «Альт.параметры ПИД» от расписания или дискретных входов.

- **Пропорц. коэффициент** – коэффициент передачи регулятора (K_p);

- **Время интегрирования** – постоянная времени интегрирования ($T_{инт}$);

- **Время дифференцирования** – постоянная времени дифференцирования ($T_{диф}$).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Пропорц. коэффициент	50%	0...1000%
Время интегрирования	02,00с	000,00...300,00с
Время дифференцирования	00,000 с	00,000...30,000с

Общие рекомендации по настройке параметров ПИД-регулятора (K_p , $T_{инт}$, $T_{диф}$) приведены в таблице 4.2.

п. 3.1.4.4 Спящий режим - настройка параметров спящего режима.

При работе преобразователя в режиме ПИД-регулирования возможна ситуация, когда для поддержания заданного технологического параметра выходная частота будет снижаться, однако технологический параметр будет изменяться слабо или даже оставаться неизменным. Такое возможно, например, при работе насоса и отсутствии водоразбора, когда снижение частоты вращения двигателя не приводит к снижению давления в системе.

В такой ситуации после снижения выходной частоты ниже определенного значения преобразователь может остановить двигатель, при этом не переставая контролировать регулируемый технологический параметр. Как только величина рассогласования уменьшится до заданного значения, преобразователь автоматически включится в работу.

Спящий режим будет активирован при выполнении следующих условий:

- 1) выходная частота ниже заданного значения;
- 2) величина рассогласования (разница между уставкой параметра и показанием обратной связи, см. таблицу 4.2) превышает заданное значение;
- 3) условия [1] и [2] выполняются в течение заданного времени.

Преобразователь выйдет из спящего режима при выполнении следующих условий:

- 4) величина рассогласования (разница между уставкой параметра и показанием обратной связи, см. таблицу 4.2) превышает заданное значение в течение заданного времени.

Таблица 4.2

Инверсия выхода ПИД	Рассогласование для активации спящего режима	Рассогласование для выхода из спящего режима
Выключена	Обратная связь превышает значение уставки Примеры: - уставка параметра 2атм, обратная связь 2,2атм; - уставка параметра -2атм, обратная связь -1,8атм	Обратная связь меньше значения уставки Примеры: - уставка параметра 2атм, обратная связь 1,9атм; - уставка параметра -2атм, обратная связь -2,1атм
Включена	Обратная связь меньше значения уставки Примеры: - уставка параметра 2атм, обратная связь 1,9атм; - уставка параметра -2атм, обратная связь -2,1атм	Обратная связь превышает значение уставки Примеры: - уставка параметра 2атм, обратная связь 2,2атм; - уставка параметра -2атм, обратная связь -1,8атм

При активации спящего режима преобразователь переходит в состояние «СПЯЩ. РЕЖ» (см. таблицу 3.1).

Для настройки спящего режима доступны следующие параметры:

- **Использовать** – установка разрешения на использование спящего режима;
- **Условия входа в режим** – настройка условий, при которых будет осуществляться останов двигателя (активация спящего режима):
 - **частота ниже** – частота, при снижении ниже которой производительность механизма минимальна и разрешен переход в спящий режим;
 - **рассогласов.** – величина рассогласования (разница между уставкой параметра и показанием обратной связи, см. таблицу 4.2), при превышении которой будет активирован спящий режим;
 - **в течение** – допустимое время работы с большим рассогласованием без перехода в спящий режим. Установка малых значений допустимого времени может привести к ложной активации спящего режима (например, при пуске двигателя).
- **Условия выхода из режима** – настройка условий, при которых преобразователь автоматически запустит двигатель:
 - **рассогласов.** – величина рассогласования (см. таблицу 4.2), при превышении которой двигатель будет запущен;
 - **в течение** – допустимое время нахождения в спящем режиме с большим рассогласованием без запуска двигателя.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Использовать	НЕТ	ДА, НЕТ
Условия входа в режим		
Частота ниже	22,00Гц	00,00...120,00Гц
рассогласов.	0,1	см. п.3.1.4.1.1
в течение	600с	0...1000с
Условия выхода из режима		
рассогласов.	0,1	см. п.3.1.4.1.1
в течение	120с	0...1000с

п. 3.1.4.5 Доп. двигатель - настройка параметров управления дополнительным двигателем.

При работе преобразователя в режиме ПИД-регулирования возможно возникновение ситуации, когда производительности механизма, подключенного к преобразователю, окажется недостаточно для поддержания заданного технологического параметра. В такой ситуации преобразователь может автоматически сформировать сигнал на включение дополнительного двигателя (при наличии в системе возможности каскадирования). При избыточной производительности двух механизмов преобразователь автоматически отключит дополнительный двигатель. Пуск останов дополнительного двигателя может осуществляться как напрямую от сети, так и с использованием устройства плавного пуска или другого преобразователя частоты.

Дополнительный двигатель будет включен при выполнении следующих условий:

- 1) выходная частота преобразователя равна или больше значения минимальной частоты включения дополнительного двигателя;
- 2) величина рассогласования (разница между уставкой параметра и показанием обратной связи, см. таблицу 4.3) превышает заданное значение;
- 3) условия [1] и [2] выполняются в течение заданного времени.

Дополнительный двигатель будет выключен при выполнении следующих условий:

- 4) выходная частота преобразователя равна или меньше значения максимальной частоты выключения дополнительного двигателя;
- 5) величина рассогласования (разница между уставкой параметра и показанием обратной связи, см. таблицу 4.3) превышает заданное значение;
- 6) условия [4] и [5] выполняются в течение заданного времени.

Установка задержки включения [3] и отключения [6] дополнительного двигателя необходима для исключения частых пусков и остановов.

Для устранения возможного резкого изменения регулируемого параметра (например, для исключения гидроудара) непосредственно перед включением дополнительного двигателя преобразователь может понизить выходную частоту, а непосредственно перед отключением - повысить ее до заданного значения. Снижение и повышение частоты производится в соответствии с настройками разгона/торможения. При этом сигнал на включение и отключение дополнительного двигателя формируется либо при достижении выходной частотой заданного значения, либо по истечении максимальной длительности перехода (в зависимости от того, что наступит раньше).

Использование дополнительного двигателя также возможно при работе преобразователя в режиме регулирования «по частоте» (ПИД-регулятор выключен). При этом величина рассогласования не контролируется (условия [2] и [5] игнорируются).

Таблица 4.3

Инверсия выхода ПИД	Рассогласование для включения дополнительного двигателя	Рассогласование для отключения дополнительного двигателя
Выключена	Обратная связь меньше значения уставки Примеры: - уставка параметра 2атм, обратная связь 1,9атм; - уставка параметра -2атм, обратная связь -2,2атм.	Обратная связь превышает значение уставки Примеры: - уставка параметра 2атм, обратная связь 2,2атм; - уставка параметра -2атм, обратная связь -1,8атм.
Включена	Обратная связь превышает значение уставки Примеры: - уставка параметра 2атм, обратная связь 2,2атм; - уставка параметра -2атм, обратная связь -1,8атм.	Обратная связь меньше значения уставки Примеры: - уставка параметра 2атм, обратная связь 1,9атм; - уставка параметра -2атм, обратная связь -2,2атм.



Для использования функции управления дополнительным двигателем необходимо для одного из релейных выходов задать функцию «доп. двигатель» (см. п. 3.4.3 «Релейные выходы»).

Для настройки условий включения и выключения дополнительного двигателя доступны следующие параметры:

п.3.1.4.5.1 «Использовать» - Установка разрешения на использование дополнительного двигателя.

п.3.1.4.5.2 «Кол-во доп. двиг.» - Установка количества используемых дополнительных двигателей.

п.3.1.4.5.3 «Доп. двиг. в работе» - Отображение количества дополнительных двигателей находящихся в работе.

п.3.1.4.5.4 «Настройки включения»

- **Частота выше** – минимальное значение частоты, выше которой разрешается формирование сигнала на включение дополнительного двигателя;
- **Рассогласов.** – величина рассогласования (разница между уставкой параметра и показанием обратной связи, см. таблицу 4.3), при превышении которой будет сформирован сигнал на включение дополнительного двигателя. При работе в режиме регулирования «по частоте» данная настройка игнорируется.
- **Задержка включения** – время, в течение которого выходная частота преобразователя и сигнал рассогласования должны превышать заданные значения, для того, чтобы был сформирован сигнал на включение дополнительного двигателя;
- **Част. перехода** – значение выходной частоты преобразователя, на которую будет осуществлен переход перед формированием сигнала на включение дополнительного двигателя;
- **Время перехода** – время, в течение которого выходная частота будет изменяться от текущего значения до значения

«частоты перехода». Сигнал на включение дополнительного двигателя будет сформирован при достижении значения «частоты перехода», либо по истечении заданного времени перехода.

п. 3.1.4.5.5 «Настройки выключения»

- **Частота ниже** – максимальное значение частоты, ниже которой разрешается формирование сигнала на выключение дополнительного двигателя;

- **Рассогласов.** – величина рассогласования (разница между уставкой параметра и показанием обратной связи, см. таблицу 4.3), при превышении которой будет сформирован сигнал на отключение дополнительного двигателя. При работе в режиме регулирования «по частоте» данная настройка игнорируется.

- **Задержка выключения** – время, в течение которого выходная частота преобразователя должна быть ниже, а рассогласование – больше заданных значений, для того, чтобы был сформирован сигнал на выключение дополнительного двигателя;

- **Част. перехода** – значение выходной частоты преобразователя, на которую будет осуществлен переход перед формированием сигнала на выключение дополнительного двигателя;

- **Время перехода** – время, в течение которого выходная частота будет изменяться от текущего значения до значения «частоты перехода». Сигнал на выключение дополнительного двигателя будет сформирован при достижении значения «частоты перехода», либо по истечении заданного времени перехода.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Использовать	НЕТ	ДА, НЕТ
Настройки включения		
Частота выше рассогласов.	+48,00Гц 0,1 атм	00,00...120,00Гц см. п.3.1.4.1.1
Задержка включения	120с	0...600с
Част. перехода	+22,00Гц	00,00...120,00Гц
Время перехода	30с	0...600с
Настройки выключения		
Частота ниже рассогласов.	+20,00Гц 0,1 атм	00,00...120,00Гц см. п.3.1.4.1.1
Задержка выключения	120с	0...600с
Част. перехода	+22,00Гц	00,00...120,00Гц
Время перехода	30с	0...600с

п. 3.1.4.5.6 «Настройки реле»

Настройка реле производится согласно п.3.4.3 «Релейные выходы».

п. 3.1.5. Подхват

Подхват – это специальный режим пуска на вращающийся двигатель, в котором преобразователь автоматически определяет текущую частоту вращения вала двигателя и формирует выходное напряжение таким образом, чтобы не возникло токовых перегрузок. После осуществления «подхвата» двигатель плавно выводится на заданный рабочий режим (см. рисунок 4.7).

Режим подхвата может быть востребован при работе электропривода на механизмы с высокими моментами инерции или с активным моментом нагрузки, когда при кратковременной блокировке преобразователя частоты сигналами управления или при срабатывании защит не происходит быстрого останова двигателя самовыбегом.

Режим подхвата активируется (если разрешен) при каждом пуске двигателя.

При подхвате регулятор тока поддерживает заданное значение тока подхвата, а регулятор частоты сканирует диапазон частот от максимальной до нуля. Если в процессе сканирования частоты выполняются условия определения скорости вращения двигателя или достигнуто значение частоты 0 Гц, то подхват считается завершенным.

При некорректных настройках регуляторов возможна ситуация, когда условия определения скорости вращения не выполняются и алгоритм подхвата «зависает» на некоторой частоте. В этом случае по истечении максимальной длительности подхвата также считается, что скорость двигателя определена и подхват закончен; при этом при переходе к выходу двигателя на режим не исключается возможность возникновения токовой перегрузки и аварийного отключения преобразователя.

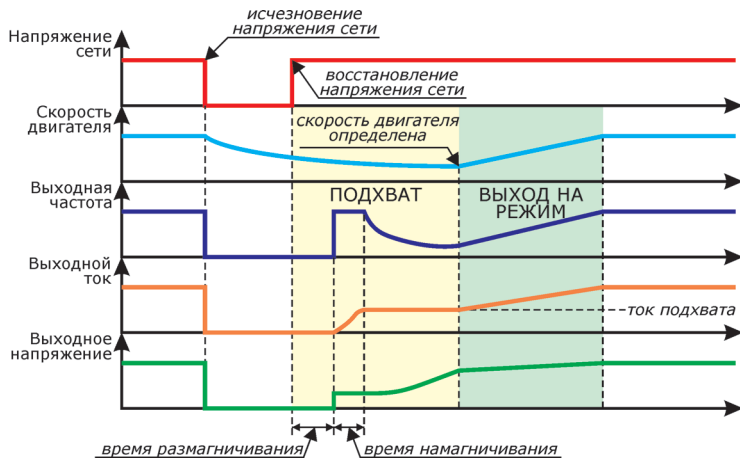


Рисунок 4.7

Для настройки функции поиска скорости доступны следующие параметры:

- **Похват**: – установка разрешения использования функции подхвата при пуске преобразователя;
- **Поиск**: – установка разрешения
- **Время размагн.** - настройка паузы, необходимой для полного размагничивания двигателя перед поиском скорости. Рекомендуется установить значение времени размагничивания равным 3-4 постоянным времени ротора двигателя. Если подхват используется после длительных (более 3-4с) провалов напряжения сети, то для уменьшения времени перед пуском двигателя допускается установка времени размагничивания 0с.
- **Время намагн.** - настройка времени предварительного намагничивания двигателя перед поиском скорости. Рекомендуется установить значение времени намагничивания равным 3-4 постоянным времени ротора двигателя.
- **Огр. времени** – настройка максимально допустимого времени работы преобразователя в режиме «подхват».
- **Коефф.рег.частоты** – коэффициент, определяющий быстродействие регулятора частоты в режиме подхвата. Увеличение коэффициента повышает быстродействие регулятора, однако при этом возможно возникновение перерегулирования и/или колебательности при поиске скорости.
- **Коефф.рег.тока** - коэффициент регулирования тока двигателя в режиме подхвата. Определяет быстродействие регулятора тока. При изменении тока на 100% выходное напряжение преобразователя изменится на установленное здесь значение.
- **Ток подхвата** – значение тока статора двигателя, при котором будет осуществляться поиск скорости вращения.



Для корректной работы режима «подхват» необходимо выполнение следующих условий:

- **Должен быть разрешен автоматический повторный пуск двигателя. Количество оставшихся попыток перезапуска должно быть не нулевым (см. п. 3.3.3 «Автоперезапуск»);**
- **должно быть установлено корректное значение номинального тока двигателя .**

Режим подхвата не должен использоваться при параллельном подключении нескольких двигателей к выходу ПЧ.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Исп. подхват	НЕТ	ДА, НЕТ
Поиск	с пол. частоты	с пол. частоты в прямом напр. в обратном напр. в прям./обр. напр. в обр./прям. напр.
Время размагн.	1,5с	0,0...30,0с
Время намагн.	0,0с	0,0...30,0с
Огр. времени	20,0с	0,0...30,0с
Коэфф. рег. частоты	118Гц/с	1...200Гц/с
Коэфф. рег. тока	45%	1...1000%
Ток подхвата	0,75 Гном	0,30...1,50 Гном

п.3.1.6 Удержание – специальный режим при котором преобразователь может поддерживать работоспособность за счет накопленной в механизме кинетической энергии во время кратковременных провалов питающего напряжения. При этом двигатель переводится в генераторный режим. Скорость вращения двигателя снижается таким образом, чтобы поддержать напряжение в звене постоянного тока преобразователя на необходимом для работоспособности преобразователя уровне. В зависимости от момента энергии, характера нагрузки механизма и скорости вращения на момент провала напряжения преобразователь может работать в режиме удержания до 15 с. При восстановлении напряжения питания привод максимально быстро возвращается в заданный режим работы без перезапуска технологического процесса.



Включение режима удержания блокирует возможность изменения чередования фаз и выбора направления вращения (доступны только чередование АВС и запрет обратного направления). При этом режим удержания не может быть включен, если было выбрано чередование фаз СВА и/или выключен запрет обратного направления вращения.



В случае, если направление вращения двигателя допустимо только в одном направлении, настройка удержания должна осуществляться без подключенной к двигателю нагрузки. В данной версии ПО изменение фазировки программно недоступно.

п.3.1.6.1 Разрешить – установка разрешения использования функции удержания.

п.3.1.6.2 Граница включения – частота, выше которой разрешается переход в режим удержания. Настраивается в соответствии с технологическими требованиями. Особых ограничений поданному параметру нет.

п.3.1.6.3 Граница выключения – частота, ниже которой разрешается выход из режима удержания.

Возможный побочный эффект: при выходной частоте 50Гц и отсутствии нагрузки на валу, при кратковременной просадке сетевого напряжения ПЧ перейдет в режим удержания, и будет снижать частоту вплоть до граничной несмотря на восстановление питания, процесс этот может занять несколько

секунд (если двигатель будет нагружен, эффект незаметен). В случае появления аварии «Превышение UDC» при выходе из режима удержания необходимо уменьшить значение границы выключения. Вероятность появления аварии «Превышение UDC» выше если нагрузка на двигателе низкая и частота границы выключения высокая. Рекомендуется эту границу устанавливать как можно ниже.

п. 3.1.6.4 Lras – значение индуктивности двигателя мкГн;

п. 3.1.6.5 Rras – значение сопротивления двигателя мОм;

п. 3.1.6.6 Тест двигателя – определение параметров двигателя. Выполняется строго при подключенном двигателе. Тест длится 10 с., полученные данные будут автоматически применены.

- Запустить тест: – запустить тест, подтвердить выбор.

- TestL: – полученное при тесте значение индуктивности двигателя.

- TestR: – полученное при тесте значение сопротивления двигателя.

- Автом. применить L и R: – автоматическое применение полученных при тесте параметров двигателя.

п. 3.1.7 Ведущий/ведомый – специальный режим

п. 3.2 Параметры двигателя – задание параметров двигателя, подключенного к преобразователю. Значения параметров должны заполняться в соответствии с данными, указанными на двигателе.

п. 3.2.1 Ном. мощность - номинальная мощность двигателя, кВт;

п. 3.2.2 Ном. ток - значение номинального тока двигателя. Заданное здесь значение будет использовано в настройках защит преобразователя (см.

п. 3.3 «Защиты»), а также при определении всех настроек, задаваемых в зависимости от номинального тока. Диапазон вводимых значений ограничен значением номинального тока преобразователя.

п. 3.2.3 Ном. напряжение - номинальное фазное напряжение двигателя. Заданное здесь значение будет использовано в качестве 100% в настройках характеристик U/f (см. **п. 3.1.3** «Настройки U/f»).

п. 3.2.4 Ном. частота статора - номинальная частота напряжения статора двигателя, Гц.

п. 3.2.5 Ном. cos(fi) - номинальное значение cos(φ) двигателя.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Ном. мощность	соотв. ном. мощности ПЧ	0,0...3000,0 кВт
Ном. ток	соотв. ном. току ПЧ	0,0...1600,0 А
Ном. напряжение	400,0 В	0,000...400,0 В
Ном. частота статора	50,00 Гц	00,00...120,00 Гц
Ном. cos (fi)	0,8000	0,0000...1,0000

п. 3.3.3. Защиты – Настройка параметров защит преобразователя. Система защит преобразователя подробно описана в разделе 3.6 настоящего руководства.

Настраиваемые защиты преобразователя включают в себя:

- максимально-токовую защиту (см. **п. 3.3.1** «Критический ток»);
- время-токовую защиту (тепловая защита I^2t , см.

п. 3.3.3.3 «Тепловая защита»);

- защиту от дисбаланса токов фаз двигателя (см. **п. 3.3.4** «Перекас тока»);
- частотное токоограничение (см. **п. 3.3.2** «Токоограничение»);
- защита от недопустимого снижения нагрузки двигателя (см. **п. 3.3.5** «Потеря нагрузки»);
- аварии при выходе сигналов на аналоговых входах за допустимые пределы (см. **п. 3.1.3** «Аварии аналог. входов»);
- аварии при потере связи преобразователя с пультом управления или внешними контроллерами (см. **п. 3.3.7** «Потеря нагрузки»).



При параллельном подключении нескольких двигателей к выходу преобразователя функции токовых защит не обеспечивают защиты каждого двигателя по отдельности. В таких случаях необходимо для каждого двигателя предусмотреть собственные цепи релейной защиты.

п. 3.3.3.1 Критический ток

Настройка коэффициента, определяющего действующее значение тока двигателя, при превышении которого будет осуществлен аварийный останов с кодом аварии «КРИТИЧЕСКИЙ ТОК» (максимально-токовая защита).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Критический ток	1,25 Inom	0,00...1,50 Inom

п. 3.3.3.2 Токоограничение

Функция частотного токоограничения влияет на выходную частоту преобразователя при разгоне, торможении и работе с постоянной частотой таким образом, чтобы предотвратить чрезмерный рост тока и срабатывание максимально-токовой защиты.

При повышении выходной частоты или при работе с постоянной частотой и положительной активной мощности, функция частотного токоограничения выполняет следующие действия:

- запрещается разгон двигателя, если ток двигателя превышает заданный уровень токоограничения на 5% от номинального тока; выходная частота фиксируется на достигнутом значении. Разгон двигателя разрешается при снижении тока.
- осуществляется снижение выходной частоты в соответствии с заданным темпом торможения, если ток двигателя превышает заданный уровень токоограничения. При снижении тока ниже уровня токоограничения снижение выходной частоты прекращается; повышение выходной частоты для возвращения на исходный режим работы осуществляется при отсутствии запрета разгона.

При снижении выходной частоты и отрицательной активной мощности функция частотного токоограничения выполняет следующие действия:

- запрещается торможение двигателя, если ток двигателя превышает заданный уровень токоограничения на 5% от номинального тока; выходная частота фиксируется на достигнутом значении. Торможение двигателя разрешается при снижении тока.
- осуществляется разгон двигателя, если ток двигателя превышает заданный уровень токоограничения. При снижении тока ниже уровня токоограничения разгон двигателя прекращается; снижение выходной частоты для возвращения на исходный режим работы осуществляется при отсутствии запрета торможения.

При активном режиме токоограничения преобразователь находится в состоянии «ТОКООГР.» (см. таблицу 3.1).



Если ток двигателя увеличивается слишком быстро, или изменение выходной частоты не приводит к снижению тока, или заданы слишком низкие темпы разгона/торможения, то несмотря на активацию функции токоограничения возможно возникновение аварийных ситуаций с кодами «Критический ток» или «Апп.защита тока».

Функция частотного токоограничения неэффективна для механизмов с постоянным моментом нагрузки (например, ленточный конвейер), т.к. ток двигателя не зависит от оборотов.

Для настройки функции частотного токоограничения доступны следующие параметры:

- **Разрешить** – включение/отключение режима частотного токоограничения. При включении режима, токоограничение будет влиять на работу преобразователя при регулировании как «по частоте», так и «по параметру».
- **Мин.частота огр.тока** – значение выходной частоты преобразователя, выше которой будет осуществляться ограничение тока двигателя.
- **Предел тока** – коэффициент, определяющий уровень токоограничения.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Разрешить	ДА	ДА, НЕТ
Мин.частота огр.тока	20,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Предел тока	1,00 Inom	0,10...1,50 Inom

п. 3.3.3 Тепловая защита

Функция тепловой (время-токовой) защиты определяет перегрев двигателя на основе тепловой модели в зависимости от текущей выходной частоты, тока двигателя и длительности превышения током допустимых значений.

Перегрузочная характеристика двигателя задается величиной и длительностью допустимой перегрузки, которые могут быть определены на основании паспортных данных двигателя следующим образом:

$$\text{Коэффициент перегрузки} = \frac{\text{Ток прямого пуска}}{\text{Номинальный ток} \cdot 1,15} \cdot 100\%;$$

$$\text{Время перегрузки} = \frac{\text{Допустимая длительность блокировки ротора}}{\text{(при рабочей температуре двигателя)}}$$

При отсутствии данных о допустимой длительности блокировки ротора время перегрузки может быть рассчитано следующим образом (для стандартных условий охлаждения):

$$\text{Время перегрузки} = \frac{T_{MAX}}{1,3 \cdot V_T},$$

где

T_{MAX} - предельная длительно допускаемая температура обмотки статора (для класса нагревостойкости F принимается равной 105°C , для класса H - 125°C);

V_T - скорость нарастания температуры обмотки статора при пуске двигателя из практически холодного состояния.

При ухудшении условий охлаждения рассчитанное значение времени перегрузки должно быть уменьшено.

Примеры перегрузочных характеристик двигателя при различных параметрах тепловой модели двигателя приведены на рисунке 4.8.

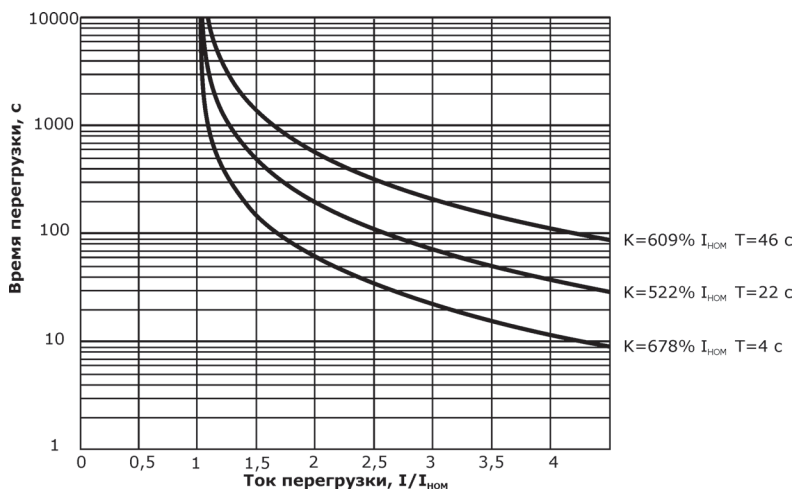


Рисунок 4.8

При расчете перегрузки двигателя учитывается зависимость его охлаждающей способности от скорости вращения (см. рисунок 4.9). Работа в пределах области, описываемой охлаждающей характеристикой, может быть долговременной, без возникновения перегрева двигателя. Рекомендуемые параметры охлаждающей характеристики для двигателей с самоохлаждением и с принудительным охлаждением приведены в таблице 4.4.

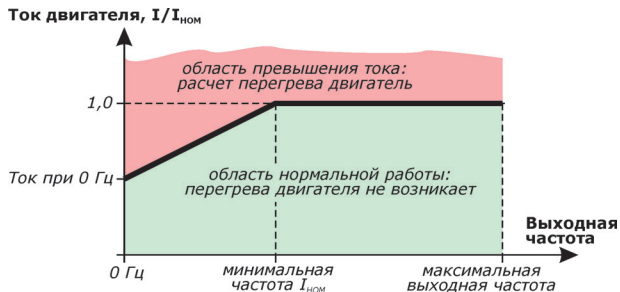


Рисунок 4.9

Таблица 4.4

Тип охлаждения двигателя	Ток при 0 Гц	Минимальная частота номинального тока
Самоохлаждение (вентилятор-наездник)	40...50%	20...30 Гц
Принудительное (независимый вентилятор)	70...90%	0...10 Гц

При превышении током допустимого для текущей частоты значения рассчитанное значение перегрева увеличивается; при токах, меньших допустимого, значение перегрева уменьшается. Текущее значение перегрева двигателя (в процентах от максимально допустимого) отображается в меню

п.1.4.4 «Перегрев двигателя». При достижении перегревом значения 100% возникнет аварийная ситуация с кодом «**ПЕРЕГРЕВ ПО I2t**».

Время до срабатывания тепловой защиты при постоянном превышении током допустимых значений может быть рассчитано следующим образом:

$$\text{Длительность перегрева} = \frac{(\text{Коэффициент перегрузки}^2 - 1) \cdot \text{время перегрузки}}{\left(\frac{I}{I_{T.M.}}\right)^2 - 1}$$

где $I_{T.M.}$ - допустимый ток двигателя для текущей выходной частоты (см. рисунок 4.9).

Автоматический перезапуск преобразователя после возникновения аварийной ситуации «**ПЕРЕГРЕВ ПО I2t**» будет осуществляться только после выдержки времени паузы, настраиваемой в меню

п.3.3.9 «Задержка повт. пуска после перегрева I2t».



Значение текущего перегрева двигателя обнуляется при отключении питания преобразователя.

Для настройки тепловой защиты доступны следующие параметры:

- **Ток при 0Гц** – коэффициент, определяющий допустимое значение тока двигателя при выходной частоте 0 Гц (см. таблицу 4.4);
- **Мин. частота Iном** – минимальное значение выходной частоты, при которой допускается номинальное значение тока двигателя (см. таблицу 4.4);
- **Коефф. перегрузки** – коэффициент, определяющий перегрузочную способность двигателя;
- **Время перегрузки** – допустимая длительность работы двигателя с заданным коэффициентом перегрузки.

Настройки тепловой защиты по умолчанию соответствуют следующей характеристике:



Перегрузка по току	Длительность перегрева
120%	22 минуты
125%	17 минут
150%	7,7 минуты
200%	3,2 минуты

При этом предельное значение перегрузки по току определяется настройкой максимально-токовой защиты и уровнем аппаратной защиты по току преобразователя.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Разрешить	ДА	ДА, НЕТ
Ток при 0Гц	0,50 Iном	0,10...1,00 Iном
Мин. частота Iном	40,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Коефф. перегрузки	610%	0...1000%
Время перегрузки	16 с	0...30000 с

п. 3.3.4 **Перекас тока**

Настройка параметров контроля дисбаланса токов фаз двигателя. В случае, если разница действующих значений токов фаз будет превышать максимально допустимое значение в течение заданного времени, будет осуществлен аварийный останов преобразователя с кодом «**ПЕРЕКАС ВЫХ. ТОКА**».

Для настройки контроля дисбаланса токов доступны следующие параметры:

- **Макс.перекас** – максимально допустимый дисбаланс токов фаз двигателя;
- **Макс.время перекаса** – время, в течение которого дисбаланс токов фаз двигателя не приведет к срабатыванию защиты.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Макс. перекас	0,10 Iном	0,10...1,00 Iном
Время перегрузки	60 с	0...300 с

п. 3.3.5 Потеря нагрузки

Настройка функции контроля нагрузки на валу двигателя. Неисправность приводного механизма или работа привода в недопустимом режиме (например, пропадание жидкости или возникновение режима кавитации в насосном оборудовании, а также обрыв ремня или срыв муфты в вентиляторах), часто характеризуется резким снижением нагрузки на валу двигателя. Преобразователь может определить подобную ситуацию и, при необходимости, остановить двигатель.

Функция контроля нагрузки сравнивает текущую выходную активную мощность с номинальной мощностью двигателя, определяемой по формуле:

$$P_{\text{ном}} = 3 \cdot U_{\text{ном}} \cdot I_{\text{ном}} \cdot \cos(\varphi),$$

где $U_{\text{ном}}$, $I_{\text{ном}}$, $\cos(\varphi)$ - номинальные параметры двигателя, заданные в меню **п. 3.3** «**Параметры двигателя**». Значение номинального тока двигателя также может быть установлено по командам от дискретных входов или по расписанию.

Если текущая активная мощность меньше заданного предела в течение максимально допустимого времени, то будет сформирована аварийная ситуация с кодом аварии «**ПОТЕРЯ НАГРУЗКИ**». Для исключения ложных срабатываний защиты, например при пуске механизмов с насосной или вентиляторной характеристикой, контроль нагрузки осуществляется только если выходная частота выше заданной границы.

Реакция преобразователя на возникновение аварии «**ПОТЕРЯ НАГРУЗКИ**» настраивается в меню **п. 3.3.10** «**Реакция на аварии**».

Для настройки функции контроля нагрузки доступны следующие параметры:

- **Контролировать** – включение/отключение функции контроля нагрузки.
- **Частота выше** – значение выходной частоты преобразователя, выше которой будет осуществляться контроль нагрузки двигателя.
- **Мощность ниже** – значение минимальной активной мощности;
- **Время срабатывания** – время, в течение которого работа двигателя с мощностью, меньше минимальной не приведет к срабатыванию защиты.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Контролировать	НЕТ	ДА, НЕТ
Частота выше	40,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Мощность ниже	20% $P_{\text{ном}}$	0...100% $P_{\text{ном}}$
Время срабатывания	60 с	0...300 с

п. 3.3.6 Аварии аналог.входов

При выходе сигнала на аналоговом входе за пределы допустимого диапазона (например, в случае обрыва датчика обратной связи или при превышении технологическим параметром максимально допустимого значения) преобразователь может сформировать аварийную ситуацию с кодом «**АВАРИЯ АН.ВХОДА**». Реакция преобразователя на возникновение аварии настраивается в меню **п. 3.3.10** «**Реакция на аварии**».

Каждый аналоговый вход может одновременно использоваться для получения значения уставки выходной частоты и для получения показаний уставки параметра или показаний датчика обратной связи.

Пример: При выборе источника уставки «Аналоговый вход АIN1» будут одновременно задаваться и уставка частоты, и уставка параметра. Используемое значение уставки зависит от текущего режима работы преобразователя (по частоте или по параметру).

Для настройки функции контроля сигналов на аналоговых входах для каждого аналогового входа АIN1 и АIN2 доступны следующие параметры:

- **Авария по частоте** – Включение/отключение контроля сигнала на аналоговом входе по значению показаний частоты. Рекомендуется использовать при работе в режиме регулирования «по частоте»; при работе в режиме регулирования «по параметру» контроль сигнала рекомендуется отключить.
- **Мин.доп.частота** – настройка минимального значения частоты, полученной от аналогового входа, при снижении ниже которой будет сформирована аварийная ситуация «АВАРИЯ АН.ВХОДА».
- **Макс.доп.частота** – настройка максимального значения частоты, полученной от аналогового входа, при превышении которой будет сформирована аварийная ситуация «АВАРИЯ АН.ВХОДА».
- **Авария по параметру** – Включение/отключение контроля сигнала на аналоговом входе по значению показаний технологического параметра. Рекомендуется использовать при работе в режиме регулирования «по параметру»; при работе в режиме регулирования «по частоте» контроль сигнала рекомендуется отключить.
- **Мин.доп.параметр** – настройка минимального значения параметра, полученной от аналогового входа, при снижении ниже которой будет сформирована аварийная ситуация «АВАРИЯ АН.ВХОДА».
- **Макс.доп.параметр** – настройка максимального значения параметра, полученной от аналогового входа, при превышении которой будет сформирована аварийная ситуация «АВАРИЯ АН.ВХОДА».

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Настройка аварий АIN1		
Авария по частоте	ЗАПР.	РАЗР., ЗАПР.
Мин.доп.частота	+0,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Макс.доп.частота	+50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Авария по параметру	ЗАПР.	РАЗР., ЗАПР.
Мин.доп.параметр	+0,000 атм	см. п.3.1.4.1.1
Макс.доп.параметр	+10,000 атм	см. п.3.1.4.1.1
Настройка аварий АIN2		
Авария по частоте	ЗАПР.	РАЗР., ЗАПР.
Мин.доп.частота	+0,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Макс.доп.частота	+50,00 Гц	0,00...120,00 Гц
Авария по параметру	ЗАПР.	РАЗР., ЗАПР.
Мин.доп.параметр	+0,000 атм	см. п.3.1.4.1.1
Макс.доп.параметр	+10,000 атм	см. п.3.1.4.1.1

п. 3.3.7. Потеря связи

При отсутствии связи с местным пультом управления и/или с пультом дистанционного управления или внешними управляющими контроллерами, подключенными по интерфейсу RS-485, преобразователь может сформировать аварийную ситуацию «ПОТЕРЯ СВЯЗИ». Реакция преобразователя на возникновение аварии настраивается в меню

п.3.3.10 «Реакция на аварии».

п.3.3.7.1. Потеря внутр.связи - настройка контроля связи контроллера преобразователя с местным пультом управления.

- **Контролировать** – включение/отключение контроля потери связи с местным пультом управления;
- **Время срабатывания** – настройка максимальной длительности отсутствия связи, по истечении которой будет сформирована аварийная ситуация «ПОТЕРЯ ВНУТР.СВЯЗИ»;
- **Реакция на аварию** - настройка реакции преобразователя на возникновение аварийной ситуации «ПОТЕРЯ ВНУТР. СВЯЗИ».

п.3.3.7.2. Потеря связи RS485 - настройка контроля связи контроллера преобразователя с пультом дистанционного управления или внешними управляющими контроллерами, подключенными по интерфейсу RS485.

- **Контролировать** – включение/отключение контроля потери связи по интерфейсу RS-485;
- **Время срабатывания** – настройка максимальной длительности отсутствия связи, по истечении которой будет сформирована аварийная ситуация «ПОТЕРЯ СВЯЗИ RS485». Чем ниже скорость связи по интерфейсу RS-485, тем большая допустимая длительность отсутствия связи должна быть установлена для исключения ложных срабатываний аварии;
- **Реакция на аварию** - настройка реакции преобразователя на возникновение аварийной ситуации «ПОТЕРЯ СВЯЗИ RS485».

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Потеря внутр. связи		
Контролировать	НЕТ	ДА, НЕТ
Время срабатывания	2 с	0...300 с
Реакция на аварию	ШТАТ.ОСТАНОВ/БЛОК	см. таблицу 3.3
Потеря связи RS485		
Контролировать	НЕТ	ДА, НЕТ
Время срабатывания	2 с	0...300 с
Реакция на аварию	ШТАТ.ОСТАНОВ/БЛОК	см. таблицу 3.3

п. 3.3.8 Автоперезапуск - настройка параметров автоматического повторного запуска двигателя.

Выход преобразователя из состояния «АВАРИЯ» происходит при исчезновении аварийных ситуаций, а также при разрешенном автоперезапуске и наличии попыток перезапуска. При выходе из состояния «АВАРИЯ» преобразователь осуществляет выдержку времени паузы повторного включения после аварии (состояние «ОЖИДАНИЕ»), после чего при наличии команды «Пуск» и отсутствии команд «Стоп» осуществляется автоматический запуск двигателя. При этом счетчик оставшихся попыток перезапуска уменьшается на 1. Автоперезапуск возможен только при наличии неиспользованных попыток перезапуска и по истечении всех необходимых временных задержек (см. **п. 3.3.9 «Задержка повт. пуска»**).

Количество оставшихся (неиспользованных) попыток перезапуска отображается в **п. 1.4.1 «Попытки перезапуска»**, а также при просмотре списка аварий. Сброс количества оставшихся попыток в максимальное значение осуществляется при поступлении команды «Сброс аварии», а также при включении питания преобразователя.

Для настройки автоперезапуска доступны следующие параметры:

- **Разрешить** – включение/отключение функции автоматического повторного пуска двигателя;
- **Макс. число попыток** – установка максимального количества попыток перезапуска двигателя;
- **Восст. одной попытки** – настройка времени нормальной непрерывной работы преобразователя, по истечении которого будет восстановлена одна попытка перезапуска. При настройке 0 с попытки перезапуска восстанавливаться не будут.
- **Разр. пуска при вкл.:** – настройка разрешения автоперезапуска при исчезновении питающего напряжения и его повторного включения.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Разрешить	ДА	ДА, НЕТ
Макс. число попыток	3	0...99
Восст. одной попытки	200 с	0...3600 с
Разр. пуска при вкл.:	ДА	ДА, НЕТ

п.3.3.9 **Задержка повт.пуска** - настройка пауз перед повторным пуском двигателя. Заданные паузы выдерживаются как при автоматическом повторном запуске, так и при поступлении команды «Пуск» от любого активного источника команд. Длительность паузы зависит от причины останова преобразователя (штатный останов или возникновение аварийной ситуации). При выдержке времени паузы преобразователь находится в состоянии «ОЖИДАНИЕ».

- **...после останова** - настройка паузы повторного пуска после останова двигателя командой «Стоп» или «Экстренный Стоп»;

- **...после аварии** - настройка паузы повторного пуска после исчезновения аварийной ситуации (кроме аварий «ПЕРЕГРЕВ ПО I2t» и «НЕПР. ПОСЛ. DIN»);

- **...после перегрева** - настройка паузы повторного пуска после возникновения аварии «ПЕРЕГРЕВ ПО I2t» (см. **п.3.3.3** «Тепловая защита»). Значение паузы после перегрева должно быть достаточным для фактического остывания двигателя.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Задержка повт. пуска		
...после останова	5 с	0...3600 с
...после аварии	5 с	0...3600 с
...после перегрева	600 с	0...3600 с

п.3.3.10 **Реакция на аварии** - настройка реакции преобразователя на возникновение аварийных ситуаций. Описание доступных реакций приведено в таблице 3.3 (см. раздел 3.6 настоящего руководства).

...потеря нагрузки - настройка реакции преобразователя на аварийную ситуацию «Потеря нагрузки» (см. **п.3.3.5** «Потеря нагрузки»);

...внешняя авария 1 - настройка реакции преобразователя на активацию функции «Внешняя авария 1». Функция может быть активирована дискретным входом или событием расписания;

...внешняя авария 2 - настройка реакции преобразователя на активацию функции «Внешняя авария 2». Функция может быть активирована дискретным входом или событием расписания;

...авария АIN - настройка реакции преобразователя на аварийную ситуацию «Авария ан.входа» (см. **п.3.3.6** «Аварии аналог. входов»);

...потеря внутр. связи - настройка реакции преобразователя на аварийную ситуацию «Потеря внутр. связи» (см. **п.3.3.7** «Потеря связи»);

...потеря связи RS485: - настройка реакции преобразователя на аварийную ситуацию «Потеря связи RS485» (см. **п.3.3.7** «Потеря связи»);

...нет подтв. работы: - настройка реакции преобразователя на аварийную ситуацию «Нет внеш. подтв» (см. **п.3.3.11.1** «Внешн. подтв. работы»);

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Реакция на аварии		см. таблицу 3.3
...потеря нагрузки	КРИТ.ШТАТ.ОСТАНОВ/БЛОК	
...непр. посл. DIN	КРИТ.ШТАТ.ОСТАНОВ/БЛОК	
...внешняя авария 1	КРИТ.АВАР.ОСТАНОВ	
...внешняя авария 2	ШТАТ.ОСТАНОВ/БЛОК	
...авария АIN	КРИТ.ШТАТ.ОСТАНОВ/БЛОК	
...потеря внутр. связи	ШТАТ.ОСТАНОВ/БЛОК	
...потеря связи RS485	ШТАТ.ОСТАНОВ/БЛОК	
...нет подтв. работы	АВАРИЙНЫЙ ОСТАНОВ	

п. 3.3.11. Прочие защиты - настройка прочих функций защиты

п.3.3.11.1 Внешн. подтв. работы - Настройка функции контроля внешнего сигнала подтверждения работы преобразователя. Если при включении релейного выхода с функцией «работа» (см. **п.3.4.3 «Релейные выходы»**) в течение заданного времени не будет активирован дискретный вход с функцией «Внешнее подтв. работы», то может быть сформирована аварийная ситуация «**НЕТ ВНЕШН. ПОДТВ.**». Функция может быть использована для контроля исправности внешней коммутационной аппаратуры (например, цепи управления вентиляторами охлаждения внешнего шкафа). Реакция преобразователя на возникновение аварии настраивается в меню **п.3.3.10 «Реакция на аварии»**.

Для настройки функции контроля внешнего сигнала подтверждения работы преобразователя доступны следующие параметры:

- **Треб. подтв. работы** – включение/отключение контроля внешнего сигнала подтверждения работы преобразователя;
- **Время срабатывания** – настройка максимальной длительности отсутствия внешнего сигнала подтверждения работы, по истечении которой будет сформирована аварийная ситуация «**НЕТ ВНЕШН. ПОДТВ.**»;
- **Реакция на аварию** - настройка реакции преобразователя на возникновение аварийной ситуации «**НЕТ ВНЕШН. ПОДТВ.**».

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Требовать подтв. работы	НЕТ	ДА, НЕТ
Время срабатывания	2 с	0...300 с
Реакция на аварию	АВАРИЙНЫЙ ОСТАНОВ	см. таблицу 3.3

п. 3.4 Входы/выходы

п. 3.4.1 Аналоговые входы - настройка параметров и калибровка аналоговых входов. Электрические характеристики входов и рекомендуемые схемы подключения приведены в разделе 2.4.2 настоящего руководства.

Каждый аналоговый вход может одновременно использоваться для получения значения уставки выходной частоты и для получения показаний уставки параметра или показаний датчика обратной связи.

Пример: При выборе источника уставки «Аналоговый вход AIN1» будет одновременно задаваться и уставка частоты, и уставка параметра. Используемое значение уставки зависит от текущего режима работы преобразователя (по частоте или по параметру).

Вход AIN1- настройка параметров AIN1;

Вход AIN2- настройка параметров AIN2;

Для настройки каждого входа (AIN1 и AIN2) доступны следующие параметры:

- **Время фильтра** – постоянная времени для фильтрации сигналов на аналоговых входах. Перед тем, как увеличивать постоянную времени фильтрации убедитесь, что выполнены рекомендации по подключению силовых и сигнальных цепей для повышения помехозащищенности преобразователя (см. раздел 1.8 настоящего руководства).

- **Тип входа** - выбор типа аналогового входа.

- **Настр. по частоте** – подменю для калибровки аналогового входа для получения значений уставки частоты.

- **Быстрая калибровка** – калибровка аналогового входа по минимальному и максимальному значению;

- *при 4 мА (2В)* – настройка нижнего предела показаний, соответствующего минимальному значению сигнала на аналоговом входе;

- *при 20 мА (10В)* – настройка верхнего предела показаний, соответствующего максимальному значению сигнала на аналоговом входе;

- *Сохранить (вход напр.)* – сохранить значения калибровок для входа по напряжению;

- *Сохранить (вход тока)* – сохранить значения калибровок для входа по току;

- **Точная калибровка** – подменю для калибровки аналогового входа для получения точных значений уставки частоты;

- *Нижний предел* – настройка нижнего предела показаний, соответствующего минимальному значению сигнала на аналоговом входе;

- *Верхний предел* – настройка верхнего предела показаний, соответствующего максимальному значению сигнала на аналоговом входе;

- *Показания* – просмотр показаний аналогового входа с учетом заданной калибровки по частоте.

- *Сигнал AIN U* - значение сигнала на аналоговом входе AIN1 в вольтах;

- *Сигнал AIN I* - значение сигнала на аналоговом входе AIN1 в миллиамперах;

- **Авария по частоте** - Включение/отключение контроля сигнала на аналоговом входе по значению показаний частоты.

- **Мин.доп.частота** – настройка минимального значения частоты, полученной от аналогового входа, при снижении ниже которой

будет сформирована аварийная ситуация «**АВАРИЯ АН. ВХОДА**».

- **Макс.доп.частота** - настройка максимального значения частоты, полученной от аналогового входа, при превышении которой будет сформирована аварийная ситуация «**АВАРИЯ АН. ВХОДА**».

- **Показания** - просмотр показаний аналогового входа с учетом заданной калибровки по частоте.

- **Сигнал AIN_U** - значение сигнала на аналоговом входе AIN1 в вольтах;

- **Сигнал AIN_I** - значение сигнала на аналоговом входе AIN1 в миллиамперах;

- **Настр. по параметру** - подменю для калибровки аналогового входа для получения значений уставки параметра или показаний датчика обратной связи. Доступный диапазон изменения параметра при калибровке и отображаемая единица измерения параметра настраиваются в меню **п.3.1.4.1.1** «**Технолог. параметр**».

- **Быстрая калибровка** - калибровка аналогового входа по параметру;

- **при 4 мА (2В)** - настройка нижнего предела показаний, соответствующего минимальному значению сигнала на аналоговом входе;

- **при 20 мА (10В)** - настройка верхнего предела показаний, соответствующего максимальному значению сигнала на аналоговом входе;

- **Сохранить (вход напр.)** - сохранить значения калибровок для входа по напряжению;

- **Сохранить (вход тока)** - сохранить значения калибровок для входа по току;

- **Отмена** - отменить сохранение значения калибровок.

- **Точная калибровка** - подменю для калибровки аналогового входа для получения точных значений по параметру;

- **Смещение** - настройка нижнего предела показаний, соответствующего минимальному значению сигнала на аналоговом входе;

- **Множитель** - настройка верхнего предела показаний, соответствующего максимальному значению сигнала на аналоговом входе;

- **Показания** - просмотр показаний аналогового входа с учетом заданной калибровки по параметру.

- **Сигнал AIN_U** - значение сигнала на аналоговом входе AIN1 в вольтах;

- **Сигнал AIN_I** - значение сигнала на аналоговом входе AIN1 в миллиамперах;

- **Авария по параметру** - Включение/отключение контроля сигнала на аналоговом входе по значению показаний параметра.

- **Мин.доп.параметр** - настройка минимального значения параметра, полученного от аналогового входа, при снижении ниже которого будет сформирована аварийная ситуация «**АВАРИЯ АН. ВХОДА**».

- **Макс.доп.параметр** - настройка максимального значения параметра, полученного от аналогового входа, при превышении которого будет сформирована аварийная ситуация «**АВАРИЯ**

АН. ВХОДА».

- **Показания** – просмотр показаний аналогового входа, с учетом произведенной калибровки.

- **Сигнал AIN U** - значение сигнала на аналоговом входе AIN1 в вольтах;

- **Сигнал AIN I** - значение сигнала на аналоговом входе AIN1 в миллиамперах;



Рекомендуемый порядок калибровки аналоговых входов приведен в приложении Б настоящего руководства.

Настройка параметров AIN2 производится аналогично AIN1.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Вход AIN1		
Время фильтра:	100 мс	0...30000 мс
Тип входа:	Вход U	Вход U/Вход I
Настр. по частоте		
Быстрая калибровка		
пochастоте:		
- при 4мА (2В) :	+0,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц
- при 20 мА (10) :	+50,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц
Сохранить (вход напр.)		
Сохранить (вход тока)		
Отмена		
Точная калибровка		
пochастоте:		
- при 4мА (2В) :	+0,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц
- при 20 мА (10) :	+50,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц
Сохранить (вход напр.)		
Сохранить (вход тока)		
Отмена		
Авария по частоте		
Авария по частоте:	запр.	запр/разр
Мин. доп. частота:	+0,00 Гц	+000.00...+125,00 Гц
Мах. доп. частота:	+50,00 Гц	+000.00...+125,00 Гц
Показания:	+0,00 Гц	+000.00...+125,00 Гц
Сигнал AIN_U:		
Сигнал AIN_I:		
Вход AIN2		
Время фильтра:	100 мс	0...30000 мс
Тип входа:	Вход U	Вход U/Вход I
Настр. по частоте		
Быстрая калибровка		
пochастоте:		
- при 4мА (2В) :	+0,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц
- при 20 мА (10) :	+50,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц
Сохранить (вход напр.)		
Сохранить (вход тока)		
Отмена		
Точная калибровка		
пochастоте:		
- при 4мА (2В) :	+0,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц
- при 20 мА (10) :	+50,00 Гц	-120,00...+120,00 Гц
Сохранить (вход напр.)		
Сохранить (вход тока)		
Отмена		
Авария по частоте		
Авария по частоте:	запр.	запр/разр
Мин. доп. частота:	+0,00 Гц	+000.00...+125,00 Гц
Мах. доп. частота:	+50,00 Гц	+000.00...+125,00 Гц
Показания:	+0,00 Гц	+000.00...+125,00 Гц
Сигнал AIN_U:		
Сигнал AIN_I:		

п. 3.4.2. Дискретные входы - настройка параметров дискретных входов преобразователя. Электрические характеристики входов и рекомендуемые схемы подключения приведены в разделе 2.4.3 настоящего руководства.

Функция, выполняемая при активации дискретного входа, настраивается с использованием программируемого функционального контроллера (см. **п. 3.4.2.4 «Настройка функций»**). Подробное описание функциональных блоков дискретных входов и рекомендуемый порядок настройки приведены в разделе 3.7 настоящего руководства.

Для настройки дискретных входов доступны следующие параметры:

п. 3.4.2.1. Использ. дискр. вх. - установка разрешения на использование функционала дискретных входов. При отсутствии разрешения использования, дискретные входы не будут влиять на работу преобразователя независимо от текущего источника уставки и источника команд.

п. 3.4.2.2. Время фильтра - задание времени фильтрации сигналов на дискретных входах для устранения эффекта «дребезга контактов» или ложных срабатывания от наведенных помех. Увеличение времени фильтра приводит к снижению чувствительности к дребезгу и помехам, однако увеличивает задержку активации дискретного входа;

п. 3.4.2.3. Условия активации - Настройка условий активации для каждого дискретного входа. Для нормально разомкнутых контактов (пример - см.рисунок 2.13, контакты 18-22) необходимо установить настройку «активация при замыкании», для нормально замкнутых контактов (пример - см.рисунок 2.13, контакты 23-25) - «активация при размыкании».

п. 3.4.2.4. Настройка функций - Управление функциями, подключенными к дискретным входам. В данном меню представлен список дискретных входов с указанием количества подключенных функций (функциональных блоков FD). Настройка функционала дискретных входов осуществляется подключением дискретных входов к функциональным блокам. Пункт меню имеет вид:

Останов	+0,00 Гц	0,0 А
Подключенные функции		
Вход Din1:		2 функции
Вход Din2:		1 функция
Вход Din3:		нет
Вход Din4:		1 функция
Вход Din5:		нет
Аварии		

Для подключения функционального блока необходимо выбрать соответствующий дискретный вход Din, и добавить функцию. При необходимости редактирования функциональных блоков необходимо выбрать соответствующий функциональный блок FD из списка подключенных функциональных блоков к дискретному входуDin. Список подключенных функциональных блоков имеет вид:

Останов +0.00 Гц 0.0 А		
Функции, подкл. к Dinxx		
FDxx:	Условие срабатывания	Функция
FD1:		Пуск
FD5:		Сраб. при вкл.
		Стоп
Добавить	Редакт.	Удалить

Где:

Dinxx– номер выбранного дискретного входа;

FDxx – номер функционального блока;

Функция – название подключенной функции;

Условие срабатывания – показывает при каких условиях включается функциональный блок, возможные варианты: срабатывание при включении, срабатывание при выключении, срабатывание по формуле (при подключении к функциональному блоку более одного дискретного входа)

Для каждого дискретного входа Dinдоступны следующие действия:

Добавить – кнопкаподключенияфункционального блока к выбранному дискретному входу;

Редактировать – кнопка редактирования функционального блока (доступна при наличии подключения к какому-либо функциональному блоку);

Удалить– кнопка удаления подключения к функциональному блоку(доступна при наличии подключения к какому-либо функциональному блоку).

Описание функционального блока

Функциональные блоки FD имеют вид:

Останов +0.00 Гц 0.0 А		
Функция FDxx:		
Условие срабатывания:	ВКЛ	ИЛИ
DIN1	ВЫКЛ	
DIN2		
Управление:	от DIN	
Текущее состояние:	вкл	
Аварии		

Где:

Функция FDxx – порядковый номер функционального блока;

Функция – выбранная функция, список доступных функций приведен втаблице 3.5;

Условие срабатывания – меню управления подключенными дискретными входами, и логикой их объединения;

Управление – выбор одного из вариантов управления функциональным блоком:

– от DIN (управляется дискретным входом);

– всегда выключен (принудительное отключение, не управляется дискретным входом);

– всегда включен (принудительное включение, не управляется дискретным

входом).

Текущее состояние – отображает состояние функционального блока: вкл (блок включен) или выкл (блок выключен).

п.3.4.2.5 Состояние DIN - Просмотр состояния дискретных входов. Активированные входы обозначаются цифрой, соответствующей порядковому номеру входа.

п.3.4.2.6 Уставка DIN при старте - При работе по DIN уставка частоты действующая до момента первой активации дискретного входа с функциями **Задать частоту, Идти к частоте, Идти к диапазону**. Для настройки доступны следующие параметры:

- базовая частота
- последняя уставка

п.3.4.2.7 Базовая частота - Установка базовой частоты в Гц (для пункта **п.3.4.2.6**).

п.3.4.3 Релейные выходы - настройка параметров релейных выходов преобразователя. Электрические характеристики входов и рекомендуемые схемы подключения приведены в разделе 2.4.4 настоящего руководства.

Для настройки каждого из релейных выходов (Реле 1, Реле 2, Реле 3) доступны следующие параметры:

- **Функция** - выбор функции для релейного выхода (см. таблицу 4.5);

- **Инверсия** - включение/отключение инверсии функции при управлении реле. При активном состоянии выбранной функции и выключенной инверсии замкнуты контакты COM и NO, при включенной инверсии замкнуты контакты COM и NC.

Таблица 4.5

Функция	Условия включения реле (при выключенной инверсии)
Нет функции	Реле не используется
Работа	Преобразователь находится в одном из следующих состояний (см. таблицу 3.1): ПОДХВАТ, РАБОТА, ТОРМОЖЕНИЕ, ТОКООГР., АВАР. ТОРМ.
Готовность	Преобразователь находится в одном из следующих состояний (см. таблицу 3.1): ГОТОВНОСТЬ, ПОДХВАТ, РАБОТА, ТОРМОЖЕНИЕ, ТОКООГР., ОЖИДАНИЕ
Нет аварии	Преобразователь НЕ находится в одном из следующих состояний (см. таблицу 3.1): АВАРИЯ, КР. АВАРИЯ, БЛОКИРОВКА, АВАР. ТОРМ.
Предупреждение	Возникла аварийная ситуация с типом реакции «Предупреждение»
Нулевая частота	Выходная частота преобразователя равна 0 Гц (независимо от состояния преобразователя)
Частота = уставке	Значение выходной частоты преобразователя равно значению уставки частоты. Функция предназначена только для использования в режиме регулирования «по частоте»!
Частота ниже	Значение выходной частоты преобразователя меньше значения уставки частоты (т.е. фактически осуществляется разгон двигателя). Функция предназначена только для использования в режиме регулирования «по частоте»!
Частота выше	Значение выходной частоты преобразователя больше значения уставки частоты (т.е. фактически осуществляется торможение двигателя). Функция предназначена только для использования в режиме регулирования «по частоте»!
Огр. частоты	Выходная частота преобразователя равна верхнему или нижнему пределу выходной частоты.
Ток выше номинала	Ток двигателя превысил номинальное значение.
Доп. двигатель	Выполнены условия для включения дополнительного двигателя (см. п.3.1.4.5 «Доп. двигатель»)

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Реле 1 Функция: Инверсия:	Нулевая частота ВКЛ	см. таблицу 4.5 ВКЛ, ВЫКЛ
Реле 2 Функция: Инверсия:	Нет аварии ВЫКЛ	см. таблицу 4.5 ВКЛ, ВЫКЛ
Реле 3 Функция: Инверсия:	Доп. двигатель ВЫКЛ	см. таблицу 4.5 ВКЛ, ВЫКЛ

п. 3.4.4. Модули расширения - настройка параметров работы модулей расширения. Одновременно в преобразователь может быть установлено до 3 модулей расширения (см. раздел 2.4.5 настоящего руководства). Подключение модуля расширения осуществляется к одному из слотов, расположенных на контроллере преобразователя. Если модуль расширения исправен и правильно установлен, он будет автоматически обнаружен. При этом в меню для соответствующего слота будет отображен тип модуля и его краткое описание.

Доступные настройки для каждого модуля расширения зависят от типа модуля. Порядок подключения модуля расширения, рекомендуемые схемы подключения и подробное описание настроек приведено в руководстве по эксплуатации модуля расширения.

п. 3.4.4.1. Слот 1. - Просмотр и настройка параметров модуля расширения, установленного в слот №1:

- Тип модуля - просмотр типа модуля, установленного в слот. Индикация «**Тип модуля: ПУСТО**» означает что модуль расширения не установлен или неисправен. Индикация «**Тип модуля: НЕИЗВЕСТНО**» означает что установленный модуль расширения не поддерживается программным обеспечением преобразователя частоты.

- Описание - просмотр краткого описание модуля расширения.

- Настройки - настройка параметров работы модуля расширения. Подробное описание настроек приведено в руководстве по эксплуатации модуля расширения.

п. 3.4.4.2. Слот 2. - Просмотр и настройка параметров модуля расширения, установленного в слот №2.

п. 3.4.4.3. Слот 3. - Просмотр и настройка параметров модуля расширения, установленного в слот №3.

п. 3.4.4.4. Конфигурация слотов - настройка конфигурации слотов расширения. В преобразователе имеется возможность контролировать конфигурацию слотов расширения. Если при включении питания конфигурация не соответствует ранее сохраненной (например, модуль расширения будет снят или установлен модуль другого типа), то будет сформирована аварийная ситуация «**АВАРИЯ РАСШИРЕНИЙ**». Сброс аварии будет возможен при восстановлении требуемой конфигурации, при обновлении конфигурации или при отключении контроля конфигурации.

- Контролировать конфиг. - установка разрешения на контроль конфигурации слотов расширения. По умолчанию контроль конфигурации отключен.

- Сохранить конфиг. - сохранение текущей конфигурации.

п. 3.5. Расписание - настройка параметров работы преобразователя по заданному расписанию.

Для задания расписания работы доступно 16 событий. Для каждого события настраивается время срабатывания и дни недели, по которым это событие будет активироваться.

Функция, выполняемая при активации события, настраивается с использованием программируемого функционального контроллера. Подробное описание функциональных блоков расписания и рекомендуемый порядок настройки приведены в разделе 3.7 настоящего руководства.

Для настройки расписания доступны следующие параметры:

п. 3.5.1. Использовать расписание - установка разрешения на использование функционала расписания. При отсутствии разрешения использования события, включаемые по расписанию, не будут влиять на работу преобразователя независимо от текущего источника уставки и источника команд.

п. 3.5.2. Настройка событий - меню настройки события. В данном меню представлен список событий (S1...S16) с указанием дней недели и времени срабатывания события, а также количества подключенных функций (функциональных блоков FR). Настройка функционала события осуществляется редактированием времени срабатывания, выбором дней недели и подключением события к функциональным блокам. Пункт меню имеет вид:

Останов	+0.00 Гц	0.0 А
Настройка событий		
S1:	<u>ПнВт-ЧтПт-Вс</u>	10:30 2 функции
S2:	-----СбВс	09:00 1 функция
S3:		не задано нет функций
Аварии		

Пункт меню настройки события имеет вид:

Останов	+0.00 Гц	0.0 А
Событие Sxx		
Время срабатывания:		10:30
Дни:	<u>Пн Вт - Чт Пт - Вс</u>	
Подключены функции:		
FRxx:		Функция
FR5:		Стоп
Добавить		

Где:

Sxx – номер выбранного события;

Время срабатывания – время срабатывания события;

Дни – дни срабатывания события;

FRxx – номер функционального блока;

Функция – название подключенной функции.

Для каждого подключенного функционального блока дискретного входа Din доступны следующие действия:

Останов	+0.00 Гц	0.0 А
Событие Sxx		
Время срабатывания:		00:00
Дни:		<u>Пн Вт - Чт Пт - Вс</u>
Подключены функции:		
FRxx:	Функция	
FR5:	Стоп	
Добавить	Редакт.	Удалить

Добавить – кнопка подключения функционального блока к выбранному событию;

Редактировать – кнопка редактирования функционального блока (доступна при наличии подключения к какому-либо функциональному блоку);

Удалить – кнопка удаления подключения функционального блока от выбранного события (доступна при наличии подключения к какому-либо функциональному блоку).

Для подключения функционального блока необходимо выбрать событие и добавить функцию. При необходимости редактирования функциональных блоков необходимо выбрать соответствующий функциональный блок FR из списка подключенных функциональных блоков к событию.

Описание функционального блока

Функциональные блоки FR имеют вид:

Останов	+0.00 Гц	0.0 А
Функция FRxx:		
Включается по событиям:		<u>Функция</u>
Sxx	<u>ПнВт-ЧтПт-Вс</u>	10:30
S2	-----СБВс	09:00
Текущее состояние:		вкл
Аварии		

Где:

Функция FRxx – порядковый номер функционального блока;

Функция – выбранная функция, список доступных функций приведен в таблице 3.5;

Включается по событиям – список событий, подключенных к функциональному блоку;

Текущее состояние – отображает состояние функционального блока: вкл (блок включен) или выкл (блок выключен).

п. 3.6 Связь - настройка параметров связи преобразователя с пультом дистанционного управления и внешними управляющими контроллерами.

п. 3.6.1 Настройки RS485 (ПЧ) - настройка параметров связи преобразователя по интерфейсу RS-485. Спецификация интерфейса RS-485, используемого в преобразователе, а также рекомендации по подключению приведены в разделе 2.4.1 настоящего руководства.

Преобразователь может осуществлять контроль за наличием связи по интерфейсу RS-485; в случае, если в течение заданного времени связь будет отсутствовать, будет сформирована аварийная ситуация «**ПОТЕРЯ СВЯЗИ RS485**». Настройка контроля наличия связи осуществляется в меню **п.3.3.7.2** «**Потеря связи RS485**»; настройка реакции преобразователя на возникновение аварийной ситуации «**ПОТЕРЯ СВЯЗИ RS485**» осуществляется в меню **п.3.3.10** «**Реакция на аварию**».

Для настройки связи по интерфейсу RS-485 доступны следующие параметры:

- **Протокол Modbus** – выбор типа протокола ModBUS ASCII/RTU;
- **Скорость** – настройка скорости связи.
- **Адрес** – настройка сетевого адреса преобразователя;
- **Описание привода** – настройка текстовой метки (до 15 символов) со справочным описанием привода, подключенного к преобразователю;
- **Задержка ответа** – настройка времени ожидания между окончанием приема запроса и началом ответа.



Изменения параметров связи по интерфейсу RS-485 будут применены при следующем включении питания преобразователя.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Протокол Modbus	ASCII	ASCII, RTU
Скорость	115200	600, 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200
Адрес	2	1...126
Описание привода	Freq_Converter	A ... Я, а ... я, A ... Z, a ... z, 0 ... 9, + - * / % _ ! @ # \$ ^ & ? · ° < > = () [] { } . , ; : ' " \
Задержка ответа	0 мс	0...1000 мс

п. 3.6.2. Настройки RS485 (пульт) - настройка параметров связи пульта управления с преобразователем (используются только при подключении пульта по интерфейсу RS485 (например, в качестве пульта дистанционного управления) при заданных настройках **п. 5.2.1 «Интерфейс связи: RS485»**). Для связи пульта с преобразователем по интерфейсу RS-485 заданные настройки связи для пульта и преобразователя должны совпадать. В случае, если связь отсутствует, на пульте управления отображается состояние **«НЕТ СВЯЗИ»**.

Для настройки связи по интерфейсу RS-485 доступны следующие параметры:

- **Протокол Modbus** – выбор типа протокола ModBUS ASCII/RTU;

- **Скорость** – настройка скорости связи.

- **Адрес ПЧ** – настройка сетевого адреса преобразователя, к которому подключен пульт;

- **Применить** – применение заданных настроек связи. Без выбора данного пункта меню заданные настройки будут утеряны;

- **Отмена** – отмена заданных изменений и возврат к предыдущим настройкам (действует только до выбора пункта меню «применить»).

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Протокол Modbus	ASCII	ASCII, RTU
Скорость	115200	600, 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200
Адрес ПЧ	2	1...126

п. 3.7. Дата/время - настройка даты и времени в преобразователе частоты:

- **Установить время** – ввод новых значений даты и времени. При вводе даты текущий день недели рассчитывается автоматически.

п. 3.8 **Управление настройками**

Текущие настройки преобразователя могут быть сохранены в памяти контроллера и загружены из нее. Возможно сохранение до двух наборов настроек (профилей). Кроме того, возможен сброс всех настроек в значения по умолчанию (заводские настройки).



Управление настройками возможно только при остановленном преобразователе и активной команде «Стоп» с пульта управления.

Если загрузка (сохранение) настроек были прерваны пользователем или завершились с ошибкой, то рекомендуется повторить загрузку (сохранение) или проверить значения всех параметров преобразователя, так как в противном случае нормальное функционирование преобразователя не гарантируется.

п. 3.8.1 Загрузить настройки – загрузка сохраненных настроек из энергонезависимой памяти преобразователя. Загрузка настроек не может быть отменена. После загрузки настроек все текущие настройки преобразователя будут утеряны.

- **...из профиля 1** – при выборе данного пункта меню будет загружен набор настроек, ранее сохраненный в профиле 1. На заводе-изготовителе в профиль 1 записаны настройки по умолчанию;
- **...из профиля 2** – при выборе данного пункта меню будет загружен набор настроек, ранее сохраненный в профиле 2. На заводе-изготовителе в профиль 2 записаны настройки по умолчанию.



ВНИМАНИЕ!

После загрузки набора настроек необходимо убедиться в его совместимости с актуальной схемой включения преобразователя и внешнего оборудования.

При несовместимости возможна некорректная работа оборудования или выход оборудования из строя.

п. 3.8.2 Сохранить настройки – сохранение текущих настроек в энергонезависимой памяти преобразователя.

- **...в профиль 1** – при выборе данного пункта меню текущие настройки сохраняются в профиле 1;
- **...в профиль 2** – при выборе данного пункта меню текущие настройки сохраняются в профиле.

п. 3.8.3 Заводские настройки – при выборе данного пункта меню все настройки преобразователя (кроме сохраненных в профиле 1 и профиле 2) будут установлены в значения по умолчанию, заданные на заводе-изготовителе. Значения настроек по умолчанию для каждого пункта меню приведены в описании соответствующих пунктов в настоящем руководстве.

п. 4 Журнал событий

В данном меню осуществляется просмотр журнала возникновения аварийных ситуаций, а также дополнительной технологической информации о режимах работы преобразователя. В журнале событий может быть сохранено не менее 100 записей.


п. 4.1 Журнал аварий – переход к просмотру журнала аварий, которые приводили к аварийному отключению преобразователя частоты. Каждая запись в журнале аварий содержит информацию о дате и времени возникновения аварийной ситуации (с указанием ее необходимых характеристик), а также сопутствующую технологическую информацию.

п. 4.2 Полный журнал – содержит список всех событий которые происходили с преобразователем частоты (аварии, предупреждения, неисправности, информация о внутреннем состоянии и т.д.). Каждая запись в полном журнале содержит информацию о дате и времени возникновения события с указанием полной информации о состоянии преобразователя частоты.

п. 5 Настройки пульта

В данном меню осуществляется настройка параметров пульта управления, а также выбор уровня доступа к настройкам преобразователя.

п. 5.1 Уровень доступа – выбор уровня доступа к настройкам преобразователя.

Уровень доступа определяет возможность редактирования определенных пунктов меню (см. таблицу 4.6). Если текущего уровня доступа недостаточно для редактирования пункта меню, то при попытке редактирования будет выведен запрос на ввод пароля. Также ввод пароля возможен в любое время с помощью кнопки  «Доступ». Просмотр настроек и параметров работы преобразователя возможен для всех уровней доступа.

По умолчанию установлен уровень доступа 2. При выключении питания преобразователя текущий уровень доступа запоминается.

Если введен неверный пароль, то независимо от текущего уровня доступа автоматически устанавливается уровень доступа 0. Таблица 4.6

Пункт меню	Минимальный уровень доступа для редактирования
1. Просмотр параметров	–
2. Настройка режима	
2.1 Уставка частоты	1
2.2 Уставка параметра	1
2.3 Регулирование	2
2.4 Источник уставки	2
2.5 Источник команд	2
3. Настройки ПЧ	2
4. Журнал событий	–
5. Настройки пульта	
5.1 Уровень доступа	0
5.2 Настройки связи с ПЧ	2
5.3 Строка состояния	2
5.4 Настройка экрана	0

Для настройки уровней доступа доступны следующие параметры:

- **Тек. уровень доступа** – просмотр текущего установленного уровня доступа;
- **Ввести пароль** – ввод пароля для перехода на соответствующий уровень доступа;
- **Установить уровень** – переход на более низкий уровень доступа без ввода пароля.
- **Изменить пароль** – изменение пароля для текущего и более низких уровней доступа.



По умолчанию установлены следующие пароли:


- **уровень доступа 0 – пароль не требуется**
- **уровень доступа 1 – пароль «1»**
- **уровень доступа 2 – пароль «22»**

п. 5.2 **Настройки связи с ПЧ** – настройка параметров связи пульта управления с преобразователем.


п. 5.2.1 **Интерфейс связи** – выбор интерфейса связи, по которому осуществляется подключение пульта управления к контроллеру преобразователя:



- **RS485** – интерфейс RS-485, используется при подключении пульта по интерфейсу RS485 (например, в качестве пульта дистанционного управления). Для связи пульта с преобразователем по интерфейсу RS-485 заданные настройки связи для пульта и преобразователя должны совпадать. В случае, если связь отсутствует, на пульте управления отображается состояние **«НЕТ СВЯЗИ»**.


- **Внутр.** – внутренний интерфейс, используется при подключении пульта по внутреннему интерфейсу связи.

п. 5.2.2 **Отключить связь** – при одновременном подключении по интерфейсу RS-485 нескольких пультов дистанционного управления или контроллеров, управление преобразователем может осуществляться только от одного из них. Для корректной работы все остальные ведущие (Master) устройства должны быть отключены физически (отключение разъема связи) или программно. При выборе данного пункта меню производится программное отключение пульта управления от преобразователя, при этом на экран выводится надпись: **«СВЯЗЬ ОТКЛЮЧЕНА»**. Последующее подключение связи осуществляется кнопкой  **«Подключить»**.

п. 5.2.3 **Настройки RS485 (пульт)** – переход к настройкам параметров связи пульта управления с преобразователем (см. **п. 3.6.2** **«Настройки RS485 (пульт)»**).

п. 5.3 **Экран состояния** – настройка параметров, характеризующих работу преобразователя, которые будут отображаться в строке состояния и на экране состояния. Переход на экран состояния осуществляется при нажатии кнопки 

«Инфо», или кнопки  **ИНФО**, или кнопки  **ОТМЕНА** (при нахождении в главном меню), а также если в течение заданного времени не будет нажата ни одна кнопка. Выход из экрана состояния осуществляется при нажатии на любую кнопку.

На экране состояния возможно одновременное отображение 3 или 6 параметров; для отображения трех параметров используется шрифт увеличенного размера. Переключение количества отображаемых параметров осуществляется в меню или нажатием кнопки  **ИНФО** при отображении экрана состояния.

Параметры, заданные для отображения в позициях 1-3, также отображаются в строке состояния.

Параметры, доступные для отображения, приведены в таблице 4.7.

Таблица 4.7

Отображаемый параметр	Описание
Пусто	Отображение не производится
Состояние	Текущее состояние преобразователя (см. таблицу 3.1)
Выходной ток	Текущее действующее значение выходного тока преобразователя (тока двигателя), усредненное по трем фазам
Частота	Текущее значение выходной частоты преобразователя
Мощность	Текущее значение выходной активной мощности (активной мощности, потребляемой двигателем)
Дата	Текущая дата, установленная в преобразователе
Время	Текущее время, установленное в преобразователе
Уст. частоты	Текущее значение уставки выходной частоты
Уст. параметра	Текущее значение уставки технологического параметра
Параметр	Текущее значение показаний датчика технологического параметра
Кoeff. мощности	Текущее значение коэффициента мощности двигателя (отношение активной и полной мощности, потребляемой двигателем)
Напряжение DC	Текущее значение напряжения в звене постоянного тока преобразователя

Для настройки экрана состояния доступны следующие параметры:


- **Крупные строки** – переключение количества параметров, одновременно отображаемых на экране состояния. При настройке «**Крупные строки: ДА**» отображаются 3 параметра; используется шрифт увеличенного размера. При настройке «**Крупные строки: НЕТ**» отображаются 6 параметров; используется шрифт стандартного размера.
- **Позиция 1** – Выбор параметра, отображаемого в первой строке экрана состояния, а также в первой позиции строки состояния;
- **Позиция 2** – Выбор параметра, отображаемого во второй строке экрана состояния, а также во второй позиции строки состояния;
- **Позиция 3** – Выбор параметра, отображаемого в третьей строке экрана состояния, а также в третьей позиции строки состояния;
- **Позиция 4** – Выбор параметра, отображаемого в четвертой строке экрана состояния (при настройке «**Крупные строки: НЕТ**»);
- **Позиция 5** – Выбор параметра, отображаемого в пятой строке экрана состояния (при настройке «**Крупные строки: НЕТ**»);
- **Позиция 6** – Выбор параметра, отображаемого в шестой строке экрана состояния (при настройке «**Крупные строки: НЕТ**»);
- **Показ. статус через** – настройка времени после последнего нажатия кнопок на пульте управления, по истечению которого будет отображаться экран состояния.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Крупные строки	НЕТ	ДА, НЕТ
Позиция 1	Состояние	см. таблицу 4.7
Позиция 2	Частота	
Позиция 3	Выходной ток	
Позиция 4	Мощность	
Позиция 5	Кoeff. мощности	
Позиция 6	Напряжение DC	
Показ. статус через	300 с	30...3600 с

п. 5.4 **Настройки дисплея** – настройка параметров дисплея пульта управления.

- **Подсветка** – настройка яркости подсветки экрана;
- **Контрастность** – настройка контрастности изображения на экране;
- **Откл. подсветки через** – настройка паузы автоматического гашения подсветки экрана после последнего нажатия кнопок. При настройке 0 минут автогашение подсветки производиться не будет. Включение подсветки будет произведено автоматически при нажатии любой кнопки.



Сброс настроек подсветки и контрастности дисплея в значения по умолчанию осуществляется при нажатии кнопки  при отображаемом экране состояния.

Пункт меню	Значение по умолчанию	Диапазон изменения
Подсветка	50%	0...100%
Контрастность	50%	0...100%
Откл. подсветки через	3 мин	0...600 мин

п. 5.5 **Настройки энкодера** – настройка параметров использования энкодера.

- Использование энкодера:

- **Перемещение по меню** - данная настройка позволяет при помощи энкодера перемещаться по пунктам меню пульта управления;
- **Задание уставки** - **данная** настройка позволяет при помощи энкодера изменять только значение задания уставки.

п. 5.6 **Сброс настроек пульта** – при выборе данного пункта меню все настройки пульта будут установлены в значения по умолчанию, заданные на заводе-изготовителе.

5. АВАРИЙНЫЕ СИТУАЦИИ И РАЗРЕШЕНИЕ ПРОБЛЕМ

5.1 Нештатные ситуации, не связанные с возникновением аварий

В данном разделе рассмотрены типовые ситуации, когда аварийные состояния преобразователя отсутствуют, однако функционирование преобразователя не совпадает с ожиданиями пользователя. Как правило, такие ситуации связаны с неправильными настройками преобразователя или изменениями в характеристиках привода. Типовые проблемы и способы их устранения приведены в таблице 5.1. В случае возникновения аварийных ситуаций обратитесь к разделу 5.2 настоящего руководства.

Таблица 5.1

Описание неисправности	Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
При подаче команды «Пуск» двигатель не вращается, при этом выходная частота, отображаемая на пульте управления, изменяется. Преобразователь находится в состоянии «РАБОТА».	Двигатель не подключен.	Проверить подключение двигателя. Проверить затяжку винтов крепления силовых кабелей к клеммной колодке преобразователя и двигателя.
	Обрыв или повреждение силовых кабелей подключения двигателя.	Проверить исправность силовых кабелей подключения двигателя
	Неисправность устройств, установленных между выходом преобразователя и двигателем (коммутационные аппараты, дроссели, фильтры и т.п.).	Проверить исправность устройств.
	Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром
При подаче команды «Пуск» двигатель не вращается. Преобразователь находится в состоянии «ГОТОВНОСТЬ».	Установлено нулевое значение уставки выходной частоты.	Проверить, что установлено ненулевое значение сигнала задания. При использовании в качестве источника задания аналогового входа проверить правильность калибровки входа.
	Значение уставки параметра меньше текущего значения обратной связи.	При работе в режиме ПИД-регулирования убедиться, что значение уставки параметра не меньше показаний датчика обратной связи. Проверить правильность калибровки аналогового входа, используемого как источник обратной связи для ПИД-регулятора.
При подаче команды «Пуск» двигатель не вращается. Преобразователь находится в состоянии «ОСТАНОВ».	Неправильная настройка режима работы преобразователя.	Проверить, что установлен желаемый источник команд (см. п. 1.2.7 «Источники команд»). При выбранных источнике задания/уставки «дискретные входы» или «расписание» проверить установку разрешения использования функциональных блоков дискретных входов и/или расписания.
	Наличие команд «Стоп» или «Экстренный Стоп»	Проверить отсутствие команд «Стоп» от каких-либо источников (см. п. 1.3.3 «Активные команды СТОП»)
При подаче команды «Пуск» двигатель не вращается. Преобразователь находится в состоянии «ОЖИДАНИЕ».	Не истекло время паузы с момента последнего останова двигателя или после возникновения аварийной ситуации	Выждать необходимое время паузы повторного пуска. Проверить настройку паузы повторного пуска (см. п. 3.3.9 «Задержка повт. пуска»).

Таблица 5.1 (продолжение)

Описание неисправности	Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
<p>Большая разница между заданной и фактической скоростью вращения (в режиме регулирования «по частоте»). Скорость вращения не увеличивается.</p>	<p>Уставка частоты выходит за пределы разрешенного диапазона частот. Активно ограничение выходной частоты.</p>	<p>1) Проверить значение уставки скорости 2) Проверить, что задание скорости не выходит за границы допустимого диапазона частот (см. п.1.3.5 «Флаги инвертора: Верхнее огр. частоты» и п.1.3.5 «Флаги инвертора: Нижнее огр. частоты»). При необходимости - изменить настройки ограничения выходной частоты. 3) Проверить отсутствие активированных функциональных блоков с функцией «Огр.частоты».</p>
	<p>Ток двигателя превысил заданный уровень токоограничения:</p> <ul style="list-style-type: none"> - превышена нагрузка двигателя; - неправильные настройки функции токоограничения; - задан слишком высокий темп разгона/торможения; - неправильная настройка характеристики U/f 	<p>1) Проверьте нагрузку двигателя. 2) Проверить правильность установки значения номинального тока двигателя. 3) Проверить срабатывание функции токоограничения (состояние преобразователя «ТОООГР.»). При необходимости изменить настройки функции токоограничения (см. п.3.3.2 «Токоограничение»). 4) Уменьшить темп разгона/торможения для соответствующего диапазона частот и/или изменить тип кривых разгона и торможения 5) Проверить настройку характеристики U/f. В зависимости от типа двигателя и характера нагрузки на валу возможно потребуются как увеличение, так и уменьшение выходного напряжения преобразователя.</p>
<p>Большая разница между заданным значением параметра и величиной обратной связи (в режиме регулирования «по параметру»). Скорость вращения не увеличивается.</p>	<p>Неправильная настройка параметров ПИД-регулятора</p>	<p>Изменить настройки ПИД-регулятора в соответствии с рекомендациями, приведенными в приложении А.2 настоящего руководства.</p>
	<p>Достигнут предел выходной частоты, заданный для ПИД-регулятора.</p>	<p>Проверить настройку минимальной и максимальной выходной частоты ПИД-регулятора (см. п.3.1.4.1.5 «Ограничения по выходу»)</p>
	<p>Уставка частоты, рассчитанная ПИД-регулятором, выходит за пределы разрешенного диапазона частот. Активно ограничение выходной частоты.</p>	<p>1) Проверить, что требуемая выходная частота не выходит за границы допустимого диапазона частот (см. п.1.3.5 «Флаги инвертора: Верхнее огр. частоты» и п.1.3.5 «Флаги инвертора: Нижнее огр. частоты»). При необходимости - изменить настройки ограничения выходной частоты. 2) Проверить отсутствие активированных функциональных блоков с функцией «Огр.частоты».</p>
	<p>Ток двигателя превысил заданный уровень токоограничения:</p> <ul style="list-style-type: none"> - превышена нагрузка двигателя; - неправильные настройки функции токоограничения; - задан слишком высокий темп разгона/торможения; - неправильная настройка характеристики U/f 	<p>1) Проверьте нагрузку двигателя. 2) Проверить правильность установки значения номинального тока двигателя. 3) Проверить срабатывание функции токоограничения (состояние преобразователя «ТОООГР.»). При необходимости изменить настройки функции токоограничения (см. п.3.3.2 «Токоограничение»). 4) Уменьшить темп разгона/торможения для соответствующего диапазона частот и/или изменить тип кривых разгона и торможения 5) Проверить настройку характеристики U/f. В зависимости от типа двигателя и характера нагрузки на валу возможно потребуются как увеличение, так и уменьшение выходного напряжения преобразователя.</p>

Таблица 5.1 (продолжение)

Описание неисправности	Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
На пульте управления отображается отрицательный коэффициент мощности двигателя	Двигатель работает в генераторном режиме.	Проверить режим работы двигателя.
Неравномерное вращение двигателя при разгоне и/или торможении. Колесания скорости вращения при работе.	Выходная частота находится в диапазоне частот механического резонанса привода.	Дождаться прохождения диапазона резонансных частот. Изменить настройки резонансных частот (см. п.3.1.1.6 «Резонансные частоты») для обеспечения длительной безопасной работы привода в соответствующем диапазоне частот вращения.
	Неправильная настройка преобразователя. Срабатывает функция токоограничения.	Проверить настройку параметров преобразователя: - характеристика U/f (см. п.3.1.3 «Настройки U/f»); - характеристики разгона/торможения (см. п.3.1.2 «Разгон/торможение»);
	Неравномерность нагрузки на валу двигателя	Проверить величину нагрузки двигателя
Неравномерное вращение двигателя при низких частотах, пульсации выходного тока. При повышении нагрузки двигателя возможно срабатывание защит «Апп. защита тока», «Критический ток» или «Перекоп вых. тока»	Обрыв выходной фазы	Проверить затяжку винтов (болтов) в выходных цепях преобразователя и на силовых клеммах подключения двигателя. Проверить исправность проводов подключения двигателя и двигателя.
	Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром
При изменении сигнала на аналоговых входах преобразователя, значение показаний аналогового входа, отображаемое на пульте управления, не изменяется	Неисправность внешних устройств, подключенных к аналоговым входам и/или соединительных проводов.	Проверить исправность внешних устройств и соединительных проводов.
	Подключение внешних устройств с нарушением рекомендуемых схем подключения.	Проверить правильность подключения внешних устройств.
	Неправильная калибровка аналоговых входов.	Осуществить калибровку аналоговых входов согласно методике, приведенной в руководстве по эксплуатации преобразователя.
	Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром
Колесания скорости вращения при задании уставки скорости от аналоговых или дискретных входов	Воздействие помех на аналоговые сигналы или дискретные входы. Возникновение эффекта дребезга контактов для дискретных входов	1) Проверить соблюдение рекомендаций по подключению внешних устройств для обеспечения электромагнитной совместимости, приведенных в разделе 1.8 настоящего руководства 2) увеличить время фильтрации сигнала на входе (см. п.3.4.1 «Аналоговые входы» и/или п.3.4.2 «Дискретные входы»).

Таблица 5.1 (продолжение)

Описание неисправности	Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
<p>При работе преобразователя с использованием встроенного ПИД-регулятора наблюдаются существенные пульсации в измеряемом параметре.</p>	<p>Некорректная настройка параметров ПИД-регулятора</p>	<p>Изменить настройки параметров ПИД-регулятора в соответствии с рекомендациями, приведенными в руководстве по эксплуатации преобразователя.</p>
	<p>Подключение датчика параметра с нарушением требований по электромагнитной совместимости:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) заземление экрана сигнального кабеля с двух сторон; 2) сигнальные провода проложены рядом с силовыми кабелями; 3) воздействие помех на сигнал датчика 	<p>Проверить соблюдение рекомендаций по подключению внешних устройств для обеспечения электромагнитной совместимости, приведенных в разделе 1.8 настоящего руководства:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) экран сигнального кабеля должен быть заземлен только со стороны преобразователя; 2) расстояние между сигнальными и силовыми кабелями должно быть не менее 30 см. 3) - установить фильтрующий конденсатор (не менее 35 В x 100 мкФ) по цепи питания непосредственно на датчик. - увеличить время фильтрации сигнала на аналоговом входе (см. п. 3.4.1 «Аналоговые входы»).
	<p>Чрезмерные колебания измеряемой величины из-за неправильной установки датчика.</p>	<p>Проверить правильность выбора места установки датчика. Установить демпфер гидроударов в точке подключения датчика.</p>
<p>Преобразователь не работает по заданному расписанию</p>	<p>Заданы неправильные настройки функциональных блоков расписания.</p>	<p>Проверить настройки параметров функциональных блоков расписания (см. п. 3.6.2 «Функц. блоки расписания»), в том числе с учетом приоритетов при их одновременной активации.</p>
	<p>Не установлено разрешение на использование функциональных блоков расписания.</p>	<p>Установить разрешение на использование функциональных блоков дискретных входов(см. п. 3.6.2 «Функц. блоки расписания»)</p>
	<p>Установлен текущий источник команд и/или источник уставки, отличный от «расписание»</p>	<p>Проверить правильность установки текущего источника уставки и/или источника команд (см. п. 1.2.6 «Источник уставки» и п. 1.2.7 «Источник команд»).</p>

Таблица 5.1 (продолжение)

Описание неисправности	Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
При изменении сигналов на дискретных входах реакция преобразователя не соответствует желаемой.	Неисправность внешних устройств, подключенных к дискретным входам и/или соединительных проводов (признак - состояние дискретных входов в меню (см. п. 1.5.2 «Дискретные входы» не изменяется).	Проверить исправность внешних устройств и соединительных проводов.
	Заданы неправильные условия активации дискретных входов	Проверить условия активации дискретных входов (активация при замыкании или при размыкании, см. п.3.4.2 «Дискретные входы»)
	Заданы неправильные настройки функциональных блоков дискретных входов.	Проверить настройки параметров функциональных блоков дискретных входов (см. п.3.4.2.5 « функц. блоки дискр. вх. »), в том числе с учетом приоритетов при их одновременной активации.
	Не установлено разрешение на использование функциональных блоков дискретных входов.	Установить разрешение на использование функциональных блоков дискретных входов (см. п.3.4.2.5 « функц. блоки дискр. вх. »)
	Установлен текущий источник команд и/или источник уставки, отличный от «дискретные входы»	Проверить правильность установки текущего источника уставки и/или источника команд (см. п.1.2.6 « Источник уставки » и п.1.2.7 « Источник команд »).
	Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром
Сигналы на релейных выходах не соответствуют заданным настройкам	Не выполняются условия включения реле для выбранной функции	Проверить, выполняются ли условия включения реле для выбранной функции.
	Неправильная настройка инверсии включения реле	Проверить настройку инверсии включения реле (см. п.3.4.3 « Релейные выходы »).
	Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром
Загрузка или сохранение настроек завершается с ошибками: «Ошибка чтения» «Ошибка записи» «Ошибка верификации» «Источник поврежден»	Сбой загрузки или сохранения настроек из-за помех	Повторить загрузку или сохранение настроек. Проверить значение всех настроек преобразователя.
	Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром
Загрузка или сохранение настроек завершается с ошибкой «Прервано пользователем»	В процессе загрузки или сохранения настроек была выбрана команда «прервать».	Повторить загрузку или сохранение настроек. Проверить значение всех настроек преобразователя.

5.2 Аварийные ситуации и возможные причины их возникновения

Подробное описание системы защит преобразователя приведено в разделе 3.6 настоящего руководства.

При поиске причин возникновения аварийных ситуаций следует обратить внимание на следующие основные положения:

- Каждый преобразователь проходит на предприятии-изготовителе 100% выходной контроль, поэтому появление сбоев в работе преобразователя при настройке или вскоре после нее скорее всего свидетельствует о неправильной настройке преобразователя или о его неправильном подключении.
- Возникновение аварийных ситуаций после длительной бесперебойной работы обычно происходит из-за изменений свойств электропривода (например, в результате износа) или из-за несанкционированного изменения настроек преобразователя.
- Регулярное появление сбоев без видимых причин обычно происходит при невыполнении требований к обеспечению электромагнитной совместимости при установке и/или эксплуатации преобразователя.

Возможные причины возникновения аварийных ситуаций, а также рекомендации по их устранению, приведены в таблицах 5.2 - 5.25. При невозможности самостоятельно обнаружить и устранить причину аварии обратитесь в технические центры, указанные в паспорте на преобразователь. Перед обращением в технический центр убедитесь, что возникшая авария не была вызвана никакими из причин, приведенных в таблицах 5.2 - 5.25, и что Вы не можете устранить ее самостоятельно.



Если аварийная ситуация возникает сразу же после включения преобразователя (до подачи команды «Пуск»), то наиболее вероятны проблемы во внутренних цепях преобразователя. Для проверки внешних цепей рекомендуется отключить выходной силовой кабель и кабели подключения тормозного резистора (если используется). Если при этом аварийная ситуация не возникает, то следует проверить внешние подключения.

При возникновении аварийной ситуации с кодом, не указанным в таблицах 5.2 - 5.25 – обратитесь в технические центры, указанные в паспорте на преобразователь.

КОД АВАРИИ ПЕРЕГРЕВ ПРОФИЛЯ

Описание: Температура охлаждающего радиатора превысила максимальное значение

Реакция преобразователя: Аварийный останов

Таблица 5.2

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Превышение максимально допустимой температуры окружающей среды (+40°C)	Обеспечить требуемый диапазон температуры окружающей среды (+1...+40°C)
Засорение охлаждающего радиатора	Проверить отсутствие в межреберном пространстве силового радиатора преобразователя посторонних предметов, при необходимости продуть радиатор сжатым воздухом.
Вентиляторы системы охлаждения не вращаются при работе преобразователя или вращаются с низкой скоростью	Проверить работу встроенных вентиляторов охлаждения. Вращение вентиляторов должно быть равномерным, не должно иметься посторонних шумов и характерных запахов. При необходимости, заменить вентиляторы. Для преобразователей мощностью от 160 до 315 кВт проверить целостность предохранителя (установлен в колодке питания вентилятора, см. рисунок 2.2д).
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ НИЗКАЯ ТЕМП. ПРОФ.

Описание: Температура охлаждающего радиатора ниже минимального значения (порог срабатывания 0°C, порог отпущения +2°C).

Реакция преобразователя: Аварийный останов

Таблица 5.3

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Низкая температура окружающей среды и/или преобразователя	Выдержать преобразователь в нормальных климатических условиях (при температуре не ниже +5°C) не менее 8-10 часов. При необходимости обеспечить подогрев преобразователя.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ

АВАРИЯ FWPWR
 АВАРИЯ ТИРИСТОРОВ
 АВАРИЯ Uin
 АВАРИЯ ULEM

Описание: неисправность внутренних цепей преобразователя.

Реакция преобразователя: Критический аварийный останов

Таблица 5.4

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ **АВАРИЯ ТОРМ. КЛЮЧА**

Описание: Авария ключа управления тормозным резистором.

Реакция преобразователя: Критический аварийный останов

Таблица 5.5

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Короткое замыкание или слишком низкое сопротивление цепи тормозного резистора.	Проверить цепь тормозного резистора. Заменить тормозной резистор на другой с необходимым номиналом. Значение сопротивления тормозного резистора не должно быть меньше значения, указанного в руководстве по эксплуатации преобразователя!
Короткое замыкание выходного силового кабеля (клеммы А,В,С, В1, В2) между собой или на корпус преобразователя	Проверить исправность выходных силовых кабелей подключения двигателя и тормозного резистора. Проверить сопротивление изоляции двигателя.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ **АВАРИЯ ДРАЙВЕРОВ**

Описание: Авария ключей управления IGBT-транзисторами.

Реакция преобразователя: Критический аварийный останов

Таблица 5.6

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Только для преобразователей частоты мощностью 5,5-37кВт: Короткое замыкание или слишком низкое сопротивление цепи тормозного резистора.	Проверить цепь тормозного резистора. Заменить тормозной резистор на другой с необходимым номиналом. Значение сопротивления тормозного резистора не должно быть меньше значения, указанного в руководстве по эксплуатации преобразователя!
Короткое замыкание выходного силового кабеля (клеммы А,В,С, В1, В2) между собой или на корпус преобразователя	Проверить исправность выходных силовых кабелей подключения двигателя и тормозного резистора. Проверить сопротивление изоляции двигателя.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром



ОСТОРОЖНО!

КАТЕГОРИЧЕСКИ ЗАПРЕЩАЕТСЯ производить проверку сопротивления изоляции ДВИГАТЕЛЯ без отключения его от преобразователя! В противном случае возможен выход преобразователя из строя и снятие преобразователя с гарантии. Измерение сопротивления изоляции ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ должно проводиться только представителями сервисной службы предприятия-изготовителя в соответствии с рекомендованной методикой!

КОД АВАРИИ АПП. ЗАЩИТА ТОКА

Описание: Превышение током двигателя максимально допустимого значения.

Реакция преобразователя: Критический аварийный останов

Таблица 5.7

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Нагрузка на валу двигателя превышена или возникло резкое изменение нагрузки.	Проверить нагрузку на валу двигателя (в т.ч. подшипники, редукторы, цепи, ремни и т.п.)
Произошло снижение напряжения питающей сети (при работе с нагрузкой, близкой к номинальной, при этом возможно отсутствие аварий «НИЗКОЕ Uвх»)	Проверить напряжения всех фаз питающей сети. Убедиться в том, что провода подключения питающей сети имеют достаточное сечение, и что не происходит превышения мощности источника сетевого напряжения.
При работе преобразователя произошло переключение коммутирующих аппаратов, установленных между преобразователем и двигателем. Произошло ошибочное включение контактора цепи резервного прямого пуска двигателя.	Проверить работу и условия включения коммутирующих аппаратов
Ошибка в подключении двигателя (подключены обмотки, предназначенные для напряжения 230 В)	Проверить правильность подключения двигателя
Неисправность устройств, установленных между выходом преобразователя и двигателем (коммутационные аппараты, дроссели, фильтры и т.п.)	Проверить исправность устройств.
Короткое замыкание выходного силового кабеля (клеммы А,В,С) между собой или на землю	Проверить исправность выходных силовых кабелей подключения двигателя. Проверить сопротивление изоляции двигателя.
Обрыв одной или двух фаз кабелей подключения двигателя или обмоток двигателя.	Проверить исправность кабелей и обмоток двигателя.
Длина кабеля подключения двигателя превышает максимально допустимые значения (см. таблицу 2.5)	Установить дополнительное оборудование в зависимости от длины кабеля в соответствии с рекомендациями, приведенными в таблице 2.5
Неправильная настройка характеристики U/f (характерно срабатывание аварии при начале разгона двигателя)	Проверить настройку характеристики U/f, особенно для диапазона частот при которых происходит срабатывание аварии. В зависимости от типа двигателя и характера нагрузки на валу возможно потребуются как увеличение, так и уменьшение выходного напряжения преобразователя.
Установлен слишком высокий темп разгона/торможения двигателя (характерно для нагрузок с большим моментом инерции)	Уменьшить темп разгона/торможения двигателя для диапазона частот при которых происходит срабатывание аварии.
Установлено большое значение стартовой частоты (характерный признак - срабатывание аварии при пуске двигателя)	Уменьшить значение стартовой частоты (см. п. 3.1.1.1 «Старт. частота»)
Производится пуск на вращающийся двигатель. Функция «поиск скорости» не используется.	Убедиться в отсутствии вращения двигателя. При необходимости пуска на вращающийся двигатель установить разрешение на использование функции «поиск скорости» (см. п. 3.1.5 «Подхват»)
Производится пуск на вращающийся двигатель. Используется функция «поиск скорости»	Изменить настройку функции «поиск скорости» (см. п. 3.1.5 «Подхват»)
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ КРИТИЧЕСКИЙ ТОК

Описание: Превышение током максимального значения, заданного в настройках преобразователя (см. п.3.3.1 «Критический ток»).

Реакция преобразователя: Аварийный останов

Таблица 5.8

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
См. возможные причины возникновения аварии «Апп.защита тока», таблица 5.11	—
Произошло снижение напряжения питающей сети (при работе с нагрузкой, близкой к номинальной, при этом возможно отсутствие аварий «НИЗКОЕ Uвх»)	Проверить напряжения всех фаз питающей сети. Убедиться в том, что провода подключения питающей сети имеют достаточное сечение, и что не происходит превышения мощности источника сетевого напряжения.
Ошибка в подключении двигателя (например, подключены обмотки, предназначенные для напряжения 230 В)	Проверить правильность подключения двигателя
Несоответствие заданного значения номинального тока двигателя реальному номинальному току	Проверить текущее значение номинального тока (см. п.1.1.7 «Номинальный ток»). Текущее значение может быть изменено со встроенного и дистанционного пультов управления, а также по командам на дискретных входах и по событиям расписания.
Задано неправильное значение критического тока	Проверить значение настройки критического тока (см. п.3.3.1 «Критический ток»)
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ ПЕРЕКОС ВЫХ. ТОКА

Описание: Дисбаланс выходных токов превысил значение, заданное в настройках преобразователя(см. п.3.3.4 «Перекас тока»)

Реакция преобразователя: Аварийный останов

Таблица 5.9

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Обрыв или короткое замыкание в кабелях подключения двигателя или в обмотках двигателя.	Проверить исправность кабелей и обмоток двигателя.
Неисправность устройств, установленных между выходом преобразователя и двигателем (коммутационные аппараты, дроссели, фильтры и т.п.)	Проверить исправность устройств.
Неправильные настройки параметров контроля дисбаланса токов	Проверить настройки защиты (см. п.3.3.4 «Перекас тока»)
Несоответствие заданного значения номинального тока двигателя реальному номинальному току	Проверить текущее значение номинального тока (см. п.1.1.7 «Номинальный ток»). Текущее значение может быть изменено со встроенного и дистанционного пультов управления, а также по командам на дискретных входах и по событиям расписания.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ ПЕРЕГРЕВ ПО I^2t

Описание: Срабатывание программной времятоковой (тепловой) защиты двигателя, (см. [п.3.3.3](#) «Тепловая защита»).

Реакция преобразователя: Аварийный останов

Таблица 5.10

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Нагрузка на валу двигателя превышена.	Проверить нагрузку на валу двигателя (в т.ч. подшипники, редукторы, цепи, ремни и т.п.)
Произошло снижение напряжения питающей сети (при работе с нагрузкой, близкой к номинальной, при этом возможно отсутствие аварий «НИЗКОЕ Uвх»)	Проверить напряжения всех фаз питающей сети. Убедиться в том, что провода подключения питающей сети имеют достаточное сечение, и что не происходит превышения мощности источника сетевого напряжения.
Ошибка в подключении двигателя (например, подключены обмотки, предназначенные для напряжения 230 В)	Проверить правильность подключения двигателя
Неисправность устройств, установленных между выходом преобразователя и двигателем (коммутационные аппараты, дроссели, фильтры и т.п.)	Проверить исправность устройств.
Несоответствие заданного значения номинального тока двигателя реальному номинальному току	Проверить текущее значение номинального тока (см. п.1.1.7 «Номинальный ток»). Текущее значение может быть изменено со встроенного и дистанционного пультов управления, а также по командам на дискретных входах и по событиям расписания.
Неправильные настройки параметров времятоковой (тепловой) защиты	Проверить настройки защиты (см. п.3.3.3 «Тепловая защита»)
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ **НИЗКОЕ $U_{вх}$**

Описание: Амплитуда линейного напряжения питающей сети ниже минимально допустимого значения ($U_{вх} < 304$ В).

Реакция преобразователя: Предупреждение.
Если авария возникает при остановленном преобразователе, то преобразователь перейдет в состояние «**БЛОКИРОВКА**», пуск двигателя будет запрещен до тех пор, пока напряжение не вернется в допустимый диапазон.

Таблица 5.11

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Низкое напряжение питающей сети	Проверить напряжения всех фаз питающей сети. Если авария возникает при начале вращения двигателя или при повышении нагрузки - убедиться в том, что провода подключения питающей сети имеют достаточное сечение, и что не происходит превышения мощности источника сетевого напряжения. Если провалы напряжения сети вызваны включением других мощных устройств, подключенных к тому же вводу питания - подключить преобразователь к другому вводу.
Ошибочное подключение на выход преобразователя (к клеммам А, В, С) входного силового кабеля.	Подключить входной силовой кабель к клеммам U, V, W согласно требованиям руководства по эксплуатации. Убедиться в работоспособности преобразователя.
Ослабло крепление кабелей подключения питающей сети и/или соответствующих шин преобразователя	Проверить затяжку винтов подключения питающей сети на клеммной колодке преобразователя, а также винтов крепления внутренних проводников и шин преобразователя.
Неисправность внешних устройств (автоматических выключателей, пускателей, дросселей, фильтров и т.п.), расположенных между питающей сетью и преобразователем	Проверить дополнительные устройства, расположенные между сетью и преобразователем.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ **ПРЕВЫШЕНИЕ $U_{вх}$**

Описание: Амплитуда линейного напряжения питающей сети превысила максимально допустимое значение ($U_{вх} > 456$ В).

Реакция преобразователя: Аварийный останов.

Таблица 5.12

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Завышено напряжение питающей сети	Проверить напряжения всех фаз питающей сети.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ	ПЕРЕКОС U_{вх}
-------------------	-------------------------------

Описание: Недопустимый дисбаланс амплитуд напряжений (более 85 В) в фазах питающей сети в течение 1 с

Реакция преобразователя: Аварийный останов / блокировка.

Таблица 5.13

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Снижение и/или повышение напряжения в одной или нескольких фазах питающей сети	Проверить напряжения всех фаз питающей сети. Убедиться в равномерности нагрузке всех фаз питающей сети. Если авария возникает при начале вращения двигателя или при повышении нагрузки - убедиться в том, что провода подключения питающей сети имеют достаточное сечение, и что не происходит превышения мощности источника сетевого напряжения.
Ослабло крепление кабелей подключения питающей сети и/или соответствующих шин преобразователя	Проверить затяжку винтов подключения питающей сети на клеммной колодке преобразователя, а также винтов крепления внутренних проводников и шин преобразователя.
Неисправность внешних устройств (автоматических выключателей, пускателей, дросселей, фильтров и т.п.), расположенных между питающей сетью и преобразователем	Проверить дополнительные устройства, расположенные между сетью и преобразователем.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

При возникновении аварии «Перекас U_{вх}» вследствие обрыва одной из фаз питающей сети показания пульта управления (см. п.1.1.8 «Входные напряжения») будут соответствовать следующим значениям (на примере обрыва фазы V):

Напряжение U-V: 230 В

Напряжение V-W: 230 В

Напряжение W-U: 400 В



При возникновении аварии «Перекас U_{вх}» вследствие обрыва двух фаз питающей сети показания пульта управления будут соответствовать следующим значениям (на примере обрыва фаз U и W):

Напряжение U-V: 230 В

Напряжение V-W: 230 В

Напряжение W-U: 0 В

КОД АВАРИИ	ПЕРЕКОС ФАЗ U_{вх}
	НЕСТАБ. ФАЗА U_{вх}
	НЕСТАБИЛЬНОЕ U_{вх}

Описание: несоответствие сетевого напряжения предъявляемым требованиям.

Реакция преобразователя: Предупреждение

Если аварии возникают при остановленном преобразователе, то преобразователь перейдет в состояние «БЛОКИРОВКА», пуск двигателя будет запрещен до тех пор, пока напряжение не вернется в допустимый диапазон.

Таблица 5.14

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Несоответствие сетевого напряжения предъявляемым требованиям	Проверить напряжения всех фаз питающей сети. При питании преобразователя от дизель-генератора убедиться в исправности дизель-генератора. При необходимости установить дополнительное оборудование (см. раздел 2.5 настоящего руководства).
Неисправность внешних устройств (дросселей, фильтров и т.п.), расположенных между питающей сетью и преобразователем	Проверить дополнительные устройства, расположенные между сетью и преобразователем.
Ослабло крепление кабелей подключения питающей сети и/или соответствующих шин преобразователя	Проверить затяжку винтов подключения питающей сети на клеммной колодке преобразователя, а также винтов крепления внутренних проводников и шин преобразователя.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ **АВАРИЯ ЗАРЯДА DC**

Описание: Напряжение в звене постоянного тока преобразователя при заряде не достигло заданного уровня в течение 30 с.

Реакция преобразователя: Критический аварийный останов.

Таблица 5.15

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
<p>Перегрев PTC-термистора цепи заряда (только для ПЧ 5,5-55кВт) из-за следующих причин:</p> <p>1) длительность цикла «подача напряжения - снятие напряжения - подача напряжения» составила менее 3 минут (например, произошло несколько последовательных отключений и включений питания преобразователя)</p> <p>2) короткого замыкания в звене постоянного тока преобразователя</p>	<p>1) Отключить питание преобразователя и выждать 10 минут</p> <p>2) Проверить отсутствие видимых повреждений конденсаторов звена постоянного тока, выравнивающих резисторов (установлены на конденсаторах) и IGBT-модулей.</p>
<p>Ослабло крепление кабелей подключения питающей сети и/или соответствующих шин преобразователя</p>	<p>Проверить затяжку винтов подключения питающей сети на клеммной колодке преобразователя, а также винтов крепления внутренних проводников и шин преобразователя.</p>
<p>Для ПЧ 5,5-90кВт: Ослабло крепление перемычки между клеммами L1 и L2.</p>	<p>Проверить затяжку винтов крепления перемычки на клеммной колодке преобразователя.</p>
<p>для ПЧ 5,5-90кВт: Неисправность (обрыв) подключенного внешнего дросселя звена постоянного тока или соединительных проводов. для ПЧ 110-315кВт: Неисправность (обрыв) встроенного дросселя звена постоянного тока или соединительных проводов</p>	<p>Проверить исправность дросселя звена постоянного тока и соединительных проводов.</p>
<p>Неисправность преобразователя</p>	<p>Свяжитесь с ближайшим сервисным центром</p>

КОД АВАРИИ ПЕРЕВЫШЕНИЕ U_{dc}

Описание: Напряжение в звене постоянного тока преобразователя превысило максимально допустимое значение ($U_{dc} > 720$ В)

Реакция преобразователя: Аварийный останов.

Таблица 5.16

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Установлен высокий темп торможения двигателя (при отсутствии тормозного резистора). Характерно для нагрузок с большим моментом инерции.	Снизить скорость торможения двигателя и/или подключить тормозной резистор.
Неправильно подобран номинал тормозного резистора	Заменить тормозной резистор на другой с необходимым номиналом или установить дополнительный тормозной резистор параллельно имеющемуся. Результирующее значение сопротивления не должно быть меньше значения, указанного в разделе 2.5.5 настоящего руководства!
Завышено напряжение питающей сети	Проверить напряжения всех фаз питающей сети.
Короткое замыкание одной из фаз выходного силового кабеля (клеммы А,В,С) на землю	Проверить исправность выходных силовых кабелей подключения двигателя. Проверить сопротивление изоляции двигателя.
К двигателю подключен проводник нейтрали	Отключить проводник нейтрали от двигателя
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ НИЗКОЕ U_{dc}

Описание: Недопустимо низкое напряжение в звене постоянного тока преобразователя ($U_{dc} < 390$ В)

Реакция преобразователя: Аварийный останов / блокировка

Таблица 5.17

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Включение питания преобразователя (авария появляется кратковременно)	Не является признаком неисправности преобразователя
Низкое напряжение или кратковременный провал напряжения питающей сети	Проверить напряжения всех фаз питающей сети. Обратитесь к рекомендациям по поиску и устранению причин аварии «НИЗКОЕ $U_{вх}$ »
Длительность цикла «подача напряжения - снятие напряжения - подача напряжения» составила менее 3 минут (например, произошло несколько последовательных отключений и включений питания преобразователя)	Отключить питание преобразователя и выждать 10 минут
Ослабло крепление кабелей подключения питающей сети и/или соответствующих шин преобразователя	Проверить затяжку винтов подключения питающей сети на клеммной колодке преобразователя, а также винтов крепления внутренних проводников и шин преобразователя.
Для преобразователей мощностью от 5,5 до 90кВт: - Ослабло крепление перемычки между клеммами L1 и L2. - Неисправность (обрыв) подключенного внешнего дросселя звена постоянного тока или соединительных проводов	Проверить затяжку винтов крепления перемычки на клеммной колодке преобразователя. Проверить исправность дросселя звена постоянного тока и соединительных проводов.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ **ПОТЕРЯ НАГРУЗКИ**

Описание: Снижение мощности, потребляемой двигателем ниже заданного уровня (см. п. 3.3.5 «**Потеря нагрузки**»)

Реакция преобразователя: Настраивается пользователем (см. п. 3.3.10 «**Реакция на аварии**»).

Таблица 5.18

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Неисправность механизмов привода	Проверить исправность механизмов привода
Неисправность устройств, установленных между выходом преобразователя и двигателем (коммутационные аппараты, дроссели, фильтры и т.п.)	Проверить исправность устройств.
Неправильная настройка защиты (например, неправильное значение минимальной мощности или высокая чувствительность к колебаниям мощности из-за малого времени срабатывания аварии)	Изменить настройки защиты или отключить данную защиту
Несоответствие заданного значения номинального тока двигателя реальному номинальному току	Проверить текущее значение номинального тока (см. п. 1.1.7 « Номинальный ток »). Текущее значение может быть изменено со встроенного и дистанционного пультов управления, а также по командам на дискретных входах и по событиям расписания.
Заданы неправильные значения номинального напряжения и cos (φ) двигателя	Проверить значения параметров двигателя (см. п. 3.2 « Параметры двигателя »)

КОД АВАРИИ **НЕПР. ПОСЛ. DIN**

Описание: Неправильная последовательность активации дискретных входов. Включение/отключение необходимости контроля последовательности активации для каждого дискретного входа настраивается в меню см. п. 3.4.2 «**Дискретные входы**».

Реакция преобразователя: Настраивается пользователем (см. п. 3.3.10 «**Реакция на аварии**» и п. 3.3.9 «**Задержка повт. пуска**»).

Таблица 5.19

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Неправильная последовательность срабатывания подключенных датчиков из-за внешних условий	Проверить правильность срабатывания подключенных датчиков.
Неисправность внешних устройств, подключенных к дискретным входам и/или соединительных проводов	Проверить исправность внешних устройств и соединительных проводов.
Неправильная настройка контроля последовательности активации дискретных входов.	Проверить настройки контроля последовательности активации дискретных входов (см. п. 3.4.2 « Дискретные входы »).

КОД АВАРИИ АВАРИЯ АН. ВХОДА

Описание: Сигнал на аналоговом входе вышел за допустимые пределы. Включение/отключение необходимости контроля значения сигнала, а также допустимые пределы для каждого аналогового входа настраиваются в меню [п. 3.3.6](#) «Аварии аналог. входов».

Реакция преобразователя: Настраивается пользователем (см. [п. 3.3.10](#) «Реакция на аварии»).

Таблица 5.20

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Отсутствует питание внешних устройств (при их питании от независимого источника)	Проверить наличие питания внешних устройств
Чрезмерные колебания измеряемой величины из-за неправильной установки датчика.	Проверить правильность выбора места установки датчика. Установить демпфер гидроударов в точке подключения датчика.
Изменение настройки масштаба параметра или калибровок аналогового входа	Проверить правильность калибровки аналогового входа с использованием калиброванных поверенных приборов.
Неисправность устройства, подключенного к соответствующему аналоговому входу	Проверить исправность внешних устройств
Обрыв или короткое замыкание в соединительных проводниках	Проверить исправность соединительных проводников
Подключение внешних устройств с нарушением требований по электромагнитной совместимости: 1) заземление экрана сигнального кабеля с двух сторон; 2) сигнальные провода проложены рядом с силовыми кабелями; 3) чувствительность датчика к наводкам по цепи питания	Проверить соблюдение рекомендаций по подключению внешних устройств для обеспечения электромагнитной совместимости, изложенных в руководстве по эксплуатации преобразователя: 1) экран сигнального кабеля должен быть заземлен только со стороны преобразователя; 2) расстояние между сигнальными и силовыми кабелями должно быть не менее 30 см. 3) - установить фильтрующий конденсатор (не менее 35 В х 100 мкФ) по цепи питания непосредственно на датчик. - увеличить время фильтрации сигнала на аналоговом входе (см. п. 3.4.1 «Аналоговые входы»).
Отсутствует питание внешних устройств (при питании от встроенного в преобразователь источника +24 В или +10 В): превышена максимально допустимая нагрузка источника питания.	Проверить нагрузку, подключенную к клеммам +24 В и/или +10 В сигнальной клеммной колодки преобразователя частоты. При отключенной нагрузке значения напряжений должны соответствовать номинальным значениям.
Неправильная настройка допустимого диапазона показаний аналогового входа	Проверить настройку условий активации аварии аналогового входа (см. п. 3.3.6 «Аварии аналог. входов»)
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ

**ВНЕШНЯЯ АВАРИЯ 1 ,
ВНЕШНЯЯ АВАРИЯ 2**

Описание: Активация сигнала внешней аварии в соответствии с заданными настройками. Авария может быть активирована по сигналам на дискретных входах и/или по событиям расписания.

Реакция преобразователя: Настраивается пользователем (см. п.3.3.10 «Реакция на аварии»).

Таблица 5.21

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Для внешних устройств и/или событий расписания заданы неправильные условия активации сигналов.	Проверить условия активации сигналов для внешних устройств, дискретных входов преобразователя (см. п.3.4.2 «Дискретные входы») и событий расписания (п.3.5 «Расписание»)
Неисправность внешних устройств, подключенных к дискретным входам или соединительных проводов	Проверить исправность внешних устройств и соединительных проводов.

КОД АВАРИИ

ПОТЕРЯ СВЯЗИ RS485

Описание: Авария связи контроллера преобразователя с пультом дистанционного управления или внешними управляющими контроллерами (см. п.3.3.7.2 «Потеря связи RS485»).

Реакция преобразователя: Настраивается пользователем (см. п.3.3.10 «Реакция на аварии»).

Таблица 5.22

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Повреждение или неправильное подключение соединительных проводников	Проверить исправность и правильность подключения соединительных проводников.
ПДУ (внешний контроллер) неисправен или на него не подано питание.	Проверить наличие питания и исправность ПДУ (внешнего контроллера)
Несовпадение параметров связи, заданных в ПДУ (внешнем контроллере) и в контроллере преобразователя	Проверить настройки параметров связи. При необходимости осуществить перевод преобразователя в режим технологических параметров связи в соответствие с методикой п.7.12
Наличие сильных помех, приводящих к сбоям связи.	1) Включить согласующие терминаторы и резисторы защитного смещения на контроллере преобразователя и в пульте дистанционного управления (на внешнем контроллере - при их наличии) в соответствии с рекомендациями, приведенными в руководстве по эксплуатации преобразователя. 2) Уменьшить скорость связи 3) Проверить правильность прокладки соединительных проводников для обеспечения требований электромагнитной совместимости в соответствии с рекомендациями руководства по эксплуатации преобразователя.
Установлена низкая скорость связи по интерфейсу RS485	Выждать время, необходимое для установления связи при заданной скорости связи (до 1,5 минут при скорости связи 600 бит/сек)
Неправильная настройка параметров контроля связи RS485	Проверить настройку параметров контроля внутренней связи или отключить контроль отсутствия связи.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ

**ОШИБКА ЧТЕНИЯ ВРЕМЕНИ,
ОШИБКА ЗАПИСИ ВРЕМЕНИ,
СВОЙ ХОДА ЧАСОВ**

Описание: Неисправность встроенных часов реального времени.

Реакция преобразователя: Предупреждение

Таблица 5.23

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ

АВАРИЯ РАСПИСАНИЯ

Описание: Невозможность работы по расписанию из-за неисправности встроенных часов реального времени (наличие аварий с кодами «**Ошибка чтения времени**», «**Ошибка записи времени**», «**Сбой хода часов**»).

Реакция преобразователя: Штатный останов / блокировка

Таблица 5.24

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Установлено разрешение на использование функциональных блоков расписания, при этом встроенные часы реального времени неисправны.	Не используйте режим работы преобразователя по заданному расписанию. Свяжитесь с ближайшим сервисным центром.

КОД АВАРИИ

АВАРИЯ РАСШИРЕНИЙ

Описание: Текущая конфигурация модулей расширения не соответствует сохраненной.

Реакция преобразователя: Настраивается пользователем
(см. [п.3.3.10](#) «**Реакция на аварии**»).

Таблица 5.25

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Изменена конфигурация модулей расширения (удален или установлен модуль)	Сохранить текущую конфигурацию (см. п.3.3.4.4 « Конфигурация слотов »)
Неисправность модуля расширения	Проверьте исправность модуля расширения перестановкой в другой слот расширения.
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

КОД АВАРИИ

НЕТ СВЯЗИ

Описание: Пульт управления (местный или ПДУ) не может установить связь с контроллером преобразователя.

Таблица 5.26

Возможная причина возникновения	Рекомендации по устранению
Отсутствие контакта в шлейфе подключения пульта управления к контроллеру преобразователя	Проверить подключение шлейфа.
Выбран неправильный интерфейс связи пульта управления и контроллера преобразователя	Проверить настройку параметров связи пульта управления с преобразователем (см. п.5.2.1 « Интерфейс связи »).
Неисправность преобразователя	Свяжитесь с ближайшим сервисным центром

6. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ

Техническое обслуживание преобразователя должно производиться в соответствии с "Правилами технической эксплуатации электроустановок потребителей", "Правилами техники безопасности при эксплуатации электроустановок потребителей" специально подготовленным персоналом.

К обслуживанию преобразователя допускаются лица, имеющие право работы на силовых электроустановках с напряжением до 1000 В, прошедшие специальный инструктаж и изучившие настоящее руководство. Техническое обслуживание преобразователя включает в себя периодические проверки (ТО1) и регламентные работы (ТО2). Периодические проверки (ТО1) производятся силами потребителя каждые 3 месяца. Регламентные работы (ТО2) проводятся после истечения гарантийного срока и далее каждые 1,5-2 года специалистами сервисных центров. Перечень работ, выполняемых для каждого вида технического обслуживания, приведен в таблице 6.1.



ОСТОРОЖНО!

Обслуживание и ремонт преобразователя должны производиться не ранее чем через 3 минуты после отключения его от питающей сети.



ОСТОРОЖНО!

КАТЕГОРИЧЕСКИ ЗАПРЕЩАЕТСЯ соединять и разъединять разъемные соединения, находящиеся под напряжением. ЗАПРЕЩАЕТСЯ загораживать подходы к корпусу преобразователя и загораживать воздушные щели в корпусе преобразователя. ЗАПРЕЩАЕТСЯ несанкционированное проникновение во внутреннее пространство преобразователя.



ОСТОРОЖНО!

При проведении работ на электродвигателе отключайте преобразователь от сети! Помните, что при работающем преобразователе двигатель может запуститься в любой момент при поступлении внешнего управляющего сигнала или при наступлении заданного момента времени.

Таблица 6.1

Наименование работ	Проводимые мероприятия	Регулярность выполнения	
		каждые 3 месяца (ТО1)	каждые 2 года (ТО2)
Проверка защитного оборудования	Проверить исправность функционирования защитного оборудования (автоматического выключателя, магнитного пускателя).	✓	✓
Проверка работоспособности двигателя	Визуально и на слух проконтролировать работоспособность двигателя. Вращение двигателя в установившемся режиме должно быть равномерным, без резких изменений скорости и вибрации	✓	✓
Проверка внешнего вида преобразователя	Произвести визуальный внешний осмотр корпуса преобразователя на наличие повреждений и деформаций. На преобразователе должна сохраняться маркировка преобразователя, клемм подключения заземления, силовых и сигнальных цепей. При необходимости с наружных частей преобразователя удалить грязь, масло и посторонние предметы. Не допускается применение для чистки пластмассовых элементов корпуса преобразователя ацетона, уайт-спирита и т.п. жидкостей!	✓	✓
Проверка системы охлаждения	Продуть силовой радиатор и вентиляторы чистым сжатым воздухом.	✓	—
	Продуть межреберное пространство силового радиатора со снятием вентиляторов. Чистка вентиляторов. Замена вентиляторов при необходимости.	—	✓
Проверка внешнего вида и крепления кабелей внешних соединений	Проверить крепление внешних силовых и сигнальных цепей. При необходимости – подтянуть крепление. Визуально проверить внешний вид силовых и сигнальных кабелей на отсутствие повреждений изоляции проводов и коррозии.	✓	✓
Проверка внешнего вида конденсаторов звена постоянного тока, внутренних кабелей, проводников и изоляторов.	Провести контроль внешнего вида внутренних кабелей, проводников и изоляторов на наличие коррозии и повреждений. Проверить визуально внешний вид конденсаторов звена постоянного тока преобразователя на предмет утечки электролита, повреждения предохранительного клапана, деформации корпуса.	—	✓
Проверка электрического сопротивления изоляции	Провести измерение электрического сопротивления изоляции между входными (выходными) клеммами и корпусом преобразователя. Сопротивление изоляции должно быть не менее 5 МОм. Измерение сопротивления изоляции должно производиться только специалистами сервисных центров в соответствии с рекомендованной методикой!	—	✓
Проверка внешнего вида печатных плат	Провести контроль внешнего вида печатных плат на наличие коррозии проводников.	—	✓

7. ПРИМЕРЫ НАСТРОЙКИ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ

7.1 Пример настройки для КНС

На канализационно-насосных станциях (КНС) преобразователь управляет двигателем привода насоса, откачивающего жидкость из резервуара.



Необходимо внимательно подойти к выбору минимальной допустимой частоты вращения двигателя! При работе частотно-регулируемого привода на КНС с понижением частоты вращения двигателя снижается скорость потока в трубопроводах и возрастает вероятность заиливания труб и приемка! Кроме того, при низких частотах вращения производительность насоса существенно снижается и не обеспечивает регулирования уровня жидкости в резервуаре.

К дискретным входам подключаются датчики уровня жидкости в резервуаре (электроды или поплавковые выключатели). Обычно контролируется минимальный, максимальный уровень жидкости и один или несколько промежуточных уровней (см. рисунок 7.1). Для обеспечения работы насоса с регулированием производительности в зависимости от уровня жидкости, необходимо наличие не менее трех датчиков уровня. При этом датчик верхнего уровня не должен являться датчиком перелива!

Рассмотрим пример настройки преобразователя, когда датчики уровня с замыкающими контактами подключены к дискретным входам Din1, Din2 и Din3 (в порядке повышения уровня жидкости в резервуаре).

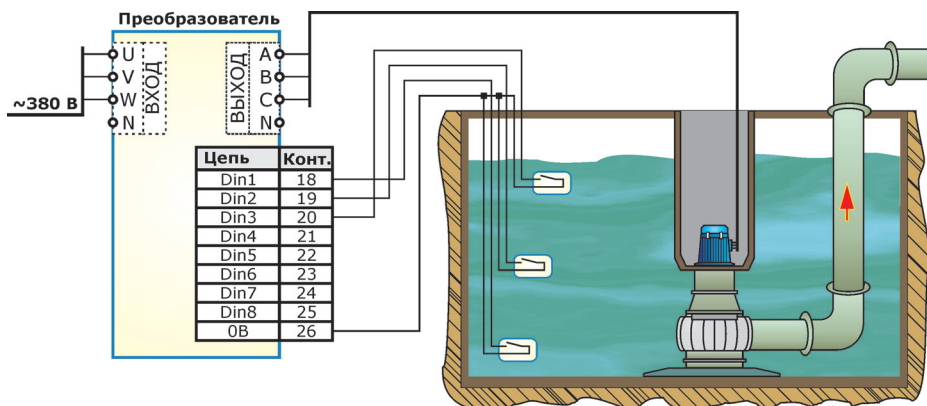


Рисунок 7.1

Описание желаемых режимов работы преобразователя в зависимости от уровня жидкости приведено в таблице 7.1. Примем, что частота, при которой достигается минимальная промежуточная производительность насоса равна 20 Гц; максимальная производительность насоса достигается при 50 Гц.

Таблица 7.1

	Уровень жидкости	Активированные датчики	Желаемый режим работы
Уровень жидкости повышается	Ниже уровня нижнего датчика	Отсутствуют	Двигатель остановлен.
	Между нижним и средним датчиками	Нижний датчик	При срабатывании датчика нижнего уровня двигатель остановлен.
	Между средним и верхним датчиками	Нижний датчик Средний датчик	При срабатывании датчика среднего уровня двигатель включается в работу на частоту, при которой достигается требуемая промежуточная производительность насоса.
	Выше верхнего датчика	Нижний датчик Средний датчик Верхний датчик	При срабатывании датчика верхнего уровня частота двигателя повышается до достижения максимальной производительности насоса.
Уровень жидкости снижается	Между средним и верхним датчиками	Нижний датчик Средний датчик	При отключении датчика верхнего уровня двигатель продолжает работать на частоте, достигнутой к моменту отключения датчика.
	Между нижним и средним датчиками	Нижний датчик	При отключении датчика среднего уровня двигатель продолжает работать на частоте, достигнутой к моменту отключения датчика.
	Ниже уровня нижнего датчика.	Отсутствуют	При отключении датчика нижнего уровня двигатель останавливается.

Неправильная последовательность срабатывания датчиков (например, сработали датчики нижнего и верхнего уровня, а датчик среднего уровня остается отключенным) указывает на неисправность одного из датчиков (например, произошло залипание контактов датчика или обрыв соединительных проводов). Реакция преобразователя на такую ситуацию определяется технологическими требованиями к объекту:

- двигатель должен оставаться в работе, при этом насос должен работать с производительностью, определяемой самым верхним из сработавших датчиков. Для защиты насоса от работы при отсутствии жидкости в резервуаре и неисправности датчиков уровня необходимо предпринимать дополнительные меры.
- двигатель должен быть остановлен, при этом преобразователь должен индицировать возникновение аварийной ситуации.

В преобразователе предусмотрена специальная функция, контролирующая последовательность активации дискретных входов (см. п. 3.4.2.3 «Контроль послед.»). Для корректной работы этой функции датчики уровня должны быть подключены к дискретным входам в порядке повышения измеряемого уровня. В случае, если при возникновении неправильной последовательности двигатель должен оставаться в работе, рекомендуется установить для аварийной ситуации «НЕПР. ПОСЛ. DIN» тип реакции «предупреждение» (см. п. 3.3.10 «Реакция на аварии») и использовать релейный выход с соответствующей функцией (см. п. 3.4.3 «Релейные выходы»).

Для выполнения настройки преобразователя определим элементарные функции, выполняемые при активации дискретных входов:

- DIN1 - Идти к диапазону 0...20 Гц;
- DIN2 - Идти к диапазону 20...50 Гц;
- DIN3 - Идти к частоте 50 Гц.
- При отсутствии активированных дискретных входов должна быть задана уставка частоты 0 Гц.

Пуск преобразователя может осуществляться одним из следующих способов:

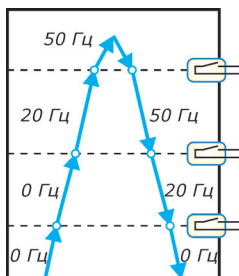
- при срабатывании нижнего датчика уровня (при необходимости контроля последовательности их срабатывания) - см. таблицу 7.2, блок FD1; для блока FD2 должно быть задано «НЕТ ФУНКЦИИ».
- при срабатывании любого из датчиков - см. таблицу 7.2, блок FD2; для блока FD1 должно быть задано «НЕТ ФУНКЦИИ».

Останов преобразователя осуществляется только если все датчики уровня будут отключены.

Требуемые настройки функциональных блоков FD приведены в таблице 7.2. Режимы работы, обеспечиваемые при указанных настройках, проиллюстрированы на рисунке 7.2.

Таблица 7.2

Функциональный блок	FD1*	FD2*	FD3	FD4	FD5	FD6	FD7
Функция	ПУСК	ПУСК	СТОП	Задать частоту 0 Гц	Идти к диапазону 0...20 Гц	Идти к диапазону 20...50 Гц	Идти к частоте 50 Гц
Управление	от DIN	от DIN	от DIN	всегда ВКЛ	от DIN	от DIN	от DIN
Объединение DIN	ИЛИ	ИЛИ	И	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ
Вход 1	DIN1	DIN1	DIN1	НЕТ	DIN1	DIN2	DIN3
Инверсия 1	выкл	выкл	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 2	DIN2	НЕТ	DIN2	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 2	выкл	выкл	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 3	DIN3	НЕТ	DIN3	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 3	выкл	выкл	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 4	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл



Верхний уровень (DIN3): ПУСК, Идти к частоте 50 Гц

- при повышении уровня жидкости выходная частота повышается до 50 Гц;
- при понижении уровня жидкости выходная частота равна 50 Гц или значению, достигнутому к моменту размыкания датчика верхнего уровня (если уровень снизится раньше, чем частота достигнет значения 50 Гц).

Средний уровень (DIN2): ПУСК, Идти к диапазону 20...50 Гц

- при повышении уровня жидкости выходная частота равна 20 Гц;
- при понижении уровня жидкости выходная частота равна 50 Гц или значению, достигнутому к моменту размыкания датчика верхнего уровня (если уровень снизится раньше, чем частота достигнет значения 50 Гц).

Нижний уровень (DIN1): ПУСК, Идти к диапазону 0...20 Гц

- при повышении уровня жидкости преобразователь остановлен;
- при понижении уровня жидкости выходная частота равна 20 Гц.

СТОП, Установить частоту 0 Гц

- при отсутствии активированных датчиков преобразователь остановлен.

Рисунок 7.2

Рекомендуемый порядок настройки при использовании преобразователя на КНС:

1. Выполнить действия, рекомендуемые при пробном пуске преобразователя (см. раздел 2.6 настоящего руководства);
2. Подключить необходимые датчики уровня к дискретным входам в порядке, соответствующем повышению уровня жидкости в резервуаре.
3. Для используемых дискретных входов установить настройку «активация при замыкании» (см. п.3.4.2.2 «Дискретные входы: условия активации»).
4. Задать следующие настройки режима работы преобразователя:
 - режим регулирования: по частоте (см. п.2.3 «Регулирование»);
 - источник уставки: дискретные входы (см. п.2.4 «Источник уставки»);
 - источник команд: дискретные входы (см. п.2.5 «Источник команд»).
5. Задать настройки ограничения диапазона выходной частоты преобразователя от 20 Гц до 50 Гц (см. п.3.1.1 «Настройки частоты»).
6. Задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.2 и установить разрешение на использование функциональных блоков FD (см. п.3.4.2.5 «Функц. блоки дискр. вх.»).

7.2 Пример настройки для станции водозабора

Применение преобразователей на водозаборных станциях аналогично применению на КНС, с той разницей, что здесь производится накачка жидкости в резервуар. Как и на КНС, к дискретным входам преобразователя подключаются датчики уровня жидкости в резервуаре (см. рисунок 7.3).

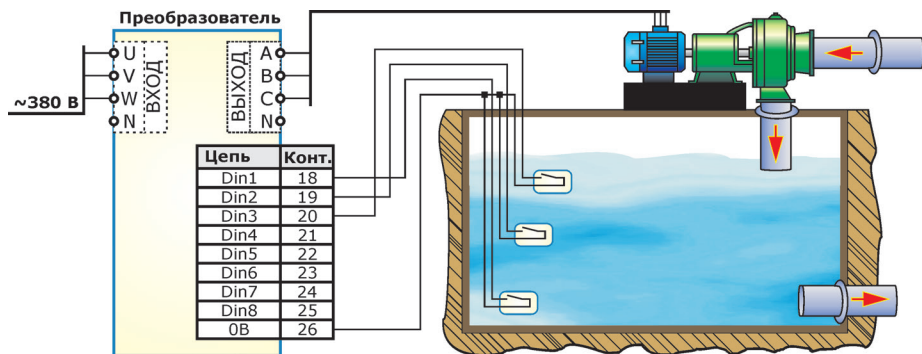


Рисунок 7.3

Описание желаемых режимов работы преобразователя в зависимости от уровня жидкости приведено в таблице 7.3. Примем, что частота, при которой достигается минимальная промежуточная производительность насоса равна 25 Гц; максимальная производительность насоса достигается при 50 Гц. Замечания по поводу настройки реакции преобразователя на неверную последовательность активации датчиков также аналогичны приведенным в примере настроек для КНС (см. раздел 7.1 настоящего руководства).

Таблица 7.3

	Уровень жидкости	Активированные датчики	Желаемый режим работы
Уровень жидкости снижается	Выше верхнего датчика	Нижний датчик Средний датчик Верхний датчик	Резервуар полностью заполнен. Двигатель остановлен.
	Между средним и верхним датчиками	Нижний датчик Средний датчик	При отключении датчика верхнего уровня двигатель остановлен.
	Между нижним и средним датчиками	Нижний датчик	При отключении датчика среднего уровня двигатель включается в работу на частоту, при которой достигается требуемая промежуточная производительность насоса.
	Ниже уровня нижнего датчика	Отсутствуют	При отключении датчика нижнего уровня частота двигателя повышается до достижения максимальной производительности насоса.
Уровень жидкости повышается	Между нижним и средним датчиками	Нижний датчик	При срабатывании датчика нижнего уровня двигатель продолжает работать на частоте, достигнутой к моменту срабатывания датчика.
	Между средним и верхним датчиками	Нижний датчик Средний датчик	При срабатывании датчика среднего уровня частота двигателя снижается до значения, при котором обеспечивается требуемая промежуточная производительность насоса.
	Выше верхнего датчика	Нижний датчик Средний датчик Верхний датчик	При срабатывании датчика верхнего уровня двигатель останавливается.

Для выполнения настройки преобразователя определим элементарные функции, выполняемые при активации дискретных входов:

- DIN3 - Задать частоту 0 Гц;
- DIN2 - Идти к диапазону 0...25 Гц;
- DIN1 - Идти к диапазону 25...50 Гц;
- При отсутствии активированных дискретных входов выходная частота должна повышаться до 50 Гц.

Пуск преобразователя должен осуществляться, если хотя бы один из датчиков уровня будет отключен.

Останов преобразователя осуществляется только если сработают все датчики уровня.

Режимы работы, обеспечиваемые при указанных настройках, проиллюстрированы на рисунке 7.4.

Таблица 7.4

Функциональный блок	FD1	FD2	FD3	FD4	FD5	FD6
Функция	ПУСК	СТОП	Идти к частоте 50 Гц	Идти к диапазону 25...50 Гц	Идти к диапазону 0...25 Гц	Задать частоту 0 Гц
Управление	от DIN	от DIN	всегда ВКЛ	от DIN	от DIN	от DIN
Объединение DIN	ИЛИ	И	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ
Вход 1	DIN1	DIN1	НЕТ	DIN1	DIN2	DIN3
Инверсия 1	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 2	DIN2	DIN2	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 2	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 3	DIN3	DIN3	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 3	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 4	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл



Рисунок 7.4

Рекомендуемый порядок настройки при использовании преобразователя на станциях водозабора:

1. Выполнить действия, рекомендуемые при пробном пуске преобразователя (см. раздел 2.6 настоящего руководства);
2. Подключить необходимые датчики уровня к дискретным входам в порядке, соответствующем повышению уровня жидкости в резервуаре.

3. Для используемых дискретных входов установить настройку «активация при замыкании» (см. **п.3.4.2.2** «Дискретные входы: условия активации»).
4. Задать следующие настройки режима работы преобразователя:
 - режим регулирования: по частоте (см. **п.2.3** «Регулирование»);
 - источник уставки: дискретные входы (см. **п.2.4** «Источник уставки»);
 - источник команд: дискретные входы (см. **п.2.5** «Источник команд»).
5. Задать настройки ограничения диапазона выходной частоты преобразователя от 25 Гц до 50 Гц (см. **п.3.1.1** «Настройки частоты»).
6. Задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.4 и установить разрешение на использование функциональных блоков FD (см. **п.3.4.2.5** «Функ. блоки дискр. вх»).

7.3 Многоскоростное управление

Под многоскоростным управлением понимается режим работы, при котором уставка выходной частоты преобразователя определяется из заранее запрограммированного ряда в зависимости от комбинации управляющих сигналов.

Рассмотрим пример многоскоростного управления от трех бесконтактных датчиков с нормально замкнутыми контактами, подключенных к дискретным входам преобразователя. При срабатывании датчиков необходимо изменять частоту вращения двигателя по схеме, приведенной в таблице 7.5. Управление пуском и остановом преобразователя осуществляется с местного пульта управления.

Примечание: В рассмотренном примере формируется 6 фиксированных скоростей двигателя. Аналогичным образом можно реализовать до 16 фиксированных скоростей при использовании комбинаций состояний четырех датчиков.

Таблица 7.5

Датчик 1	Датчик 2	Датчик 3	Выходная частота
выкл	выкл	выкл	0 Гц
ВКЛ	выкл	выкл	15 Гц
ВКЛ	ВКЛ	выкл	25 Гц
выкл	ВКЛ	выкл	35 Гц
выкл	ВКЛ	ВКЛ	45 Гц
выкл	выкл	ВКЛ	50 Гц

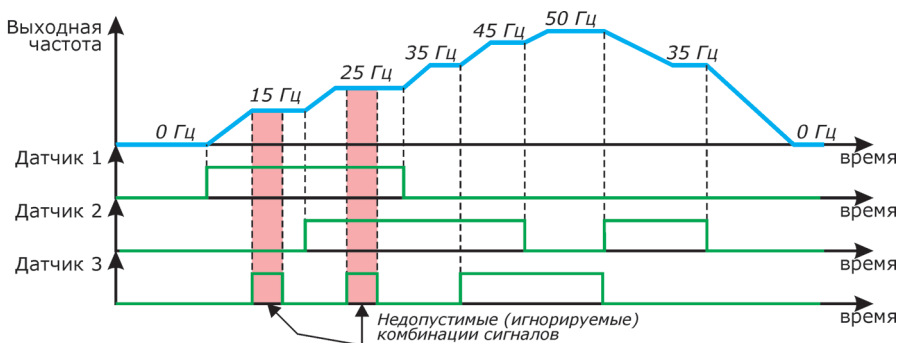


Рисунок 7.5

Для реализации желаемых режимов работы необходимо задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.6.

Таблица 7.6

Функциональный блок	FD1	FD2	FD3	FD4	FD5
Функция	Задать частоту 15 Гц	Задать частоту 25 Гц	Задать частоту 35 Гц	Задать частоту 45 Гц	Задать частоту 50 Гц
Управление	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN
Объединение DIN	И	И	И	И	И
Вход 1	DIN1	DIN1	DIN1	DIN1	DIN1
Инверсия 1	выкл	выкл	вкл	выкл	вкл
Вход 2	DIN2	DIN2	DIN2	DIN2	DIN2
Инверсия 2	вкл	выкл	выкл	вкл	вкл
Вход 3	DIN3	DIN3	DIN3	DIN3	DIN3
Инверсия 3	вкл	вкл	вкл	вкл	выкл
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 4	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл

Рекомендуемый порядок настройки для реализации многоскоростного управления:

1. Выполнить действия, рекомендуемые при пробном пуске преобразователя (см. раздел 2.6 настоящего руководства);
2. Подключить необходимые датчики к дискретным входам преобразователя.
3. Так как в рассматриваемом примере используются датчики с нормально замкнутыми контактами, то для соответствующих дискретных входов необходимо установить настройку «активация при размыкании» (см. [п. 3.4.2.2](#) «Дискретные входы: условия активации»).
4. Задать следующие настройки режима работы преобразователя:
 - режим регулирования: по частоте (см. [п. 2.3](#) «Регулирование»);
 - источник уставки: дискретные входы (см. [п. 2.4](#) «Источник уставки»);
 - источник команд: пульт (см. [п. 2.5](#) «Источник команд»).
5. Задать настройки ограничения диапазона выходной частоты преобразователя от 0 Гц до 50 Гц (см. [п. 3.1.1](#) «Настройки частоты»).
6. Задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.6 и установить разрешение на использование функциональных блоков FD (см. [п. 3.4.2.5](#) «Функц. блоки дискр. вх.»).

7.4 Электронный потенциометр

Электронный потенциометр позволяет изменять уставку частоты или технологического параметра с использованием двух дискретных входов (один - для увеличения, второй - для уменьшения уставки). Одновременная активация двух входов может быть проигнорирована, или может использоваться для сброса уставки в предустановленное значение.

Пример работы функции электронного потенциометра показан на рисунке 7.6. В данном примере при одновременной активации входов уставка сбрасывается в нулевое значение.

Для реализации функции электронного потенциометра с управлением уставкой частоты необходимо задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.7.

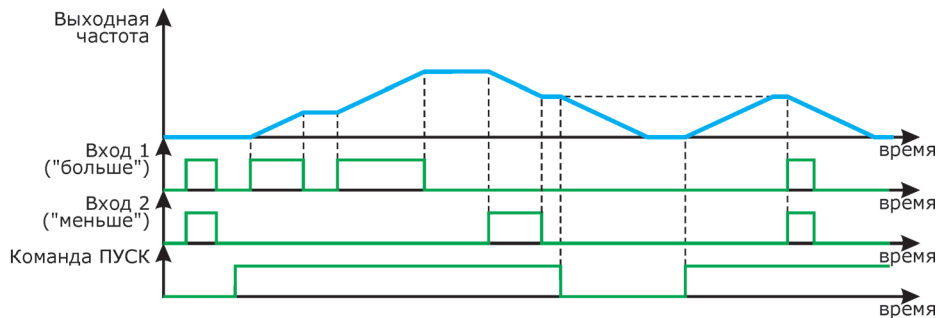


Рисунок 7.6

Таблица 7.7

Функциональный блок	FD1	FD2	FD3
Функция	Идти к частоте 50 Гц	Идти к частоте 0 Гц	Задать частоту 0 Гц
Управление	от DIN	от DIN	от DIN
Объединение DIN	И	И	И
Вход 1	DIN1	DIN1	DIN1
Инверсия 1	выкл	ВКЛ	выкл
Вход 2	DIN2	DIN2	DIN2
Инверсия 2	ВКЛ	выкл	выкл
Вход 3	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 3	выкл	выкл	выкл
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 4	выкл	выкл	выкл

Примечание: Для управления уставкой технологического параметра необходимо использовать функции блоков FD «Идти к параметру» и «установить параметр».

Рекомендуемый порядок настройки для реализации функции электронного потенциометра с управлением уставкой частоты:

1. Выполнить действия, рекомендуемые при пробном пуске преобразователя (см. раздел 2.6 настоящего руководства);
2. Подключить необходимые управляющие кнопки к дискретным входам преобразователя.
3. Установить условия активации дискретных входов в соответствии с типом используемых кнопок (нормально разомкнутые или нормально замкнутые, см. п. 3.4.2.2 «Дискретные входы: условия активации»)

4. Задать следующие настройки режима работы преобразователя:
 - режим регулирования: по частоте (см. [п. 2.3](#) «**Регулирование**»);
 - источник уставки: дискретные входы (см. [п. 2.4](#) «**Источник уставки**»);
 - источник команд: пульт (см. [п. 2.5](#) «**Источник команд**»).
5. Задать настройки ограничения диапазона выходной частоты преобразователя от 0 Гц до 50 Гц (см. [п. 3.1.1](#) «**Настройки частоты**»).
6. Задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.7 и установить разрешение на использование функциональных блоков FD (см. [п. 3.4.2.5](#) «**Функц. блоки дискр. вх**»).

7.5 Кнопочный пост управления

Под кнопочным постом управления понимается одна или несколько кнопок, предназначенных для управления преобразователем.

Один из возможных вариантов набора кнопок поста приведен в таблице 7.8. Кнопки подключаются в произвольном порядке к дискретным входам, не задействованные для управления преобразователем в технологическом процессе. Подобный кнопочный пост управления может располагаться как в непосредственной близости от преобразователя, так и на удалении до 100 м.

Таблица 7.8

Назначение кнопки	Подключение к дискретному входу	Реакция преобразователя
ПУСК (кнопка без фиксации)	DIN1	Запуск двигателя при нажатии кнопки. При отжати кнопки двигатель остается в работе.
ОСТАНОВ (кнопка без фиксации)	DIN2	Плавный останов двигателя при нажатии кнопки. При отжати кнопки двигатель остановлен, блокировки пуска не происходит.
ЭКСТРЕННЫЙ ОСТАНОВ (кнопка с фиксацией)	DIN3	При нажатии кнопки - отключение выхода преобразователя, останов двигателя самовыбегом. Блокировка запуска двигателя при нажатой кнопке. При отжати кнопки блокировка пуска снимается.
ПУСК/БЛОКИРОВКА (кнопка с фиксацией)	DIN4	Запуск двигателя при нажатии кнопки и плавный останов при отжати. Блокировка пуска при отжатой кнопке

Управление от подобного кнопочного поста имеет некоторые особенности в зависимости от текущего выбранного источника команд:

- при выбранном источнике команд «дискретные входы» управление пуском и остановом осуществляется непосредственно от соответствующих кнопок. Для останова преобразователя и блокировки нежелательного пуска может использоваться команда «Стоп» от местного или дистанционного пульта управления.
- при выбранном источнике команд «пульт» или «внешняя сеть/ ПДУ» управление пуском и остановом от кнопочного поста возможно только при наличии команды «Пуск» от пульта или ПДУ.

Для реализации кнопочного поста управления необходимо задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.9.

Таблица 7.9

Функциональный блок	FD1	FD2	FD3
Функция	ПУСК	СТОП	Экстренный СТОП
Управление	от DIN	от DIN	от DIN
Объединение DIN	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ
Вход 1	DIN1	DIN2	DIN3
Инверсия 1	выкл	выкл	выкл
Вход 2	DIN2	DIN4	НЕТ
Инверсия 2	выкл	ВКЛ	выкл
Вход 3	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 3	выкл	выкл	выкл
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 4	выкл	выкл	выкл

Рекомендуемый порядок настройки для реализации кнопочного поста управления:

1. Выполнить действия, рекомендуемые при пробном пуске преобразователя (см. раздел 2.6 настоящего руководства);
2. Подключить необходимые управляющие кнопки к дискретным входам преобразователя.
3. Установить условия активации дискретных входов в соответствии с типом используемых кнопок (нормально разомкнутые или нормально замкнутые, см. [п. 3.4.2.2](#) «**Дискретные входы: условия активации**»)
4. Задать желаемые источник уставки и источник команд.
5. Задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.9 и установить разрешение на использование функциональных блоков FD (см. [п. 3.4.2.5](#) «**Функ. блоки дискр. вх**»).

7.6 Управление дымососом котла

Преобразователь частоты регулирует производительность дымососа для поддержания заданного значения давления в топке котла в зависимости от режима работы. Выбор режима работы котла и управление пуском/остановом преобразователя осуществляется дискретными сигналами следующим образом:

- при активации входа DIN1 происходит пуск дымососа и поддержание давления 50 Па (режим «вентиляция»), при снятии активации входа производится останов дымососа в штатном режиме;
- при одновременной активации входов DIN1 и DIN2 преобразователь обеспечивает поддержание давления 25 Па (режим «работа котла»);
- при одновременной активации входов DIN1 и DIN3 преобразователь обеспечивает поддержание давления 15 Па (режим «розжиг»);
- одновременная активация входов DIN2 и DIN3 свидетельствует о неисправности внешней аппаратуры, при этом дымосос должен перейти в режим «работа котла».

Активация дискретных входов осуществляется при замыкании соответствующей кнопки. Текущее значения давления в топке определяется с помощью датчика давления, подключенному к аналоговому входу преобразователя.

Для реализации желаемых режимов работы необходимо задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.10.

Таблица 7.10

Функциональный блок	FD1	FD2	FD3	FD4	FD5	FD6	FD7
Функция	ПУСК	СТОП	Задать параметр 50 Па	Задать параметр 25 Па	Задать параметр 15 Па	Задать параметр 25 Па	Внешняя авария 1
Управление	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN
Объединение DIN	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ	И	И	И	И
Вход 1	DIN1	DIN1	DIN1	DIN1	DIN1	DIN2	DIN2
Инверсия 1	выкл	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 2	НЕТ	НЕТ	НЕТ	DIN2	DIN3	DIN3	DIN3
Инверсия 2	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 3	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 3	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 4	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл

Примечание: Для аварийной ситуации «Внешняя авария 1», возникающей при активации блока FD7 необходимо установить тип реакции «предупреждение» и использовать релейный выход с соответствующей функцией для индикации на внешней сигнальной аппаратуре.

Рекомендуемый порядок настройки преобразователя для реализации описанного алгоритма управления дымососом котла:

1. Выполнить действия, рекомендуемые при пробном пуске преобразователя (см. раздел 2.6 руководства по эксплуатации преобразователя).
2. Задать необходимые характеристики разгона/торможения двигателя. Помните, что в вентиляторном оборудовании при задании больших темпов разгона возможно возникновение токовой перегрузки двигателя, а при больших темпах торможения (при отсутствии тормозного резистора) – возникновение перенапряжения в звене постоянного тока преобразователя.
3. Задать желаемые отображаемую размерность и масштаб (пределы изменения) технологического параметра (см. [п. 3.1.4.1.1](#) «Технологический параметр»).
4. Подключить датчик давления ко входу преобразователя (см. раздел 2.4 настоящего руководства). При работе преобразователя в режиме регулирования «по частоте» откалибровать используемый аналоговый вход согласно предлагаемой методике (см. приложение Б.2). Настроить реакцию преобразователя на выход значения обратной связи за допустимые пределы (см. [п. 3.3.6](#) «Аварии аналог. входов»).
5. Задать параметры ПИД-регулятора (см. [п. 3.1.4](#) «ПИД-регулятор»): источник обратной связи (AIN1), ограничения по входу и выходу регулятора.
6. Перевести преобразователь в режим регулирования «по параметру». Произвести пробный пуск и оценить качество регулирования. При необходимости осуществить настройку параметров ПИД-регулятора (K_p , $T_{инт}$, $T_{диф}$) согласно рекомендациям, приведенным в приложении А.2.
7. Подключить управляющие сигналы к дискретным входам преобразователя следующим образом:
 - DIN1: пуск/стоп, режим «вентиляция»;
 - DIN2: режим «работа котла»;
 - DIN3: режим «розжиг».

8. Установить условия активации дискретных входов в соответствии с типом используемых кнопок (нормально разомкнутые или нормально замкнутые, см. **п. 3.4.2.2** «**Дискретные входы: условия активации**»)
9. Задать следующие настройки режима работы преобразователя:
 - режим регулирования: по параметру (см. **п. 2.3** «**Регулирование**»);
 - источник уставки: дискретные входы (см. **п. 2.4** «**Источник уставки**»);
 - источник команд: дискретные входы (см. **п. 2.5** «**Источник команд**»).
10. Задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.10. Установить разрешение на использование функциональных блоков FD (см. **п. 3.4.2.5** «**Функциональные блоки дискр. вх.**»).
11. Установить для аварийной ситуации «ВНЕШНЯЯ АВАРИЯ 1» тип реакции «предупреждение» (см. **п. 3.3.10** «**Реакция на аварии**»)
12. Установить для одного из релейных выходов функцию «Предупреждение» (см. **п. 3.4.3** «**Релейные выходы**»). Подключить к релейному выходу внешние цепи индикации (см. раздел 2.4.4 настоящего руководства).

7.7 Управление дутьевым вентилятором котла

Преобразователь частоты регулирует производительность дутьевого вентилятора для поддержания заданного значения давления в топке котла в зависимости от режима работы и измеренного значения давления газа.

Выбор режима работы котла и управление пуском/остановом преобразователя осуществляется дискретными сигналами следующим образом:

- при активации входа DIN1 происходит пуск вентилятора и поддержание давления 50 Па (режим «вентиляция»), при снятии активации входа производится останов вентилятора в штатном режиме;
- при одновременной активации входов DIN1 и DIN2 (режим «работа котла») преобразователь обеспечивает поддержание давления воздуха, определяемого показаниями датчика давления газа;
- при одновременной активации входов DIN1 и DIN3 преобразователь обеспечивает поддержание давления 15 Па (режим «розжиг»);
- одновременная активация входов DIN2 и DIN3 свидетельствует о неисправности внешней аппаратуры, при этом вентилятор должен остановиться.

Активация дискретных входов осуществляется при замыкании соответствующей кнопки.

Текущее значения давления воздуха определяется с помощью датчика давления, подключенному к аналоговому входу AIN1 преобразователя. Текущее значения давления газа определяется с помощью датчика давления, подключенному к аналоговому входу AIN2 преобразователя. Таким образом вход AIN1 используется в качестве источника сигнала обратной связи для ПИД-регулятора, а вход AIN2 - в качестве источника задания уставки технологического параметра

Для реализации желаемых режимов работы необходимо задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.11.

Таблица 7.11

Функциональный блок	FD1	FD2	FD3	FD4	FD5	FD6
Функция	ПУСК	СТОП	Задать параметр 50 Па	Источник уставки: Аналог.вход AIN2	Задать параметр 15 Па	СТОП
Управление	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN	от DIN
Объединение DIN	ИЛИ	ИЛИ	ИЛИ	И	И	И
Вход 1	DIN1	DIN1	DIN1	DIN1	DIN1	DIN2
Инверсия 1	выкл	ВКЛ	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 2	НЕТ	НЕТ	НЕТ	DIN2	DIN3	DIN3
Инверсия 2	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 3	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 3	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл
Вход 4	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ	НЕТ
Инверсия 4	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл	выкл

Примечание: для FD6 возможно использование различных функций:

- «СТОП» - для штатного плавного останова вентилятора без индикации аварийной ситуации;
- «ЭКСТРЕННЫЙ СТОП» - для останова вентилятора самовыбегом без индикации аварийной ситуации;
- «ВНЕШНЯЯ АВАРИЯ 1» - для останова вентилятора с переходом преобразователя в состояние «Авария» и индикацией аварии на соответствующем релейном выходе. Тип останова (штатный или самовыбегом), а также необходимость вмешательства оператора для сброса ошибки и перезапуска в работу определяется настройкой реакции на аварийную ситуацию «Внешняя авария 1».

Рекомендуемый порядок настройки преобразователя для реализации описанного алгоритма управления дутьевым вентилятором котла:

1. Выполнить действия, рекомендуемые при пробном пуске преобразователя (см. раздел 2.6 руководства по эксплуатации преобразователя).
2. Задать необходимые характеристики разгона/торможения двигателя. Помните, что в вентиляторном оборудовании при задании больших темпов разгона возможно возникновение токовой перегрузки двигателя, а при больших темпах торможения (при отсутствии тормозного резистора) – возникновение перенапряжения в звене постоянного тока преобразователя.
3. Задать желаемые отображаемую размерность и масштаб (пределы изменения) технологического параметра (см. п.3.1.4.1.1 «Технологический параметр»).
4. Подключить датчик давления воздуха к аналоговому входу AIN1 преобразователя в соответствии с рекомендуемой схемой. При работе преобразователя в режиме регулирования «по частоте» откалибровать аналоговый вход по параметру согласно предлагаемой методике (см. приложение Б.2). Настроить реакцию преобразователя на выход значения обратной связи за допустимые пределы (см. п.3.3.6 «Аварии аналог.входов»).
5. Подключить датчик давления газа к аналоговому входу AIN2 преобразователя. Откалибровать аналоговый вход по параметру согласно предлагаемой методике (см. приложение Б.2). В данном примере индикация параметра на аналоговом входе AIN2 должна соответствовать давлению воздуха, которое требуется обеспечить при имеющемся давлении газа.
6. Задать параметры ПИД-регулятора (см. п.3.1.4 «ПИД-регулятор»): источник обратной связи (AIN1), необходимые ограничения по входу и выходу регулятора.

7. Перевести преобразователь в режим регулирования «по параметру» . Произвести пробный пуск и оценить качество регулирования. При необходимости осуществить настройку параметров ПИД-регулятора (K_p , $T_{инт}$, $T_{диф}$) согласно рекомендациям, приведенным в приложении А.2.
8. Подключить управляющие сигналы к дискретным входам преобразователя следующим образом:
 - DIN1: пуск/стоп, режим «вентиляция»;
 - DIN2: режим «работа котла»;
 - DIN3: режим «розжиг».
9. Установить условия активации дискретных входов в соответствии с типом используемых кнопок (нормально разомкнутые или нормально замкнутые, см. [п.3.4.2.2](#) «**Дискретные входы: условия активации**»)
10. Задать следующие настройки режима работы преобразователя:
 - режим регулирования: по параметру (см. [п.2.3](#) «**Регулирование**»);
 - источник уставки: дискретные входы (см. [п.2.4](#) «**Источник уставки**»);
 - источник команд: дискретные входы (см. [п.2.5](#) «**Источник команд**»).
11. Задать настройки функциональных блоков FD согласно таблице 7.11. Установить разрешение на использование функциональных блоков FD (см. [п.3.4.2.5](#) «**Функц. блоки дискр. вх**»).
12. Установить для аварийной ситуации «ВНЕШНЯЯ АВАРИЯ 1» желаемый тип реакции (см. [п.3.3.10](#) «**Реакция на аварии**»)

Приложение А. Рекомендации по настройке ПИД-регулятора

А.1 ПИД-регулятор. Общая информация.

ПИД-регулятор используется для автоматического регулирования технологического параметра, воздействуя на него посредством изменения выходной частоты преобразователя. Уставка выходной частоты преобразователя формируется в соответствии с формулой:

$$F_{\text{вых_ПИД}}(t) = K_{\text{п}} \varepsilon(t) + \frac{1}{T_{\text{инт}}} \int \varepsilon(t) dt + T_{\text{диф}} \frac{d\varepsilon(t)}{dt}$$

Влияние пропорциональной, интегральной и дифференциальной составляющих ПИД-регулятора на выходную частоту преобразователя приведено на рисунке А.1.

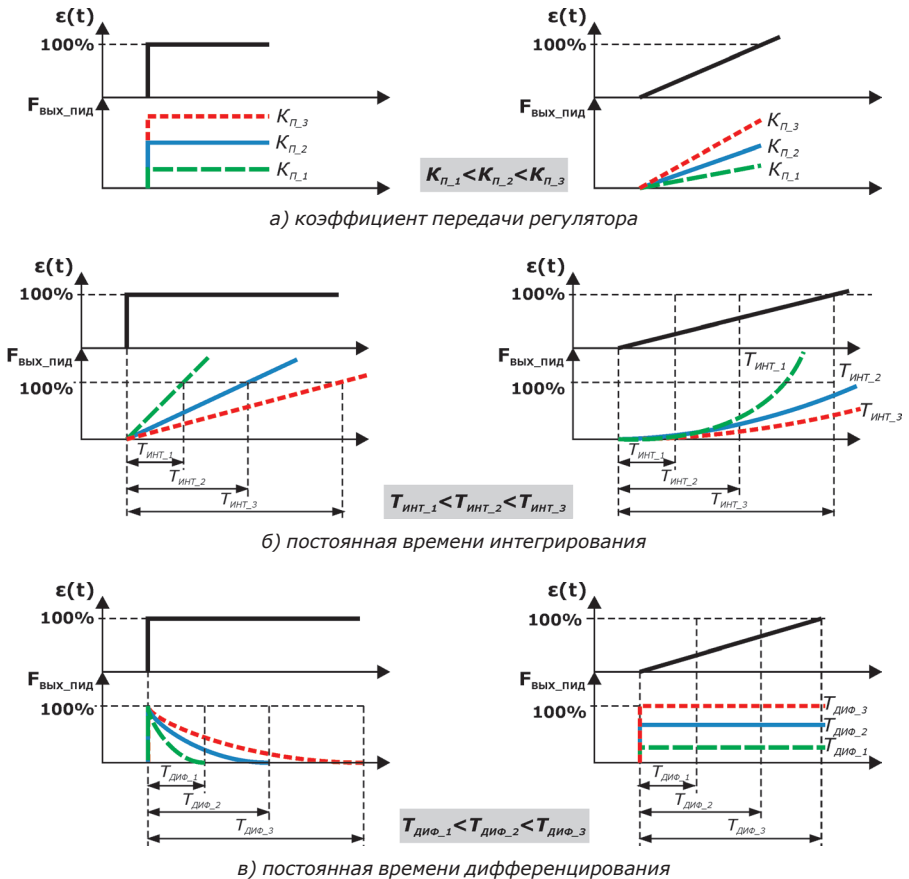


Рисунок А.1 Влияние параметров ПИД-регулятора на выходную частоту при ступенчатом и линейно изменяющемся входных воздействиях

Путем изменения настроек ПИД-регулятора можно получать различные структуры регулятора:

Пропорциональный регулятор (П-регулятор)

$K_p \neq 0$	Обеспечивает высокую скорость реакции на изменение сигнала рассогласования. При малых значениях коэффициента передачи КП возможна большая ошибка регулирования; при больших значениях КП привод может стать неустойчивым.
$T_{инт} = 0$	
$T_{диф} = 0$	

Интегральный регулятор (И-регулятор)

$K_p = 0$	Обеспечивает отсутствие ошибки регулирования при низкой скорости реакции на изменение сигнала рассогласования. Быстрое регулирование достигается при малом значении постоянной времени интегрирования $T_{инт}$. Однако, если это время мало, привод может стать неустойчивым. Если значение $T_{инт}$ слишком велико, то могут возникнуть существенные перерегулирования (отклонения от заданного значения параметра), поскольку регулятору потребуется длительное время для регулирования в случае возникновения рассогласования. Использование интегрального регулятора может привести к неустойчивой работе привода.
$T_{инт} \neq 0$	
$T_{диф} = 0$	

Пропорционально-интегральный регулятор (ПИ-регулятор)

$K_p \neq 0$	Широко применяемая структура регулятора. Пропорциональная составляющая обеспечивает высокую скорость реакции, а интегральная – отсутствие ошибки регулирования.
$T_{инт} \neq 0$	
$T_{диф} = 0$	

Дифференциальный регулятор (Д-регулятор)

$K_p = 0$	Д-регулятор реагирует только на изменение сигнала рассогласования, и не реагирует на постоянную величину рассогласования. Выходной сигнал Д-регулятора пропорционален скорости изменения величины рассогласования. Быстрое регулирование обеспечивается при большой постоянной времени дифференцирования $T_{диф}$. Однако с увеличением $T_{диф}$ растет чувствительность регулятора к шуму. Д-регулятор на практике не используется.
$T_{инт} = 0$	
$T_{диф} \neq 0$	

Интегрально-дифференциальный регулятор (ИД-регулятор)

$K_p = 0$	ИД-регулятор на практике не используется.
$T_{инт} \neq 0$	
$T_{диф} \neq 0$	

Пропорционально-дифференциальный регулятор (ПД-регулятор)

$K_p \neq 0$	Обеспечивает очень высокую скорость реакции на изменение сигнала задания или нагрузки электропривода за счет формирования упреждающего регулирующего воздействия, пропорционального скорости изменения сигнала рассогласования. ПД-регулятор не обеспечивает отсутствие ошибки регулирования.
$T_{инт} = 0$	
$T_{диф} \neq 0$	

Пропорционально-дифференциально-интегральный регулятор (ПИД-регулятор)

$K_p \neq 0$	При оптимальной и качественной настройке ПИД-регулятор обеспечивает максимальное быстродействие и малое перерегулирование.
$T_{инт} \neq 0$	
$T_{диф} \neq 0$	

При выборе структуры регулятора в общем случае рекомендуется использовать ПИ-регулятор. Это связано с тем, что хорошо настроить ПИД-регулятор на практике значительно сложнее, чем хорошо настроить ПИ-регулятор, особенно в случае отсутствия информации о параметрах объекта управления и настройке регулятора «подбором» коэффициентов. **Хорошо настроенный ПИД-регулятор не получается простым подбором $T_{диф}$ в хорошо настроенном ПИ-регуляторе.** Следует также учитывать, что наличие шумов в канале измерения в системе с ПД- или ПИД-регулятором приводит к значительным случайным колебаниям выходного сигнала регулятора или даже к неустойчивости системы.

А.2 Рекомендации по экспериментальной настройке параметров ПИД-регулятора

Общие рекомендации по настройке регулятора на основании оценки поведения регулируемого параметра в различных условиях приведены в таблице А.1.

Таблица А.1

Характерные признаки		Рекомендации по настройке	
		ПИД-регулятор	Общие настройки преобразователя
Величина регулируемого параметра постоянно меньше величины уставки параметра.		Увеличить K_p	—
Величина регулируемого параметра постоянно больше величины уставки параметра.		Уменьшить K_p	—
Медленная реакция на изменение величины рассогласования	Перерегулирование и колебания отсутствуют	Увеличить K_p	Увеличить скорость разгона/торможения в соответствующем диапазоне частот
	Значительное перерегулирование, длительные затухающие колебания параметра около заданного значения	Уменьшить $T_{инт}$	
Быстрая реакция на изменение величины рассогласования. Медленные колебания параметра около заданного значения, период колебаний больше постоянной времени $T_{инт}$		Увеличить $T_{инт}$	—
Быстрая реакция на изменение величины рассогласования. Колебания параметра около заданного значения, период колебаний примерно равен постоянной времени $T_{дию}$		Уменьшить $T_{дию}$ Уменьшить $K_p^{диф}$	—
Медленная реакция на изменение величины рассогласования независимо от увеличения коэффициента K_p , большое перерегулирование при изменении уставки.		Увеличить $T_{дию}$	Увеличить скорость разгона/торможения в соответствующем диапазоне частот

Кроме того, при настройке ПИД-регулятора следует учитывать следующее:

- Значение выходной частоты преобразователя, определяемое ПИД-регулятором, ограничивается по максимальному и минимальному значению (см. п. 3.1.4.1.5 «Ограничения по выходу»). Кроме того, на выходную частоту действуют общие ограничения по диапазону выходной частоты. При ограничении выходной частоты возможно возникновение ситуации, когда ПИД-регулятору будет недостаточно заданного диапазона частот для поддержания заданного значения регулируемого параметра.
- При активации режима токоограничения (см. п. 3.3.2 «Токоограничение») возможно возникновение ситуации, когда ПИД-регулятор не обеспечит поддержания заданного значения регулируемого параметра.

Приложение Б. Методики калибровки аналоговых входов

Б.1 Калибровка аналоговых входов по частоте

Вариант калибровки 1 (расчетно-экспериментальный)

1.1) Задаться желаемыми значениями показаний минимальной и максимальной частоты $F_{\text{МИН}}$ и $F_{\text{МАКС}}$

1.2) Записать установленные значения пределов:

$A_{\text{МИН}}$ = нижний предел;

$A_{\text{МАКС}}$ = верхний предел.

1.3) Подать на вход сигнал, соответствующий минимальному значению частоты. Записать показания аналогового входа $\mathcal{E}_{\text{МИН}}$

1.4) Подать на вход сигнал, соответствующий максимальному значению частоты. Записать показания аналогового входа $\mathcal{E}_{\text{МАКС}}$

1.5) Рассчитать новые значения нижнего и верхнего пределов:

$$K = \frac{F_{\text{МАКС}} - F_{\text{МИН}}}{\mathcal{E}_{\text{МАКС}} - \mathcal{E}_{\text{МИН}}};$$

$$\text{Нижний предел} = F_{\text{МИН}} - (\mathcal{E}_{\text{МИН}} - A_{\text{МИН}}) \cdot K;$$

$$\text{Верхний предел} = F_{\text{МИН}} + (A_{\text{МАКС}} - \mathcal{E}_{\text{МИН}}) \cdot K.$$

Ввести полученные значения в соответствующие пункты меню.

1.6) Убедиться, что при минимальном и максимальном значениях сигнала на аналоговом входе показания входа соответствуют желаемым значениям. При необходимости повторить действия [1.2] - [1.6].

Вариант калибровки 2 (экспериментальный)

2.1) Подать на вход сигнал, соответствующий минимальному значению частоты. Экспериментально подобрать значение «Нижний предел», при котором показания аналогового входа соответствуют желаемому значению.

2.2) Подать на вход сигнал, соответствующий максимальному значению частоты. Экспериментально подобрать значение «Верхний предел», при котором показания аналогового входа соответствуют желаемому значению.

2.3) Убедиться, что при минимальном и максимальном значениях сигнала на аналоговом входе показания входа соответствуют желаемым значениям. При необходимости повторить действия [2.1] - [2.2].

Б.2 Калибровка аналоговых входов по параметру

Вариант калибровки 1

(при возможности получения нулевых показаний датчика технологического параметра)

- 1.1) Записать установленные значения смещения и множителя:

C = смещение;

M = множитель.

- 1.2) Подать на вход сигнал, соответствующий минимальному показанию датчика технологического параметра. Записать показания аналогового входа \mathcal{E}_0 .

Рассчитать новое значение смещения по формуле:

$$\text{Смещение} = C + \frac{\mathcal{E}_0}{M};$$

Ввести полученное значение в соответствующий пункт меню.

Примечание: например, для датчика давления нулевые показания определяются при выкрученном датчике (на открытом воздухе).

- 1.3) Убедиться, что показания аналогового входа соответствуют нулевым. При необходимости повторить действия [1.1]-[1.3].

- 1.4) Подать на вход сигнал, соответствующий большим показаниям датчика технологического параметра (желательно - близким к номинальному рабочему значению). Записать показания аналогового входа \mathcal{E}_1 и независимого откалиброванного и поверенного датчика параметра P_1 (например, манометра).

Рассчитать новое значение множителя по формуле:

$$\text{Множитель} = M \cdot \frac{P_1}{\mathcal{E}_1}.$$

Ввести полученное значение в соответствующий пункт меню.

Примечание: Получить значение параметра можно следующим образом: при работе преобразователя в режиме регулирования «по частоте» задать некоторое безопасное значение выходной частоты (например, 40 Гц), и при достижении частотой заданного значения снять показания манометра и показания аналогового входа.

- 1.5) Убедиться, что показания аналогового входа соответствуют показаниям откалиброванного и поверенного прибора (например, манометра).

Вариант калибровки 2

(при невозможности получения нулевых показаний датчика технологического параметра)

2.1) Записать установленные значения смещения и множителя:

C = смещение;

M = множитель.

2.2) Подать на вход сигнал, соответствующий малым показаниям датчика технологического параметра (желательно – близким к нулевым). Записать показания аналогового входа \mathcal{A}_1 и независимого откалиброванного и поверенного датчика параметра P_1 (например, манометра).

2.3) Подать на вход сигнал, соответствующий большим показаниям датчика технологического параметра (желательно – близким к номинальному рабочему значению). Записать показания аналогового входа \mathcal{A}_2 и независимого откалиброванного и поверенного датчика параметра P_2 (например, манометра).

Примечание: Получить значение параметра можно следующим образом: при работе преобразователя в режиме регулирования «по частоте» задать некоторые безопасные значения выходной частоты (например, 20 Гц и 40 Гц), и при достижении частотой заданных значений снять показания манометра и показания аналогового входа.

2.4) Рассчитать новые значения смещения и множителя по формулам:

$$\text{Смещение} = \frac{\mathcal{A}_1 P_2 - \mathcal{A}_2 P_1}{M \cdot (P_2 - P_1)};$$

$$\text{Множитель} = M \cdot \frac{P_2 - P_1}{\mathcal{A}_2 - \mathcal{A}_1}.$$

Ввести полученные значения в соответствующие пункты меню

2.4) Убедиться, что показания аналогового входа соответствуют показаниям откалиброванного и поверенного прибора (например, манометра).

ООО «Электротекс-ИН»
302040, г. Орел, ул. Лескова, д. 19

www.etx-in.ru

Приемная:

тел.: (4862) 51-03-06

e-mail: office@etx-in.ru

Отдел продаж:

Тел: (4862) 51-03-07

e-mail: sales@etx-in.ru

Тех.поддержка:

Тел.: (4862) 51-03-02

e-mail: support@etx-in.ru

Skype: [etx_support](#)